

Algoritmi e Strutture Dati

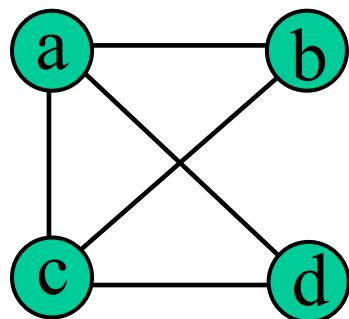
Capitolo 11
Visite di grafi



Strutture dati per rappresentare grafi

Grafi non diretti

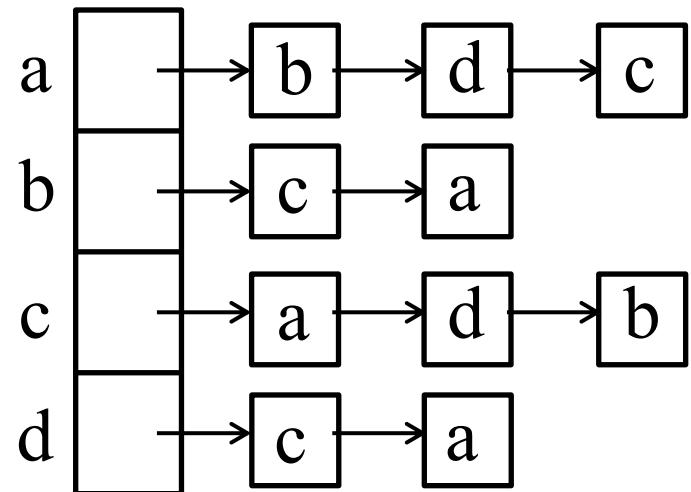
Quanto spazio?



	a	b	c	d
a	0	1	1	1
b	1	0	1	0
c	1	1	0	1
d	1	0	1	0

Matrice di adiacenza

$$O(n^2)$$

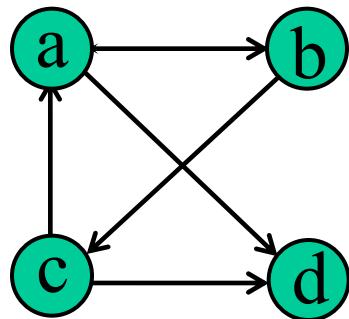


liste di adiacenza

$$O(m + n)$$

Grafi diretti

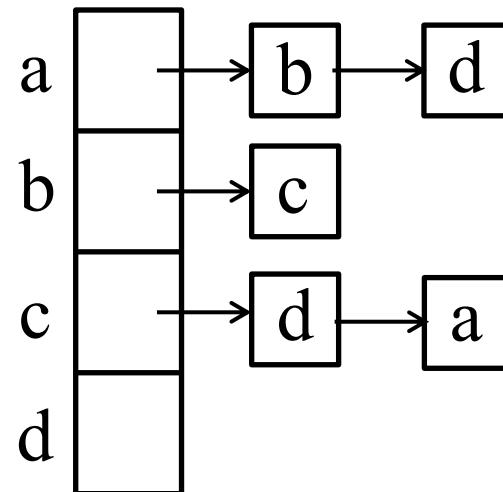
Quanto spazio?



	a	b	c	d
a	0	1	0	1
b	0	0	1	0
c	1	0	0	1
d	0	0	0	0

Matrice di adiacenza

$O(n^2)$



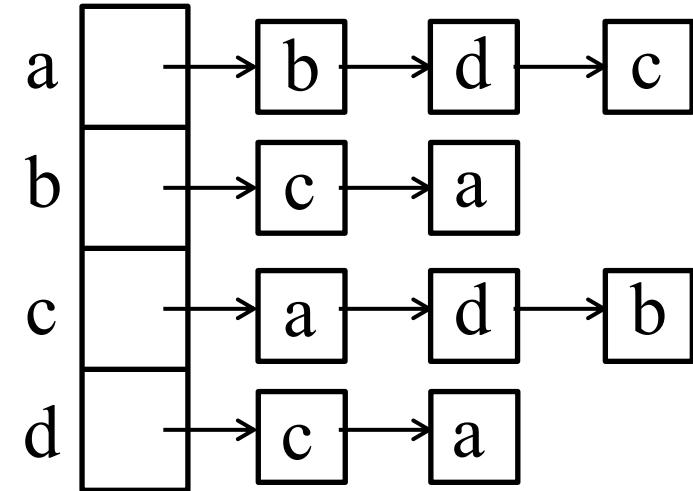
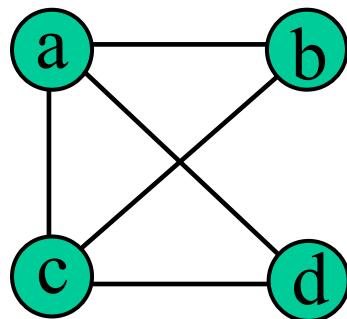
liste di adiacenza

$O(m + n)$

Grafi non diretti

a	b	c	d	
a	0	1	1	1
b	1	0	1	0
c	1	1	0	1
d	1	0	1	0

Matrice di adiacenza



liste di adiacenza

Operazione:

elenco archi
incidenti in v

c'è arco (u,v)?

matrice di a.

$O(n)$

$O(1)$

liste di a.

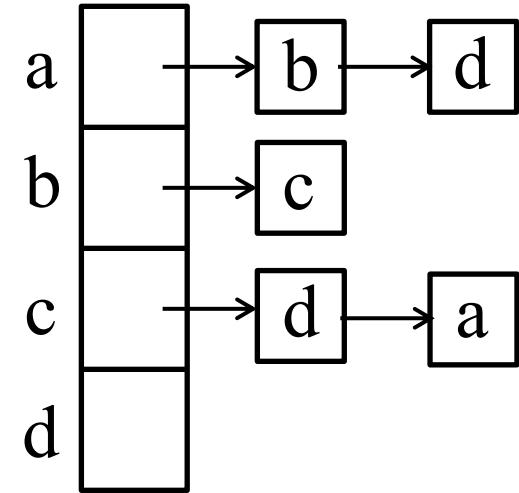
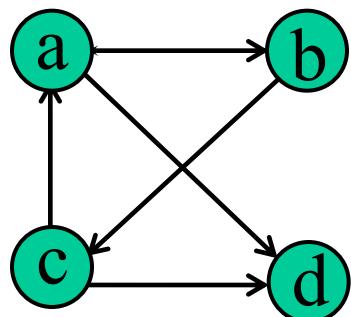
$O(\delta(v))$

$O(\min\{\delta(u), \delta(v)\})$

Grafi diretti

	a	b	c	d
a	0	1	0	1
b	0	0	1	0
c	1	0	0	1
d	0	0	0	0

Matrice di adiacenza



liste di adiacenza

Operazione:

elenco archi
uscenti da v

c'è arco (u,v)?

matrice di a.

$O(n)$

$O(1)$

liste di a.

