

Nome e Cognome:

Durata: 2 ore. Non è possibile usare appunti o aiuti elettronici. Scrivere le soluzioni in questi fogli.

Esercizio 1 Si considerino i seguenti sottoinsiemi di $V = M_{2,2}(\mathbb{R})$

$$W_1 = \{(a_{11} \ a_{12} \ a_{21} \ a_{22}) \in V : a_{11} - a_{22} = 0\} \quad W_2 = \{A \in V : A^t = -A\} \quad W_3 = \{A \in V : A = A^t - \text{Id}\}.$$

1. Quali tra W_3 , W_2 e W_1 sono sottospazi vettoriali di V ? Motivare la risposta.
2. Scegliere W_i e W_j che siano sottospazi, e calcolare una base di $W_i \cap W_j$ e di $W_i + W_j$.

1) W_1 e W_2 sono sottospazi vettoriali di V , W_3 non lo è.

W_1 è un sottospazio vettoriale di V perché: se $\begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} e & f \\ g & h \end{pmatrix} \in W_1$ allora $\begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} e & f \\ g & h \end{pmatrix} \in W_1$ in quanto $a+d = e+h = 0$.

2) Se $\begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \in W_2$ e $\begin{pmatrix} e & f \\ g & h \end{pmatrix} \in W_2$ allora $\begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} e & f \\ g & h \end{pmatrix} \in W_2$ in quanto

$$\begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} e & f \\ g & h \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a+e & b+f \\ c+g & d+h \end{pmatrix} \quad \text{e} \quad (a+e)-(b+f) = (a-d)+(b-h) = 0+0 = 0$$

3) Se $\begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \in W_1$ e $\lambda \in \mathbb{R}$ allora $\lambda \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \in W_1$

$$\text{in quanto } \lambda \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \lambda a & \lambda b \\ \lambda c & \lambda d \end{pmatrix} \quad \text{e} \quad \lambda a - \lambda d = \lambda(a-d) = \lambda \cdot 0 = 0$$

W_2 è un sottospazio vettoriale perché $W_2 = \left\{ \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} + c \cdot \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \right\} = \left\{ \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} : a = -c, b = -d, c, d \in \mathbb{R} \right\}$. Quindi $W_2 = \text{Span} \left\{ \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \right\}$ e pertanto è un sottospazio vettoriale di V .

W_3 non è sottospazio vettoriale di V poiché $\begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \notin W_3$ in quanto $\begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \neq \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}^T - \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$

2) $\begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix}$ appartiene bene a $W_1 \cap W_2$ e $B = \left\{ \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \right\}$ è base di $W_1 + W_2$.

Abbiamo visto che ogni elemento di W_2 è del tipo $\begin{pmatrix} 0 & b \\ c & 0 \end{pmatrix}$ e siccome $a=0$

ogni elemento di W_2 appartiene anche a W_1 : perciò $W_2 \subset W_1$.

Questo implica che $W_1 \cap W_2 = W_2 = \text{Span} \left\{ \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \right\}$ e $W_1 + W_2 = W_1$.

Siccome $W_1 = \left\{ \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} : a = d \right\} = \left\{ \begin{pmatrix} a & b \\ c & a \end{pmatrix} : a, b, c \in \mathbb{R} \right\} = \left\{ a \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} + b \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} + c \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} : a, b, c \in \mathbb{R} \right\}$

$= \text{Span} \left\{ \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \right\}$ si ha $W_1 + W_2 = \text{Span} \left\{ \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \right\}$, $a, b, c \in \mathbb{R}$.

Siccome $a \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} + b \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} + c \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{pmatrix} a & b \\ c & a \end{pmatrix} \neq \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \Rightarrow a = b = c = 0$,

le matrici $\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$, $\begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$ e $\begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$ sono linearmente indipendenti e formano una base di $W_1 + W_2$.

Esercizio 2 In \mathbb{R}^3 siano $s = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} + \text{Span} \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$, $r_1 : \begin{cases} -x - y - z = 2 \\ y + 3z = 0 \end{cases}$, $r_2 : \begin{cases} 3x - 2y = b \\ -2y + z = 0 \end{cases}$.

- Dire se r_1 e r_2 sono parallele coincidenti, parallele distinte, incidenti o sghembe al variare del parametro b .
- Dati $P_1 = \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$ e $P_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$, individuare un punto P appartenente ad s tale che l'angolo tra PP_1 e PP_2 sia di 60 gradi. Un tale punto P è unico?

1) r_1 e r_2 sono sghembe per $b \neq -6$ e sono incidenti per $b = -6$.

Le giaciture di r_1 è $\text{Sol} \begin{cases} -x - y - z = 0 \\ y + 3z = 0 \end{cases} = \text{Span} \left\{ \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$ e

le giaciture di r_2 è $\text{Sol} \begin{cases} 3x - 2y = 0 \\ -2y + z = 0 \end{cases} = \text{Span} \left\{ \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \\ 6 \end{pmatrix} \right\}$.

