

Fisica Matematica I

Secondo Esonero, Venerdì 30-05-24

Cognome.....	Nome.....
--------------	-----------

Avete 2:00 ore di tempo. Ogni esercizio vale 10 punti. Solo le **risposte chiaramente giustificate** saranno prese in considerazione. Le parti degli elaborati scritte in maniera **disordinata** o **incomprensibile** saranno **ignorate**.

Si consideri un disco D nel piano verticale z, x con centro O nell'origine, raggio 2 e densità uno. Si assuma inoltre che un punto materiale A di massa 1 sia fissato al disco ad una distanza 1 dall'origine mentre un altro punto materiale B , di massa 2, è vincolato a muoversi sulla retta contenente il segmento \overline{OA} ed è connesso al centro del disco da una molla di massa nulla, lunghezza a riposo nulla e costante $k > 0$.

1. Si calcoli la matrice (il tensore) di inerzia del corpo rigido formato da D e A .
2. Si scrivano la Lagrangiana del sistema e le equazioni del moto.
3. Si studino le piccole oscillazioni attorno agli eventuali punti di equilibrio stabile. Si dica se esistono dei valori di k per cui tutti i moti di piccola oscillazione sono periodici.

Soluzione

1. Consideriamo il caso in cui le coordinate di A sono $(1, 0, 0)$. Allora la formula per il tensore di inerzia è

$$I = \begin{pmatrix} \int_D y^2 + z^2 dx dz & 0 & -\int_D xz dx dz \\ 0 & \int_D x^2 + z^2 dx dz + 1 & 0 \\ -\int_D xz dx dz & 0 & \int_D y^2 + x^2 dx dz + 1 \end{pmatrix} \\ = \begin{pmatrix} 4\pi & 0 & 0 \\ 0 & 8\pi + 1 & 0 \\ 0 & 0 & 4\pi + 1 \end{pmatrix}$$

2. Scegliamo come coordinate Lagrangiane l'angolo $\theta \in [0, 2\pi)$ del segmento OA con l'asse delle x contato in senso antiorario e la distanza segnata $r \in \mathbb{R}$ del punto B da O . Allora le coordinate di B sono $r(\cos \theta, 0, \sin \theta)$. L'energia cinetica è

$$T = \frac{1}{2} \langle \omega, I\omega \rangle + \dot{r}^2 + r^2 \dot{\theta}^2.$$

Ma $\omega = \dot{\theta}(0, 1, 0)$, quindi

$$T = (4\pi + 1/2 + r^2) \dot{\theta}^2 + \dot{r}^2.$$

D'altro canto l'energia potenziale è

$$V = g \left(\int_D z dx dz + \sin \theta + 2r \sin \theta \right) + \frac{k}{2} r^2$$

Poichè l'energia potenziale è definita a meno di una costante possiamo trascurare l'integrale. Dunque la Lagrangiana è

$$\mathcal{L} = (4\pi + 1/2 + r^2) \dot{\theta}^2 + \dot{r}^2 - g(1 + 2r) \sin \theta - \frac{k}{2} r^2$$

3. I punti di equilibrio sono gli zeri di ∇V , ovvero

$$g(1 + 2r) \cos \theta = 0 \\ 2g \sin \theta = -kr$$

che ha come soluzioni $r = -1/2$ e $\sin \theta = \frac{k}{4g}$, a patto che $2g < k$, e $r = \mp \frac{2g}{k}$ e $\theta = \pm \frac{\pi}{2}$. Per vedere i minimi dobbiamo guardare la derivata seconda

$$D^2V = \begin{pmatrix} -g(1 + 2r) \sin \theta & 2g \cos \theta \\ 2g \cos \theta & k \end{pmatrix}.$$

Se $r = -\frac{1}{2}$ si vede che c'è sempre un autovalore negativo. Per $(\theta, r) = (-\pi/2, \frac{2g}{k})$ il punto di equilibrio è stabile, mentre per $(\theta, r) = (\pi/2, -\frac{2g}{k})$ il punto di equilibrio è stabile solo se $2g > k$.

Analizziamo il caso $(\theta, r) = (-\pi/2, \frac{2g}{k})$. La Lagrangiana di piccole oscillazioni è

$$\mathcal{L}_p = (4\pi + 1/2 + \frac{4g^2}{k^2}) \dot{\theta}^2 - \dot{r}^2 - \frac{g}{2} \left(1 + \frac{4g}{k} \right) \theta^2 - \frac{k}{2} r^2$$

quindi i modi normali sono $(1, 0)$ e $(0, 1)$ e le rispettive frequenze sono $\omega_1^2 = \frac{g(1 + \frac{4g}{k})}{2(4\pi + 1/2 + \frac{4g^2}{k^2})}$ e $\omega_2^2 = \frac{k}{2}$. Dunque i moti sono periodici di periodo $\frac{2g\pi}{\omega_1}$, $q \in \mathbb{N}$, se esiste $p \in \mathbb{N}$ tale che

$$p\omega_1 = q\omega_2$$

ovvero

$$p^2 \frac{g \left(1 + \frac{4g}{k}\right)}{2(4\pi + 1/2 + \frac{4g^2}{k^2})} = q^2 \frac{k}{2}$$

quindi

$$p^2 g(k + 4g) = q^2 [(4\pi + 1)k^2 + 4g^2]$$

ovvero

$$k = \frac{p^2 g \pm \sqrt{p^4 g^2 - 4q^2(\pi + 1)(4g^2 q^2 - 4gp^2)}}{2q^2(\pi + 1)} > 0$$

per tutti i q, p tali che

$$q^2 \leq \frac{p^4 + 4(\pi + 1)qp^2}{4(\pi + 1)g^2}.$$

L'analisi dell'altro punto di equilibrio stabile (quanto $2g > k$) è simile.