$O(\delta(v))$

$O(\delta(u))$

*algoritmi di visita
di un grafo*

Scopo e tipi di visita

- una visita di un grafo G permette di esaminare i nodi e gli archi di G **in modo sistematico** (se G è connesso)
- genera un **albero** di visita
- problema di base in molte applicazioni
- esistono vari tipi di visite con diverse proprietà:
 - visita in ampiezza (BFS=breadth first search)
 - visita in profondità (DFS=depth first search)

Visita in ampiezza

dato un grafo G (non pesato) e un nodo s , trova tutte le distanze/cammini minimi da s verso ogni altro nodo v

applicazioni

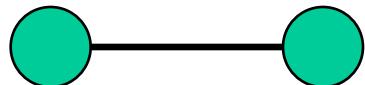
- **web crawling**
 - come google trova nuove pagine da indicizzare
- **social networking**
 - trovare gli amici che potresti conoscere
- **network broadcast**
 - un nodo manda un messaggio a tutti gli altri nodi della rete
- **garbage collection**
 - come scoprire memoria non più raggiungibile che si può liberare
- **model checking**
 - verificare una proprietà di un sistema
- **risolvere puzzle**
 - risolvere il Cubo di Rubik con un numero minimo di mosse



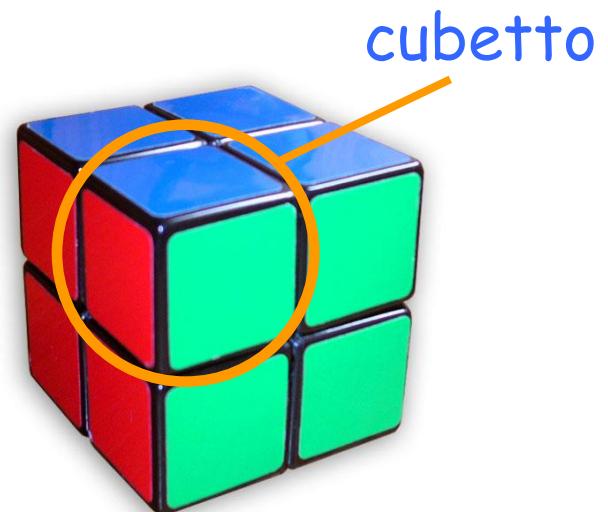
cubo di Rubik: 2x2x2

- **grafo delle configurazioni**

- un vertice per ogni possibile stato del cubo
- un arco fra due configurazioni se l'una è ottenibile dall'altra tramite una mossa