Siccome i vettori diretti non sono proporzionali le giaciture sono differenti e r_1 e r_2 non sono parallele $\forall b \in \mathbb{R}$.

Siccome r_1 e r_2 non sono paralleli, esse possono incidersi e solo se la loro intersezione è una varia, cioè se e solo se il sistema lineare $\begin{cases} -x - y - z = 0 \\ y + 3z = 0 \\ 3x - 2y = b \\ -2y + z = 0 \end{cases}$ ammette soluzioni.

Questa sostiene, per il teorema di Rouché-Capelli, ammette soluzioni se e solo se

$$\text{rg} \begin{pmatrix} -1 & -1 & -1 \\ 0 & 1 & 3 \\ 3 & -2 & 0 \\ 0 & -2 & 1 \end{pmatrix} = \text{rg} \begin{pmatrix} -1 & -1 & -1 & 2 \\ 0 & 1 & 3 & 0 \\ 3 & -2 & 0 & b \\ 0 & -2 & 1 & 0 \end{pmatrix}.$$

Siccome $\det \begin{pmatrix} 0 & 1 & 3 \\ 3 & -2 & 0 \\ 0 & -2 & 1 \end{pmatrix} = -3 \det \begin{pmatrix} 1 & 3 \\ -2 & 0 \end{pmatrix} = -21 \neq 0$ abbiamo $\text{rg} \begin{pmatrix} -1 & -1 & -1 \\ 0 & 1 & 3 \\ 3 & -2 & 0 \\ 0 & -2 & 1 \end{pmatrix} = 3$.

oltre $\det \begin{pmatrix} -1 & -1 & -1 & 2 \\ 0 & 1 & 3 & 0 \\ 3 & -2 & 0 & b \\ 0 & -2 & 1 & 0 \end{pmatrix} = -2 \det \begin{pmatrix} 0 & 1 & 3 \\ 3 & -2 & 0 \\ 0 & -2 & 1 \end{pmatrix} - b \det \begin{pmatrix} -1 & -1 & -1 \\ 0 & 1 & 3 \\ 3 & -2 & 0 \end{pmatrix} = 42 + 7b$, quindi

$\text{rg} \begin{pmatrix} -1 & -1 & -1 & 2 \\ 0 & 1 & 3 & 0 \\ 3 & -2 & 0 & b \\ 0 & -2 & 1 & 0 \end{pmatrix} = \begin{cases} 3 \text{ se } b = -6 \\ 4 \text{ se } b \neq -6 \end{cases}$. Però r_1 e r_2 sono incidenti per $b = -6$ e sghembe per $b \neq -6$.

2) Ci sono 2 punti in s tali che l'angolo tra PP_1 e PP_2 sia di 60 gradi: sono $\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} + \text{Span} \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$

o $\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} + \text{Span} \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$, abbiano $s = \text{Span} \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \text{Span} \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$. Il generico punto di s

sia $P = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ t \end{pmatrix}$ per $t \in \mathbb{R}$. L'angolo tra PP_1 e PP_2 è di 60 gradi se e

$\frac{\langle PP_1, PP_2 \rangle}{\|PP_1\| \|PP_2\|} = \frac{1}{2}$, cioè se e solo se $\langle \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \rangle = \frac{1}{2}$, cioè

$$2(t^2 - 1) = 1 + 4t^2.$$

$$\text{L'ultima espressione equivale a } t^2 - 1 \geq 0 \text{ e } 3t^2 - 8t^2 = 0.$$

$$\text{Le 2 soluzioni sono } t = \pm \sqrt{2}/2.$$

Esercizio 3 Sia $V = \{p(x) \in \mathbb{R}[x] : \deg(p) \leq 3\}$ e consideriamo l'applicazione lineare

$$\varphi = L: V \longrightarrow \mathbb{R}^3, \quad L(p(x)) = (-p(0), p'(2) + p(0), p(0) + 4p'(2)).$$

$\stackrel{=}{\sim} L$

1. Che dimensione hanno il kernel e l'immagine di f ?

2. Sia $W = \{p(x) \in V : p(1) = p(0)\}$. W è un sottospazio di V ? In caso positivo dare dei generatori di $f(W)$.

1) $\dim(\ker L) = 2$ e $\dim(\text{im } L) = 2$.

Un elenco di V è dato da $\{x^3, x^2, x, 1\}$. Siccome $L(x^3) = \begin{pmatrix} 0 \\ 12 \\ 48 \end{pmatrix}$, $L(x^2) = \begin{pmatrix} 0 \\ 4 \\ 16 \end{pmatrix}$, $L(x) = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 4 \end{pmatrix}$ e $L(1) = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ si ha $\text{im } L = \text{Span}\left\{\begin{pmatrix} 0 \\ 12 \\ 48 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 4 \\ 16 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 4 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}\right\} = \text{Span}\left\{\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 4 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}\right\}$ e siccome $\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 4 \end{pmatrix}$ e $\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ non sono proporzionali essi costituiscono base di $\text{im } L$ e $\dim \text{im } L = 2$.

