

Giustificare le risposte con spiegazioni chiare ed essenziali.
Consegnare esclusivamente questi due fogli.

1. Sia $\phi : \mathbb{R}[X]_{\leq 3} \rightarrow \mathbb{R}[X]_{\leq 3}$ la funzione definita da $\phi(ax^3 + bx^2 + cx + d) := (a - b + c)x^3 + (b + 3d)x^2 + d + a$.
Sia $\psi : \mathbb{R}[X]_{\leq 3} \rightarrow \mathbb{R}[X]_{\leq 3}$ la funzione definita da $\psi(ax^3 + bx^2 + cx + d) := (ad)x^3 + (dc)x^2 + cbx + ba$.
Discutere la linearità di ϕ e ψ .

ϕ è lineare. Infatti

i) $\forall p(x), q(x) \in \mathbb{R}[x]_{\leq 3}$ si ha $\phi(p(x) + q(x)) = \phi(p(x)) + \phi(q(x))$

Perché se $p(x) = ax^3 + bx^2 + cx + d$ e $q(x) = a'x^3 + b'x^2 + c'x + d'$
si ha $\phi(p(x)) = (a - b + c)x^3 + (b + 3d)x^2 + d + a$
 $\phi(q(x)) = (a' - b' + c')x^3 + (b' + 3d')x^2 + d' + a'$

e $\phi(p(x) + q(x)) = \phi((a + a')x^3 + (b + b')x^2 + (c + c')x + d + d') =$
 $(a + a' - (b + b') + c + c')x^3 + (b + b' + 3(d + d'))x^2 + d + d' + a + a' =$
 $(a - b + c)x^3 + (b + 3d)x^2 + d + a + (a' - b' + c')x^3 + (b' + 3d')x^2 + d' + a' =$
 $\phi(p(x)) + \phi(q(x))$

ii) $\forall p(x) \in \mathbb{R}[x]_{\leq 3} \quad \forall \alpha \in \mathbb{R} \quad \text{ni ha } \phi(\alpha p(x)) = \alpha \phi(p(x))$

perché se $p(x) = ax^3 + bx^2 + cx + d$

si ha $\phi(p(x)) = (a - b + c)x^3 + (b + 3d)x^2 + d + a$

e $\phi(\alpha(p(x))) = \cancel{(a - b + c)x^3} + \cancel{(b + 3d)x^2} + \cancel{d + a}$

$\phi(\alpha a x^3 + \alpha b x^2 + \alpha c x + \alpha d) = (\alpha a - \alpha b + \alpha c)x^3 + (\alpha b + \alpha 3d)x^2 +$
 $\alpha d + \alpha a = \dots$

$\dots = \alpha((a - b + c)x^3 + (b + 3d)x^2 + d + a) = \alpha \phi(p(x))$

distributività

~~ψ~~ non è lineare. Infatti: $\psi(x^3 + x^2) = 1$ e

$\psi(2(x^3 + x^2)) = \psi(2x^3 + 2x^2) = 4 \neq 2 = 2 \psi(x^3 + x^2)$

Giustificare le risposte con spiegazioni chiare ed essenziali.

Consegnare esclusivamente questi due fogli.

1. Sia $\phi : \mathbb{R}[X]_{\leq 3} \rightarrow \mathbb{R}[X]_{\leq 3}$ la funzione definita da $\phi(ax^3 + bx^2 + cx + d) := (a - b + c)x^3 + (b + 3d)x^2 + d + a$.

Sia $\psi : \mathbb{R}[X]_{\leq 3} \rightarrow \mathbb{R}[X]_{\leq 3}$ la funzione definita da $\psi(ax^3 + bx^2 + cx + d) := (ad)x^3 + (dc)x^2 + cbx + ba$.Discutere la linearità di ϕ e ψ .

Soluzione alternative per linearità di ϕ .

Sia $B = \{x^3, x^2, x, 1\}$ base di $\mathbb{R}[X]_{\leq 3}$. Sia $A = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 3 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$

Abbiamo

$$(C_B^{-1} \circ L_A \circ C_B)(ax^3 + bx^2 + cx + d) =$$

$$(C_B^{-1} \circ L_A) \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \\ d \end{pmatrix} = C_B^{-1} \left(\begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 3 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \\ d \end{pmatrix} \right) = C_B^{-1} \begin{pmatrix} a - b + c \\ b + 3d \\ 0 \\ a + d \end{pmatrix} =$$

$$(a - b + c)x^3 + (b + 3d)x^2 + d + a = \phi(ax^3 + bx^2 + cx + d)$$

Quindi $\phi = C_B^{-1} \circ L_A \circ C_B$ ed è lineare perché composizione di applicazioni lineari.

2. Sia $A_1 := \left\{ M \in M_{2,2}(\mathbb{R}) : \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 4 \end{pmatrix} M \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \right\}$, stabilire se A_1 è un sottospazio vettoriale di $M_{2,2}(\mathbb{R})$.