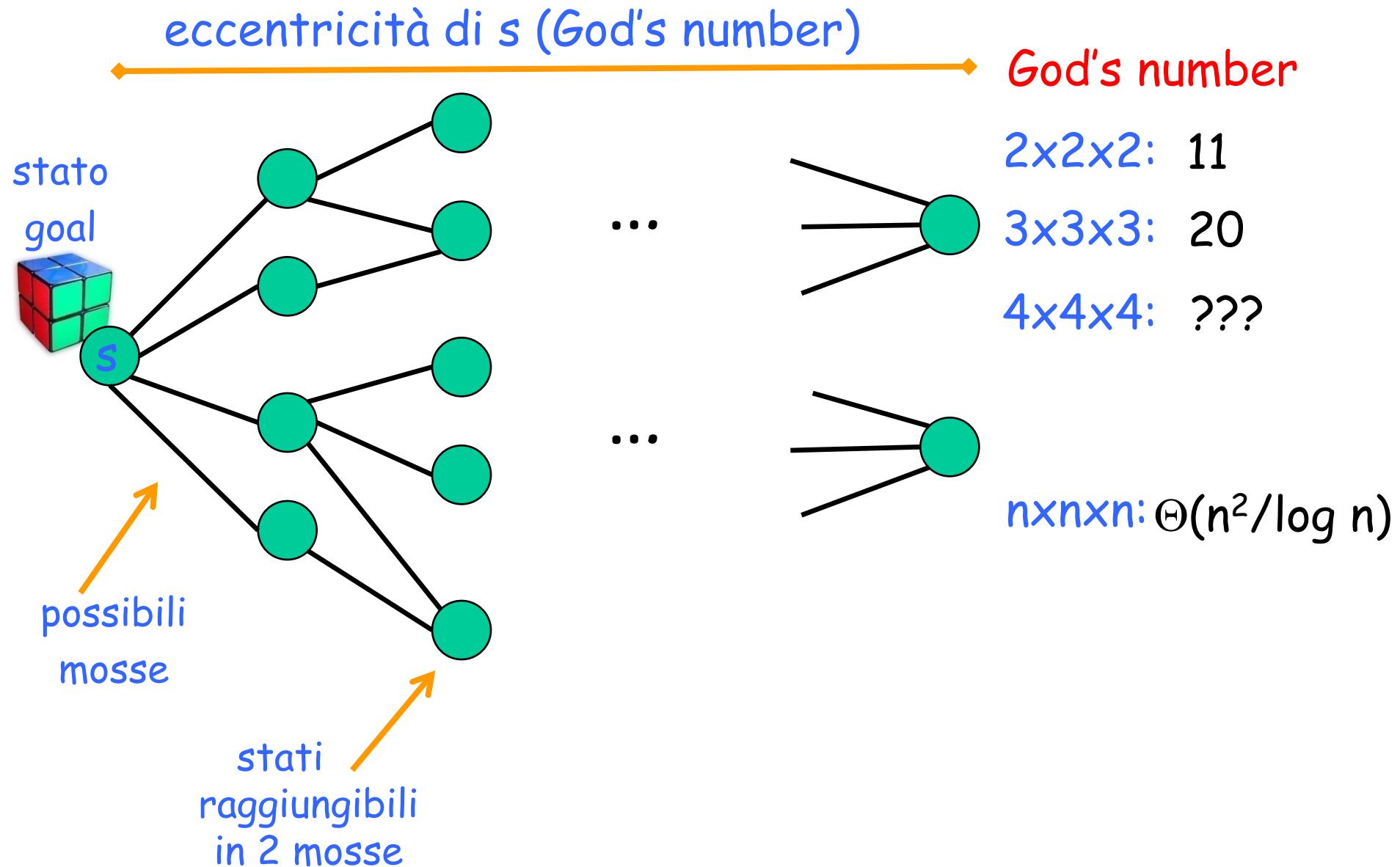
grafo non diretto



$$\#\text{verciti} \leq 8! \times 3^8$$

$$= 264.539.520$$

cubo di Rubik: $2 \times 2 \times 2$

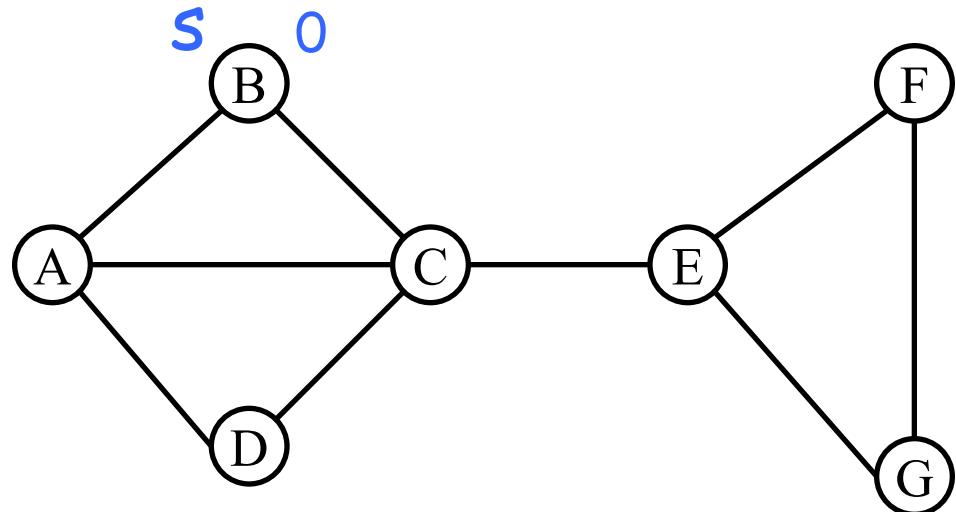


Visita in ampiezza

algoritmo visitaBFS(*vertice s*) → *albero*

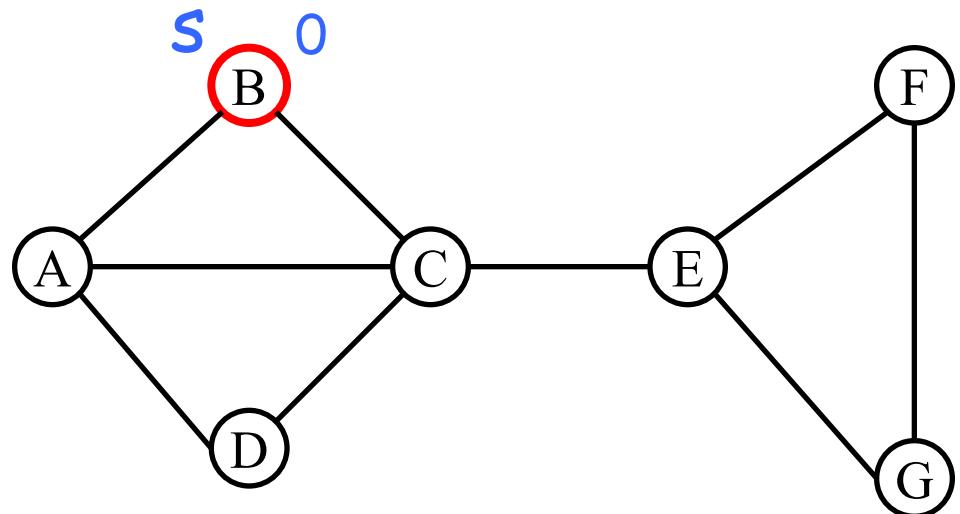
1. rendi tutti i vertici non marcati
2. $T \leftarrow$ albero formato da un solo nodo *s*
3. Coda *F*
4. marca il vertice *s*; $\text{dist}(s) \leftarrow 0$
5. *F.enqueue(s)*
6. **while** (**not** *F.isEmpty()*) **do**
7. $u \leftarrow F.\text{dequeue}()$
8. **for each** (arco (u, v) in *G*) **do**
9. **if** (*v* non è ancora marcato) **then**
10. *F.enqueue(v)*
11. marca il vertice *v*; $\text{dist}(v) \leftarrow \text{dist}(u) + 1$
12. rendi *u* padre di *v* in *T*
13. **return** *T*

