

**SOLUZIONI PER LA PROVA SCRITTA DI  
GEOMETRIA DEL 25/09/2014**

**Esercizio 1.** Si consideri la matrice reale simmetrica  $3 \times 3$ , dipendente da un parametro reale  $k$ :

$$M_k = \begin{pmatrix} k & 1 & 1 \\ 1 & k & 1 \\ 1 & 1 & k \end{pmatrix}.$$

- (1) Si trovino i valori del parametro reale  $k$  per cui  $M_k$  è definita positiva.
- (2) Si fissi a piacere un valore di  $k$  per cui  $k$  è definita positiva e si trovi una base di  $\mathbb{R}^3$  ortonormale rispetto ad  $M_k$ .

*Soluzione.* 1) Per il teorema di Sylvester,  $M_k$  è definita positiva se e soltanto se sono positivi i determinanti dei suoi tre minori principali. Essi sono:

$$D_1 = k, \quad D_2 = k^2 - 1, \quad D_3 = (k + 2)(k - 1)^2.$$

Quindi  $M_k$  è definita positiva se e soltanto se  $k > 1$ .

2) Scegliamo ad esempio  $k = 2$ , ed osserviamo che  $M_2$  ha allora autovalori 1 con molteplicità due e 4 con molteplicità 1. Una base di autovettori ortogonale in  $\mathbb{R}^3$  per il prodotto scalare standard sarà anche una base ortogonale per il prodotto scalare definito da  $M_2$ . Possiamo scegliere

$$\vec{v}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad \vec{v}_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -2 \end{pmatrix}, \quad \vec{v}_3 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

Normalizzando, cioè imponendo ai vettori  $\vec{w}_i = c_i \vec{v}_i$  ( $c_i \in \mathbb{R}$ ) la condizione  ${}^t \vec{w}_i M_2 \vec{w}_i = 1$ , troviamo la base  $\frac{1}{\sqrt{2}} \vec{v}_1, \frac{1}{\sqrt{6}} \vec{v}_2, \frac{1}{2\sqrt{3}} \vec{v}_3$ .  $\square$

**Esercizio 2.** Sia  $A$  la matrice reale  $6 \times 6$

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

- (1) Si dica se  $A$  è invertibile.
- (2) Si calcolino i suoi autovalori e le loro molteplicità algebriche e geometriche.
- (3) Si dica se  $A$  è diagonalizzabile.

*Soluzione.* La matrice  $A$  è triangolare superiore a blocchi, ed ha sulla diagonale due blocchi  $3 \times 3$  uguali a  $B = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}$ .

1) Il suo determinante è il prodotto dei determinanti dei due blocchi diagonali. Quindi  $\det A = (\det B)^2 = (-1)^2 = 1$  e la matrice  $A$ , avendo determinante diverso da zero, è invertibile.

2) Il suo polinomio caratteristico è il quadrato del polinomio caratteristico di  $B$ :

$$p_A(\lambda) = \begin{vmatrix} \lambda & 0 & -1 \\ 0 & \lambda - 1 & 0 \\ -1 & 0 & \lambda \end{vmatrix}^2 = (\lambda - 1)^2(\lambda^2 - 1)^2 = (\lambda - 1)^4(\lambda + 1)^2.$$

La matrice  $A$  ha quindi autovalori 1, con molteplicità algebrica 4, e  $(-1)$ , con molteplicità algebrica 2.

La molteplicità geometrica di 1 è la dimensione del nucleo della matrice

$$A - I = \begin{pmatrix} -1 & 0 & 1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & -1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & -1 \end{pmatrix}$$

Poiché la seconda colonna è nulla e la prima l'opposta della terza, il rango è al più 4. Il determinante del minore delle prime quattro righe ed ultime quattro colonne è  $(-2)$ . Quindi  $\text{rank}(A - I) = 4$  e la molteplicità geometrica di 1 è uguale a due (uguale alla dimensione sei dello spazio meno quattro del rango).

Abbiamo poi

$$A + I = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 2 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

La prima e la terza riga sono uguali, quindi il rango è al più cinque. Il determinante del minore formato dalle prime cinque righe e le ultime cinque colonne è 8. Quindi il rango di  $(A + I)$  è 5 e di conseguenza la molteplicità geometrica di  $(-1)$  è 1.

