

COGNOME NOME MATRICOLA

Risolvere gli esercizi negli spazi predisposti. È *necessario* accompagnare le risposte con spiegazioni *chiare e sintetiche*. Consegnare SOLO QUESTO FOGLIO.

Esercizio 1. Nello spazio euclideo \mathbb{E}^4 sono assegnati i sottospazi vettoriali

$$U := \text{Span}\{(0, 2, 1, 3), (0, 1, -1, 0), (1, 1, 1, 0)\} \quad \text{e} \quad W := \{(x_1, x_2, x_3, x_4) : x_1 + x_3 + x_2 + x_4 = 0\}.$$

- (i) Determinare una base dell'intersezione $U \cap W$ ed una della somma $U + W$.
- (ii) Determinare una base dei sottospazi U^\perp e W^\perp ortogonali ad U e W , rispettivamente.
- (iii) Scegliere due vettori $v_1 \in U^\perp$ e $v_2 \in W^\perp$, tali che $\langle v_1, v_2 \rangle = 288$.

Esercizio 2. Si discuta la compatibilità del sistema lineare

$$\begin{cases} 3x + (2 + a)y - (1 + 3a)z = 1 \\ x - 2y + 3z = 0 \\ (2 + a)x + 3y - 4z = 2 - a \\ 5x - y + 2z = 1 \end{cases} \quad \text{nei due}$$

distinti casi $a = 0$ e $a = 1$. Ove compatibile, si determinino equazioni parametriche dello spazio delle soluzioni.

Esercizio 3. Nello spazio euclideo \mathbb{E}^3 sia π il piano per i punti di coordinate $A = (1, 2, 3)$, $B = (3, 2, 1)$ e $C = (2, 1, 3)$ ed r la retta per A perpendicolare a π .

- (i) Determinare equazioni parametriche e cartesiane sia del piano π che della retta r .
- (ii) Mostrare che il piano σ di equazione $x + y + z = 0$ non è parallelo alla retta r . Determinare le coordinate dell'intersezione $D := \sigma \cap r$.
- (iii) Determinare un'equazione della sfera di centro D tangente a π e un'equazione della sfera di centro C tangente a σ .

Esercizio 4. Sia W il sottospazio di \mathbb{E}^3 di equazioni $4x + y + 3z = 0 = 4x - y + 3z$. Scelta un'isometria INVERSA $F : \mathbb{E}^3 \rightarrow \mathbb{E}^3$ che fissa tutti i punti di W , si determini la matrice che rappresenta F rispetto alla base canonica.

Esercizio 5. Sia $L : \mathbb{E}^3 \rightarrow \mathbb{E}^3$ l'operatore lineare rappresentato, rispetto alla base canonica, dalla matrice

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & -1 \\ 2 & 0 & 0 \\ -1 & 2 & 1 \end{pmatrix}.$$

- (i) Determinare una base di ogni autospazio di L e discutere la diagonalizzabilità di L .
- (ii) Mostrare che $W = \{(x, y, z) : x = z\}$ definisce un sottospazio vettoriale L -invariante, ovvero che $L(W) \subseteq W$.
- (iii) Scelta una base di W , si determini la matrice che rappresenta la restrizione $L|_W : W \rightarrow W$ di L a W rispetto a tale base.
- (iv) Mostrare che $L|_W : W \rightarrow W$ è diagonalizzabile e determinare una base diagonalizzante.

Esercizio 6. Nello spazio euclideo \mathbb{E}^2 si consideri la parabola \mathcal{C} di fuoco $F = (1, 7)$ e direttrice di equazione $3x - 4y = 0$.

- (i) Determinare un'equazione di \mathcal{C} .
- (ii) Determinare un'equazione della forma canonica \mathcal{C}' di \mathcal{C} .
- (iii) Determinare un'isometria che trasforma \mathcal{C} in \mathcal{C}' .