Un esempio

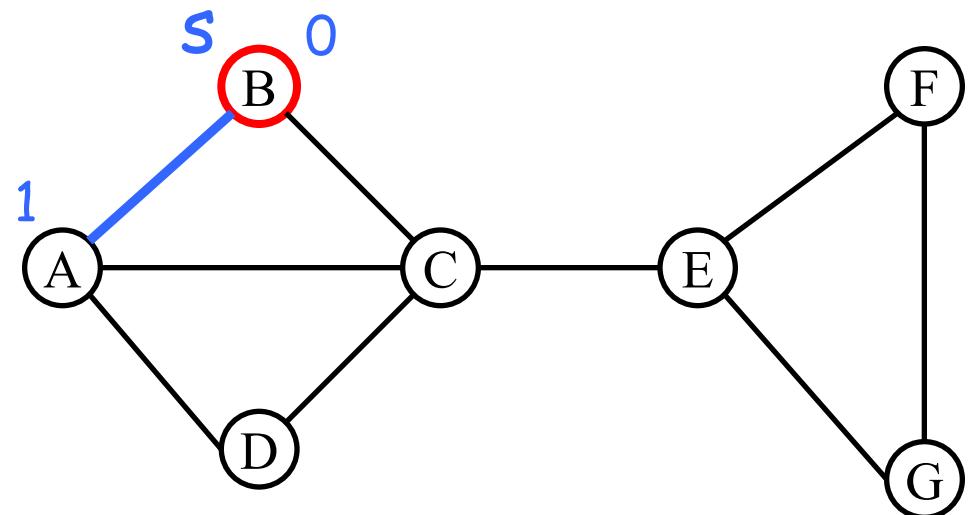


B

Un esempio

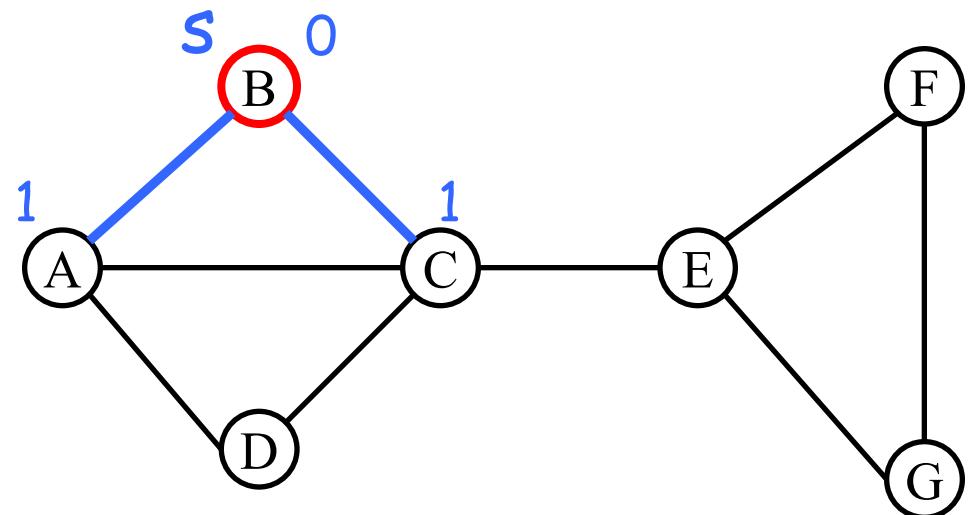


Un esempio



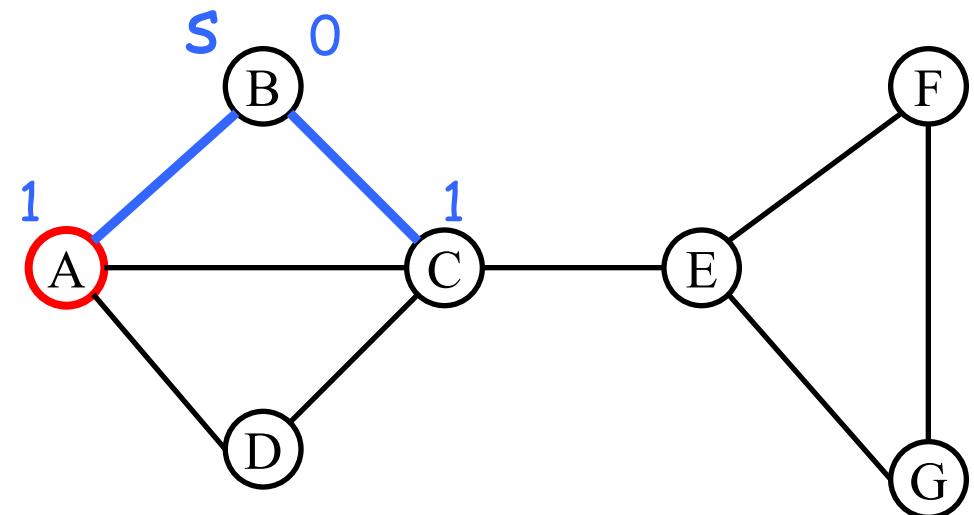
A

Un esempio



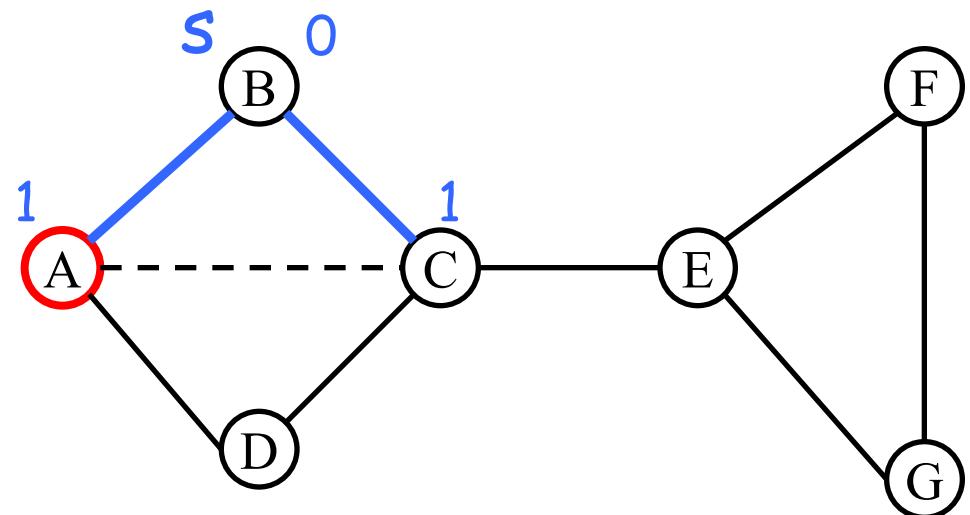
C A

Un esempio



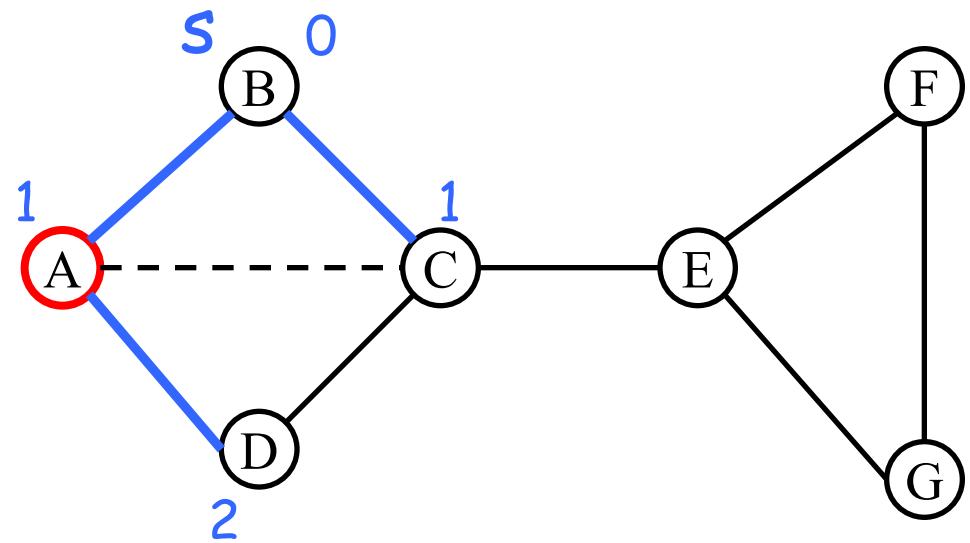
$\xrightarrow{\quad}$
C

Un esempio