3) Poiché le molteplicità algebrica e geometrica sono differenti, la matrice non è diagonalizzabile.

Si potrebbe (non richiesto dall'esercizio) verificare che  $A$  ha la forma di Jordan

$$\begin{pmatrix} -1 & 1 & & & \\ & -1 & & & \\ & & 1 & 1 & \\ & & & 1 & \\ & & & & 1 & 1 \\ & & & & & 1 \end{pmatrix}.$$

□

**Esercizio 3.** Si considerino in  $\mathbb{R}^3$  i punti  $A = (1, 0, 1)$ ,  $B = (1, 1, 0)$ ,  $C = (-1, 0, 0)$  e  $D = (0, 1, 1)$ .

- (1) Si dica se le rette  $AB$  e  $CD$  sono sghembe.
- (2) Si determini la distanza tra le rette  $AB$  e  $CD$ .
- (3) Si calcoli il volume del tetraedro di vertici  $A, B, C, D$ .

*Soluzione.* 1) Condizione necessaria e sufficiente affinché le due rette siano sghembe è che i vettori  $B - A$ ,  $D - C$  e  $C - A$  siano linearmente indipendenti, cioè che sia diverso da zero il determinante

$$(*) \quad \Delta = |(B - A), (D - C), (C - A)| = \begin{vmatrix} 0 & 2 & -1 \\ 1 & -1 & 1 \\ -1 & -1 & 0 \end{vmatrix}$$

Poiché  $\Delta = 0$ , le due rette sono complanari e non sghembe.

2) Poiché  $B - A$  e  $D - C$  sono linearmente indipendenti, le due rette complanari sono incidenti ed hanno quindi distanza 0 tra loro.

3) Il tetraedro  $ABCD$  degenera in un quadrilatero piano ed ha quindi volume nullo. □

Versione con testo modificato dell'esercizio precedente:

**Esercizio 4.** Si considerino in  $\mathbb{R}^3$  i punti  $A = (1, 0, 1)$ ,  $B = (1, 1, 0)$ ,  $C = (0, 1, 1)$  e  $D = (2, 0, 0)$ .

- (1) Si dica se le rette  $AB$  e  $CD$  sono sghembe.
- (2) Si determini la distanza tra le rette  $AB$  e  $CD$ .
- (3) Si calcoli il volume del tetraedro di vertici  $A, B, C, D$ .

*Soluzione.* 1) Condizione necessaria e sufficiente affinché le due rette siano sghembe è che i vettori  $B - A$ ,  $D - C$  e  $C - A$  siano linearmente indipendenti, cioè che sia diverso da zero il determinante

$$(**) \quad \Delta = |(B - A), (D - C), (C - A)| = \begin{vmatrix} 0 & 1 & -2 \\ 1 & 1 & 0 \\ -1 & 1 & -1 \end{vmatrix}.$$

Poiché  $\Delta = -3 \neq 0$ , le due rette sono sghembe.

2) Una direzione  $\vec{v}$  perpendicolare alle due rette sghembe si ottiene come prodotto vettore delle direzioni delle due rette:

$$\vec{v} = (B - A) \times (D - C) = \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \\ -1 \end{pmatrix}.$$

La distanza tra le due rette è, in valore assoluto, la componente del vettore  $C - A$  nella direzione  $\vec{v}$  e quindi uguale a

$$\text{dist}(AB, CD) = \frac{|\vec{v} \cdot (C - A)|}{\|\vec{v}\|} = \frac{|\Delta|}{\sqrt{2^2 + 1 + 1}} = \frac{3}{\sqrt{6}} = \sqrt{\frac{3}{2}}.$$

3) Il volume del tetraedro di vertici  $A, B, C, D$  è un sesto del valore assoluto del determinante (\*\*):

$$\text{volume}(\Delta_{ABCD}) = \frac{|\Delta|}{6} = \frac{3}{6} = \frac{1}{2}.$$

□

**Non ci sono ammessi all'orale.**