Sia $A_2 := \left\{ N \in M_{1,2}(\mathbb{R}) : N \begin{pmatrix} -1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} N^t = 0 \right\}$ stabilire se A_2 è un sottospazio vettoriale di $M_{1,2}(\mathbb{R})$.¹

Se A_i è un sottospazio vettoriale esibirne una base.

A_1 è sottospazio vettoriale di $M_{2,2}(\mathbb{R})$.

Infatti,

$$0) \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 4 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, \text{ quindi } \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \in A_1$$

* Se $M \in A_1$ e $N \in A_1$ anche $M + N \in A_1$ perché

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 4 \end{pmatrix} (M+N) \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} = \underbrace{\left(\begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 4 \end{pmatrix} M + \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 4 \end{pmatrix} N \right)}_{\substack{\text{distributività} \\ \cancel{\text{polt matrice}}} \rightarrow} \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 4 \end{pmatrix} M \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 4 \end{pmatrix} N \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} = \dots$$

$$\dots = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

perché $M, N \in A_1$

2) Se $M \in A_1$ e $\alpha \in \mathbb{R}$ anche $\alpha M \in A_1$ perché

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 4 \end{pmatrix} \alpha M \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} = \underbrace{\alpha \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 4 \end{pmatrix} M}_{\substack{\text{proprietà} \\ \text{polt matrice}}} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} = \alpha \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

perché $M \in A_1$

A_2 non è sottospazio vettoriale di $M_{1,2}(\mathbb{R})$.

Infatti $A_2 = \left\{ N \in M_{1,2}(\mathbb{R}) : N \begin{pmatrix} -1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} N^T = 0 \right\} = \left\{ (a, b) \text{ t.c. } a, b \in \mathbb{R} \text{ e } -a^2 + b^2 = 0 \right\}$

Perciò $(1, 1) \in A$ e $(-1, 1) \in A_2$ ma $(1, 1) + (-1, 1) = (0, 2) \notin A_2$

$$\boxed{-0+4 \neq 0}$$

Una base di A_1 è data da $\left\{ \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ -1 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 2 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} \right\}$.

Siccome $\begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 4 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a+2c & b+2d \\ 2a+4c & 2b+4d \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a+2c+b+2d & b+2d \\ 2a+4c+2b+4d & 2b+4d \end{pmatrix}$

$$\frac{1}{(a \ b)^t} \left. \begin{array}{l} A_1 = \left\{ \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \text{ t.c. } \begin{array}{l} a+2c+b+2d=0 \\ 2a+4c+2b+4d=0 \\ b+2d=0 \\ 2b+4d=0 \end{array} \right\} = \left\{ \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \text{ t.c. } \begin{array}{l} b+2d=0 \\ a+2c=0 \end{array} \right\} = \end{array} \right\} \begin{array}{l} \left\{ t_1 \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ -1 & 0 \end{pmatrix} + t_2 \begin{pmatrix} 0 & 2 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} \text{ w.t.s. } \right\} \end{array}$$

Nome:

Cognome:

3.

Sia $A = \begin{pmatrix} 2 & 1 & -4 \\ 1 & 1 & -3 \\ 4 & 1 & -4 \end{pmatrix}$ e sia $L_A : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ l'applicazione lineare associata ad A . Scrivere la matrice rappresentativa di L_A rispetto alle basi $\mathcal{B}_1 = \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$ nel dominio e $\mathcal{B}_2 = \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$ nel codominio. Esibire

basi del nucleo e dell'immagine di L_A .

Le matrice rappresentativa di L_A rispetto a \mathcal{B}_1 e \mathcal{B}_2 è
 $M = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 2 \\ -3 & -6 & -8 \\ 4 & 9 & 10 \end{pmatrix}$. ~~Determinare le colonne~~ Determinare le colonne M^1, M^2 e M^3 di M .

M^1 contiene le coordinate di $L_A \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$ rispetto a \mathcal{B}_2 e,

$$\text{siccome } L_A \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & 1 & -4 \\ 1 & 1 & -3 \\ 4 & 1 & -4 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 4 \end{pmatrix} = 1 \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} - 3 \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + 4 \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \text{ si ha } M^1 = \begin{pmatrix} 1 \\ -3 \\ 4 \end{pmatrix},$$

M^2 contiene le coordinate di $L_A \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$ rispetto a \mathcal{B}_2 e, siccome

$$L_A \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & 1 & -4 \\ 1 & 1 & -3 \\ 4 & 1 & -4 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 5 \\ 3 \\ 9 \end{pmatrix} = 2 \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} - 6 \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + 9 \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \text{ si ha } M^2 = \begin{pmatrix} 2 \\ -6 \\ 9 \end{pmatrix},$$

M^3 contiene le coordinate di $L_A \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}$ rispetto a \mathcal{B}_2 e, siccome

$$L_A \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & 1 & -4 \\ 1 & 1 & -3 \\ 4 & 1 & -4 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 \\ 2 \\ 10 \end{pmatrix} = 2 \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} - 8 \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + 10 \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \text{ si ha } M^3 = \begin{pmatrix} 2 \\ -8 \\ 10 \end{pmatrix}.$$

Una base dell'immagine di L_A è $\left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$.