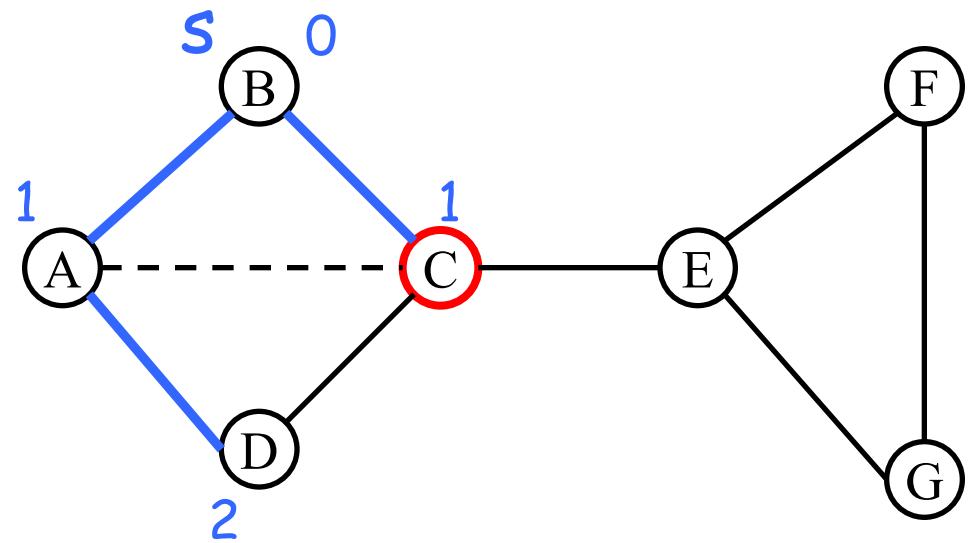
C

Un esempio



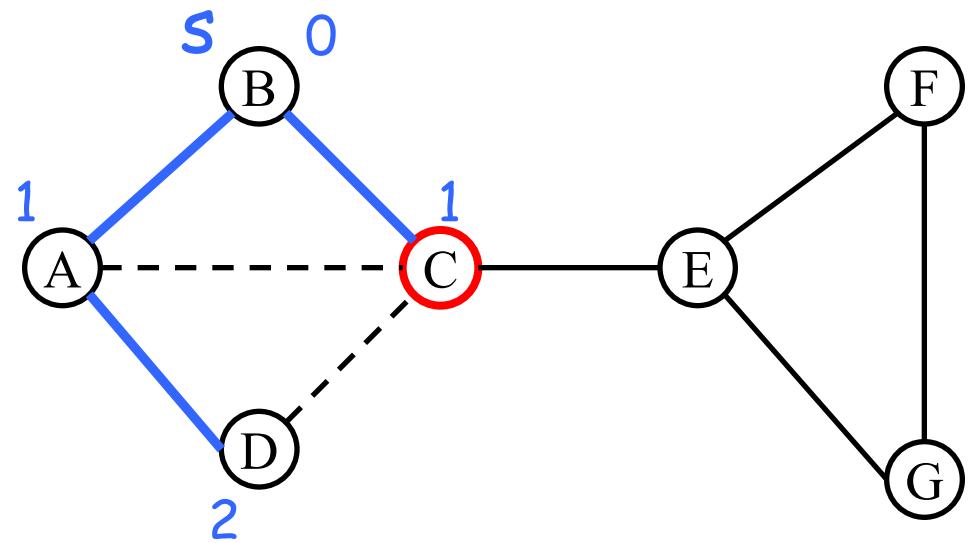
D C

Un esempio



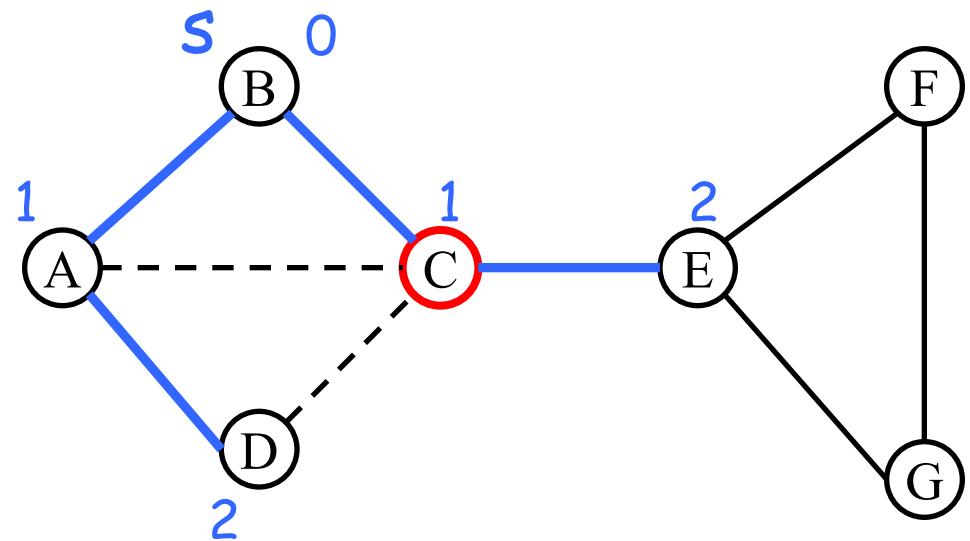
D

Un esempio



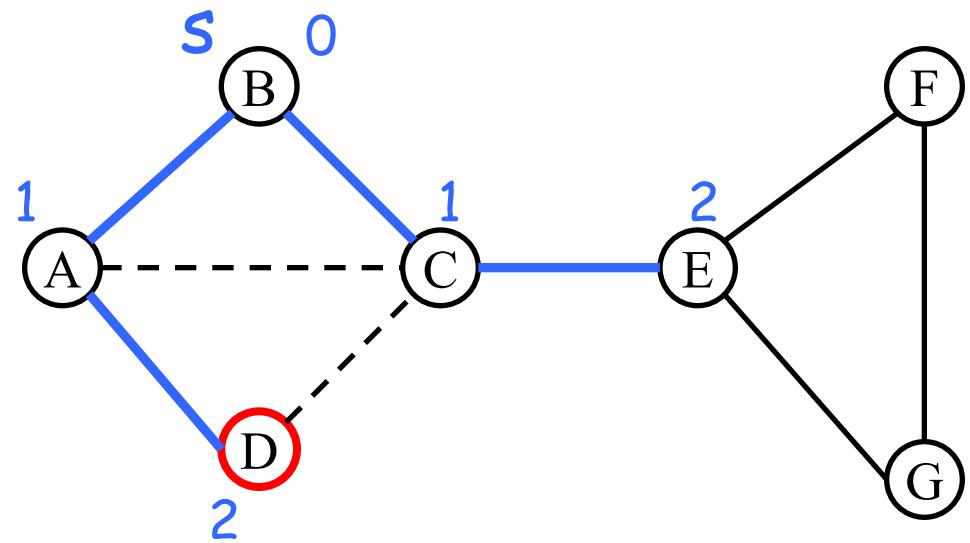
D

Un esempio



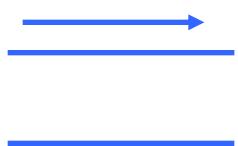
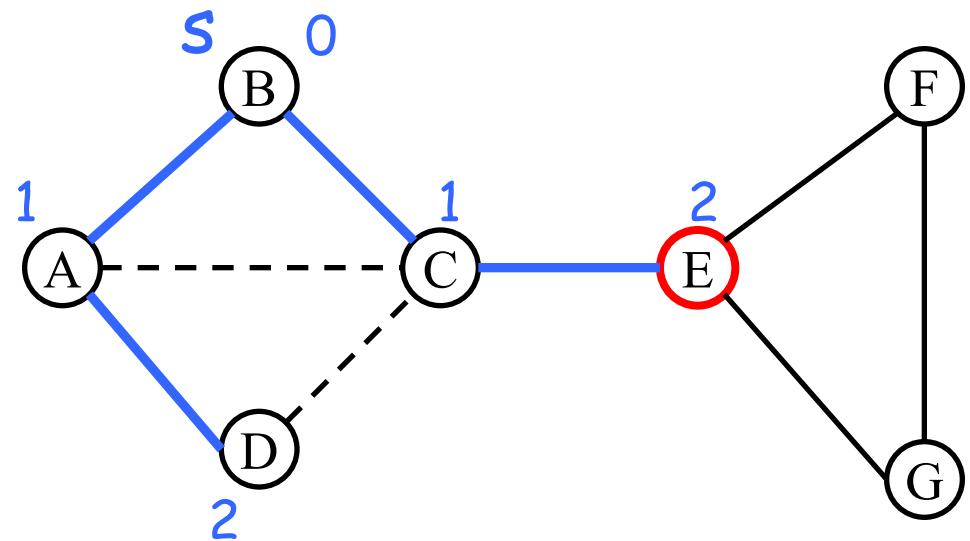
E D

