

COGNOME NOME MATRICOLA

Risolvere gli esercizi negli spazi predisposti. È *necessario* accompagnare le risposte con spiegazioni *chiare e sintetiche*. Consegnare SOLO QUESTO FOGLIO.

Esercizio 1. Sia $V := \{A \in M^{3 \times 3}(\mathbb{R}) : {}^t A = -A\}$ l'insieme delle matrici 3×3 antisimmetriche reali e $W := \{A \in M^{3 \times 3}(\mathbb{R}) : a_{1,1} = a_{1,2} = a_{1,3} = a_{2,1} = a_{3,1} = 0\}$.

- (i) Mostrare che V e W sono sottospazi vettoriali di $M^{3 \times 3}(\mathbb{R})$, esibendo una base sia di V che di W .
- (ii) Determinare una base sia di $V \cap W$ che di $V \cup W$.
- (iii) Scegliere un supplementare di $V + W$, indicandone una base.

Esercizio 2. In \mathbb{R}^4 si considerino i vettori $v_1 = (1, 1, 2, 3)$, $v_2 = (2, 3, 1, 1)$, $v_3 = (0, 1, 1, 1)$ e i vettori $b_1 = (0, 0, 1, 1)$, $b_2 = (2, 4, 2, 2)$, $b_3 = (0, 2, -2, 4)$.

- (i) Stabilire quali tra i vettori b_1 , b_2 e b_3 appartengono a $\text{Span}\{v_1, v_2, v_3\}$.
- (ii) Esprimere i vettori trovati in (i) come combinazione lineare dei vettori $\{v_1, v_2, v_3\}$.
- (iii) Esprimere il vettore nullo come combinazione lineare non banale dei vettori $\{v_1, v_2, v_3, b_1, b_2, b_3\}$.

Esercizio 3. Nello spazio euclideo \mathbb{E}^3 sia π il piano di equazione $x + y = 2$, sia s la retta per $P = (1, 1, 1)$ e $Q = (1, 2, 2)$, e sia r la retta ortogonale ad s , contenuta in π e incidente s .

- (i) Determinare equazioni cartesiane e parametriche della retta r .
- (ii) Calcolare l'area del triangolo di vertici P, Q, R , dove $R = (2, 2, 2)$.
- (iii) Determinare equazioni per la circonferenza circoscritta al triangolo di vertici P, Q, S , dove $S = (2, 0, 2)$.

Esercizio 4. Sia $F : \mathbb{E}^3 \rightarrow \mathbb{E}^3$ la riflessione ortogonale rispetto al piano di equazione $x + y + z = 0$. Si determini la matrice che rappresenta F rispetto alla base canonica.

Esercizio 5. Si consideri l'applicazione lineare $L : \mathbb{E}^4 \rightarrow \mathbb{E}^4$ definita da

$$L(x, y, z, t) = (5x, 3z + 4t, 3y, 4y).$$

- (i) Stabilire se L è diagonalizzabile. In caso affermativo determinarne una base diagonalizzante, altrimenti spiegare perché non lo è.
- (ii) Scegliere due autovettori v, w di L che siano linearmente indipendenti e tali che $\langle v, w \rangle = 30$.
- (iii) Sia $v = L(1, 1, 1, 1)$. Mostrare che se w è un vettore ortogonale a v , allora $L(w)$ è ortogonale a $(1, 1, 1, 1)$.

Esercizio 6. Nello spazio euclideo \mathbb{E}^2 si consideri la conica euclidea \mathcal{C} di equazione

$$11x^2 - 24xy + 4y^2 + 28x - 96y - 120 = 0.$$

- (i) La si classifichi.
- (ii) Determinare un'isometria che trasformi \mathcal{C} nella sua forma canonica \mathcal{C}' .