Il nucleo di L_A è il sottospazio vettoriale nullo.

Per dimostrare che l'insieme vuoto è base dello spazio vettoriale nullo.

Per verificare che $\left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$ è base di $L_A(\mathbb{R}^3)$ basta mostrare che

$L_A(\mathbb{R}^3) = \mathbb{R}^3$ cioè che L_A è suriettiva, cioè che $Rg(A) = 3$.

Usando E.G. ottieniamo $Rg(A) = Rg \begin{pmatrix} 2 & 1 & -4 \\ 0 & 1 & -3 \\ 0 & -1 & 4 \end{pmatrix} = Rg \begin{pmatrix} 2 & 1 & -4 \\ 0 & 1 & -3 \\ 0 & 0 & 6 \end{pmatrix} = 3$.

Siccome $\dim(\text{Nucleo}(L_A)) = \dim \mathbb{R}^3 - \dim(\text{Im } L_A) = 3 - 3 = 0$

Il nucleo di L_A è il sottospazio vettoriale nullo.

4.

Sia $M := \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 & 0 & 1 \\ 2 & 3 & 4 & 1 & 2 \\ 2 & 1 & 4 & 0 & -1 \end{pmatrix}$. Esiste una matrice $N_1 \in M_{5,3}(\mathbb{R})$ tale che $N_1 M = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$?

Esiste una matrice $N_2 \in M_{5,3}(\mathbb{R})$ tale che $M N_2 = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$?

Esiste una matrice $A \in M_{3,3}(\mathbb{R})$ tale che $A^2 = \begin{pmatrix} -9 & 0 & 0 \\ 0 & -9 & 0 \\ 0 & 0 & -9 \end{pmatrix}$?

Non esiste $N_1 \in M_{5,3}(\mathbb{R})$ t.c. $N_1 M = \text{id}_{5,5}$. Se esistesse, avremmo $L_{N_1} \circ L_M = L_{\text{id}_{5,5}} = \text{id}_{\mathbb{R}^5}$ e quindi ricorre $\text{id}_{\mathbb{R}^5}$ è iniettiva, avremmo che $L_M: \mathbb{R}^5 \rightarrow \mathbb{R}^3$ è iniettiva. Questo è escluso perché la dimensione del dominio $\text{dom } L_M$ è strettamente maggiore di quelle del codominio.

Esiste $N_2 \in M_{5,3}(\mathbb{R})$ tali che $M N_2 = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$

Siccome $\text{rg } M = 3$ \leftarrow operando un E.G. si ha

$L_M: \mathbb{R}^5 \rightarrow \mathbb{R}^3$ è suriettiva.

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 & 0 & 1 \\ 2 & 3 & 4 & 1 & 2 \\ 2 & 1 & 4 & 0 & -1 \end{pmatrix} \rightsquigarrow \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & -1 & 2 & 1 & 0 \\ 0 & 3 & 2 & 0 & -3 \end{pmatrix} \rightsquigarrow \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 2 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -3 & -3 \end{pmatrix}$$

~~Sicre $\varphi: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^5$~~

Quindi esistono $v, v_1, v_2, v_3 \in \mathbb{R}^5$ t.c. $L_M(v_1) = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, L_M(v_2) = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, L_M(v_3) = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$.

Sicre $\varphi: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^5$ l'unica applicazione lineare t.c. $\varphi\left(\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}\right) = v_1, \varphi\left(\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}\right) = v_2, \varphi\left(\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}\right) = v_3$

essere $N_2 \in M_{5,3}(\mathbb{R})$ t.c. $L_{N_2} = \varphi$.

Allora $M N_2 = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$ perché

$$L_M \circ N_2 = L_M \circ L_{N_2} = L_M \circ \varphi \cong \text{id}_{\mathbb{R}^3} = L_{\text{id}_{3,3}}$$

e quindi $M N_2 = \text{id}_{3,3}$ (perché se $L_A = L_B$ allora $A = B$)

l'uguaglianza è vera perché

$$L_M \circ \varphi\left(\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}\right) = L_M(v_1) = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$L_M \circ \varphi\left(\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}\right) = L_M(v_2) = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$L_M \circ \varphi\left(\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}\right) = L_M(v_3) = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

ognuna esiste un'unica applicazione lineare coi knoti veloci su una base, si ha

$$L_M \circ \varphi = \text{id}_{\mathbb{R}^3}$$