Un esempio

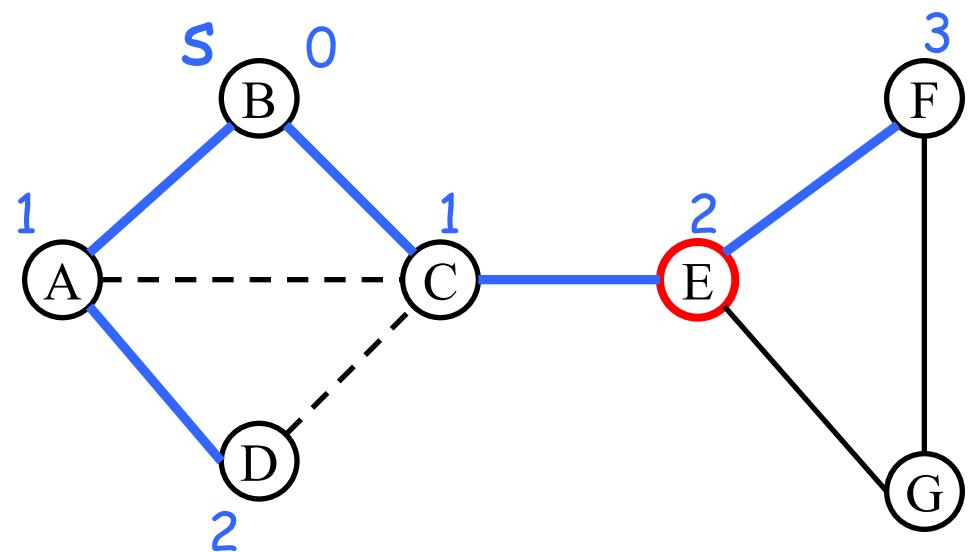


→
E
→

Un esempio

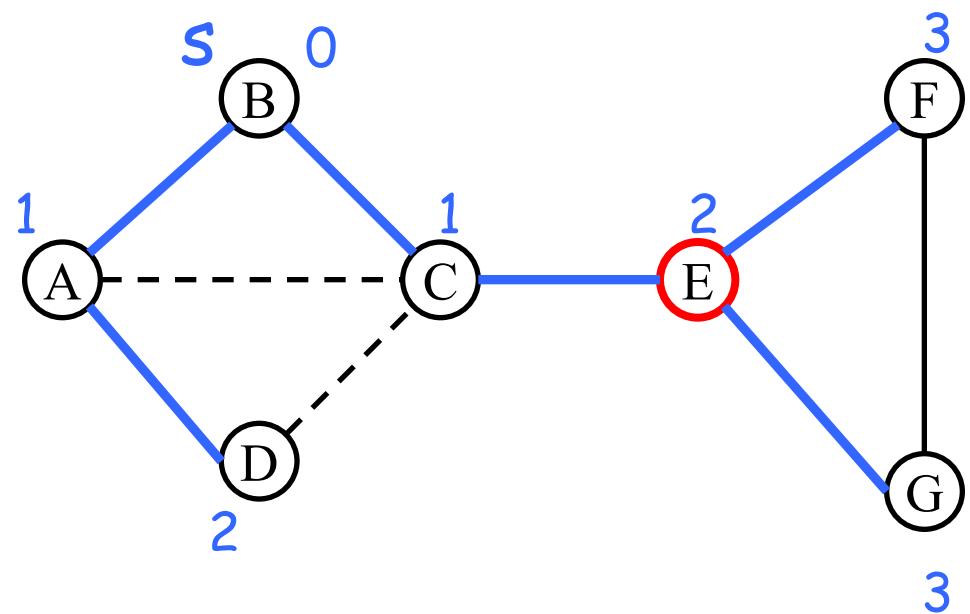


Un esempio



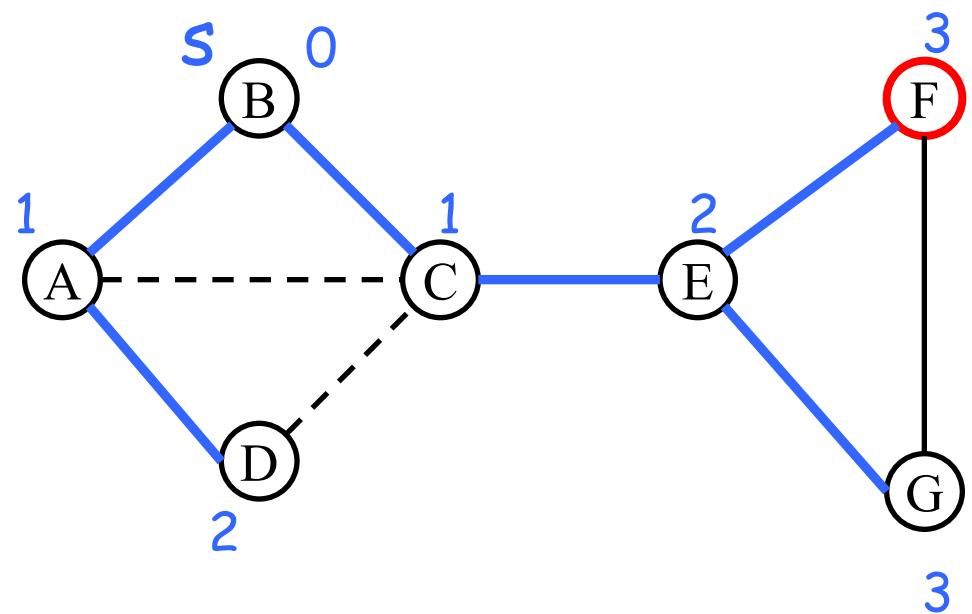
$\xrightarrow{\hspace{1cm}}$
F
 $\xleftarrow{\hspace{1cm}}$