Siccome $\dim V = \dim(\ker L) + \dim(\text{im } L)$, abbiamo che $\dim \ker L = 2$.

2) W è un sottospazio vettoriale di V e un insieme di generatori per $f(W)$ è $\left\{\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 4 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}\right\}$.

Se $p(x) = ax^3 + bx^2 + cx + d$ si ha $p(0) = d$ e $p(1) = a + b + c + d$.

Perciò $W = \{ax^3 + bx^2 + cx + d \mid a, b, c, d \in \mathbb{R} \text{ t.c. } a+b+c+d=0\} =$

$\{ax^3 + bx^2 + cx + d \mid a, b, c \in \mathbb{R} \text{ t.c. } a+b+c=0\} =$

$\{ax^3 + bx^2 + (a-b)x + d \mid a, b, d \in \mathbb{R}\} =$

$\{a(x^3-x) + b(x^2-x) + d \mid a, b, d \in \mathbb{R}\} = \text{Span}\{x^3-x, x^2-x, 1\}$.

Perciò W è sottospazio vettoriale di V generato da $x^3-x, x^2-x, 1$.

$f(W)$ è allora generato da $f(x^3-x) = \begin{pmatrix} 0 \\ 11 \\ 66 \end{pmatrix}$, $f(x^2-x) = \begin{pmatrix} 0 \\ 3 \\ 12 \end{pmatrix}$

e $f(1) = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$. In conclusione $f(W) = \text{Span}\left\{\begin{pmatrix} 0 \\ 11 \\ 66 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 3 \\ 12 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}\right\}$.

Esercizio 4 In \mathbb{R}^3 con il prodotto scalare standard $\langle \cdot, \cdot \rangle$, siano $w_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$ e $w_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ e sia

$$G: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3, \quad G(v) = \langle v, w_1 \rangle \cdot w_2 - \langle v, w_2 \rangle \cdot w_1$$

1. La funzione G è diagonalizzabile? In caso positivo dare una base di autovettori

2. La funzione $G^2 = G \circ G$ è diagonalizzabile?

1) G non è diagonalizzabile.

Siccome $G: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ è lineare esiste $A \in M_{33}(\mathbb{R})$ tale che G è l'applicazione lineare associata alla matrice A .

Le prime colonne di A è $A^1 = A\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = L_A\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = G\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = \langle \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \rangle \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} + \langle \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \rangle \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$.

Le seconde colonne di A è $A^2 = A\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} = L_A\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} = G\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \langle \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \rangle \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} + \langle \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \rangle \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$.

Le terze colonne di A è $A^3 = A\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} = L_A\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} = G\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \langle \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \rangle \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} + \langle \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \rangle \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$.

Perciò $A = \begin{pmatrix} 0 & 1 & -1 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$. Il polinomio caratteristico di G è allora

$$P_G(x) = P_A(x) = \det \begin{pmatrix} -x & -1 & -1 \\ 1 & -x & 0 \\ 0 & 0 & -x \end{pmatrix} = -x^3 - 2x = -x(x^2 + 2)$$

Siccome l'equazione $-x(x^2 + 2) = 0$ ha 2 soluzioni complesse non reali $\pm i\sqrt{2}$, $G: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ non è diagonalizzabile.

2) $G \circ G$ è diagonalizzabile.

Siccome $G = L_A$, ottieni $G \circ G = L_A \circ L_A = L_{A \cdot A}$.

Siccome $A \cdot A = \begin{pmatrix} 0 & -1 & -1 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & -1 & -1 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -2 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & -1 \\ 0 & -1 & -1 \end{pmatrix}$, $G \circ G$ è diagonalizzabile

se e solo se $\begin{pmatrix} -2 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & -1 \\ 0 & -1 & -1 \end{pmatrix}$ lo è. Il polinomio caratteristico di $G \circ G$ è $A \cdot A$ è

$$P_{A \cdot A}(x) = \det \begin{pmatrix} -2-x & 0 & 0 \\ 0 & -1-x & -1 \\ 0 & -1 & -1-x \end{pmatrix} = -(x+2)(x^2 + 2x + 1 - 1) = -(x+2)(x^2 + 2x) = -x(x+2)^2$$

Gli autovettori sono 0 e -2. 0 ha molteplicità algebrica 1 e quella geometrica $m_g(0) = 1$.

La molteplicità geometrica di -2 è $m_g(-2) = \dim(\text{Ker } L_{\begin{pmatrix} -2 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & -1 \\ 0 & -1 & -1 \end{pmatrix}})$

$$\dim \text{Sol}\left(\begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -1 \\ 0 & -1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}\right) = 3 - m_g\begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -1 \\ 0 & -1 & 1 \end{pmatrix} = 3 - 1 = 2$$

Siccome $\dim \mathbb{R}^3 = m_g(0) + m_g(-2)$ posiamo concludere che

$G \circ G$ è diagonalizzabile.