Un esempio



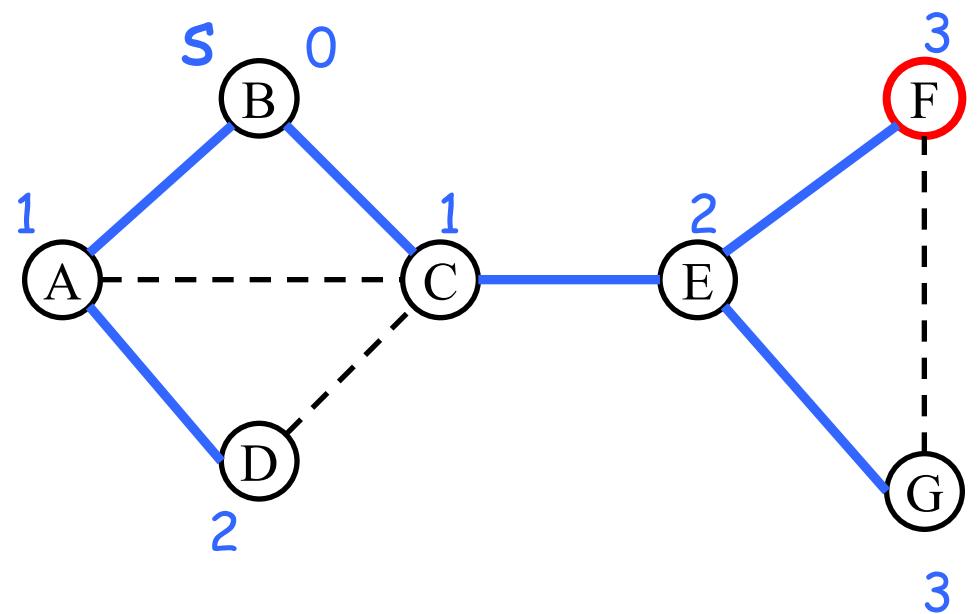
G F

Un esempio



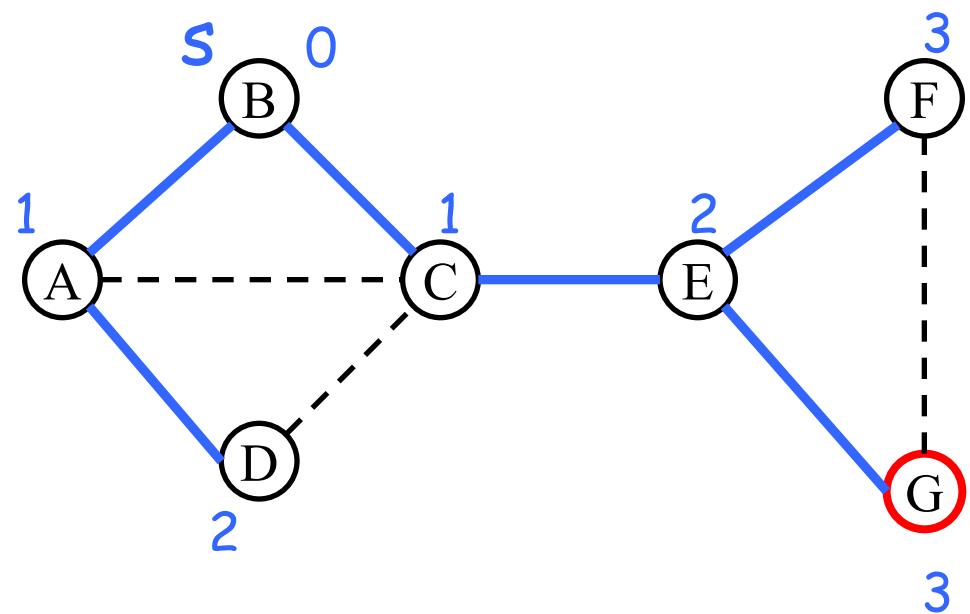
$$\begin{array}{c} \xrightarrow{\hspace{1cm}} \\ \text{G} \\ \xleftarrow{\hspace{1cm}} \end{array}$$

Un esempio

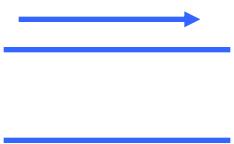
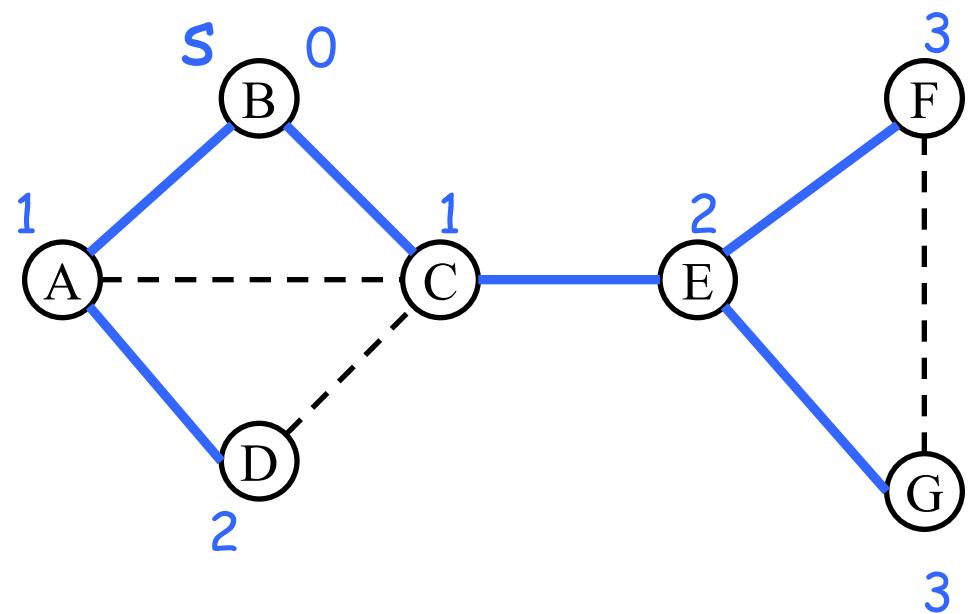


\overrightarrow{G}

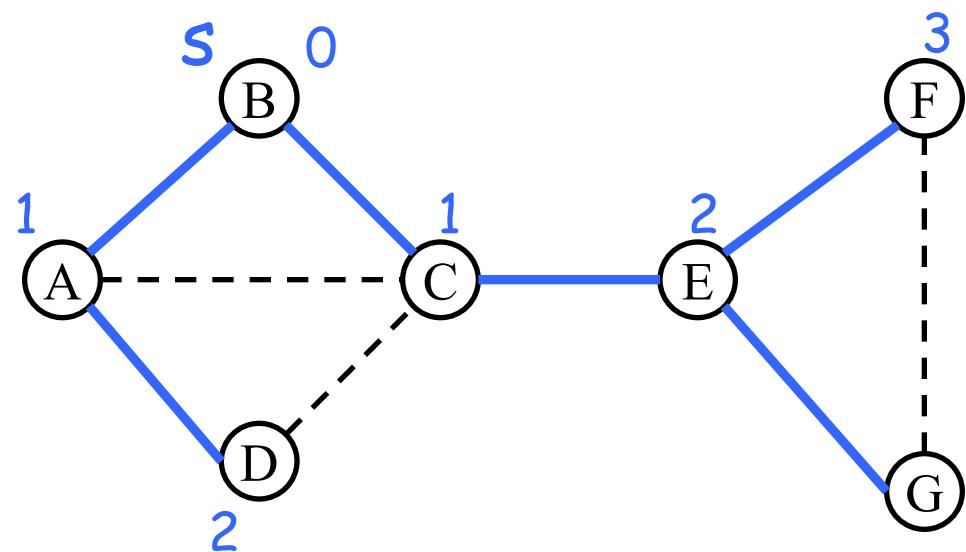
Un esempio



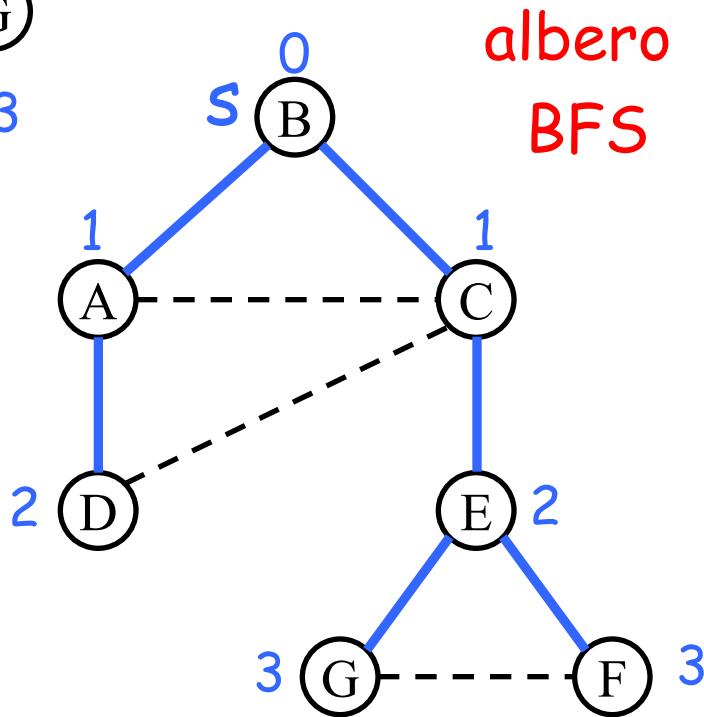
Un esempio



Un esempio

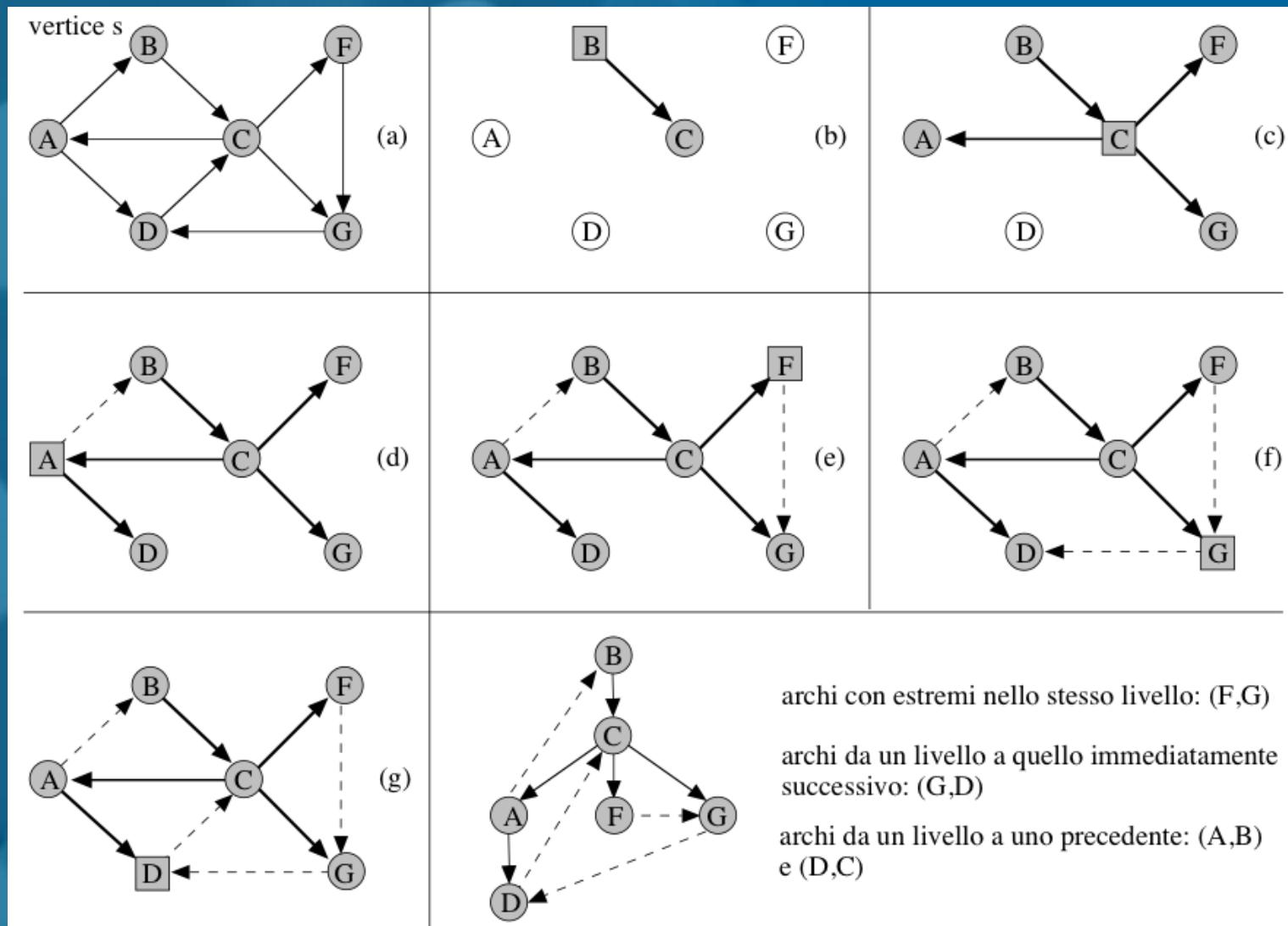


albero dei
cammini di G
radicato in s



albero
BFS

Esempio: grafo orientato



Costo della visita in ampiezza grafo rappresentato con matrice di adiacenza

algoritmo visitaBFS(*vertice s*) \rightarrow *albero*

1. rendi tutti i vertici non marcati
2. $T \leftarrow$ albero formato da un solo nodo *s*
3. Coda F
4. marca il vertice *s*; $\text{dist}(s) \leftarrow 0$
5. F.enqueue(*s*)
6. **while** (not F.isEmpty()) **do**
7. $u \leftarrow$ F.dequeue()
8. **for each** (arco (u, v) in *G*) **do**
9. **if** (*v* non è ancora marcato) **then**
10. F.enqueue(*v*)
11. marca il vertice *v*; $\text{dist}(v) \leftarrow \text{dist}(u) + 1$
12. rendi *u* padre di *v* in *T*
13. **return** *T*

$O(n^2)$

$O(n)$

Costo della visita in ampiezza grafo rappresentato con liste di adiacenza

algoritmo visitaBFS(*vertice s*) → *albero*

1. rendi tutti i vertici non marcati
2. $T \leftarrow$ albero formato da un solo nodo *s*
3. Coda F
4. marca il vertice *s*; $\text{dist}(s) \leftarrow 0$
5. F.enqueue(*s*)
6. **while** (not F.isEmpty()) **do**
7. $u \leftarrow$ F.dequeue()
8. **for each** (arco (u, v) in *G*) **do**
9. **if** (*v* non è ancora marcato) **then**
10. F.enqueue(*v*)
11. marca il vertice *v*; $\text{dist}(v) \leftarrow \text{dist}(u) + 1$
12. rendi *u* padre di *v* in *T*
13. **return** *T*

$O(m+n)$

$\sum_u O(\delta(u))$
 $= O(m)$

$O(\delta(u))$

Costo della visita in ampiezza

Il tempo di esecuzione dipende dalla struttura dati usata per rappresentare il grafo (e dalla connettività o meno del grafo rispetto ad s):

- Liste di adiacenza: $O(m+n)$
- Matrice di adiacenza: $O(n^2)$

Osservazioni:

1. Si noti che se il grafo è connesso allora $m \geq n-1$ e quindi $O(m+n) = O(m)$
2. Ricordando che $m \leq n(n-1)/2$, si ha $O(m+n) = O(n^2)$
⇒ per $m = o(n^2)$ la rappresentazione mediante liste di adiacenza è temporalmente più efficiente!

Per ogni nodo v , il livello di v nell'albero BFS è pari alla distanza di v dalla sorgente s (sia per grafi orientati che non orientati)

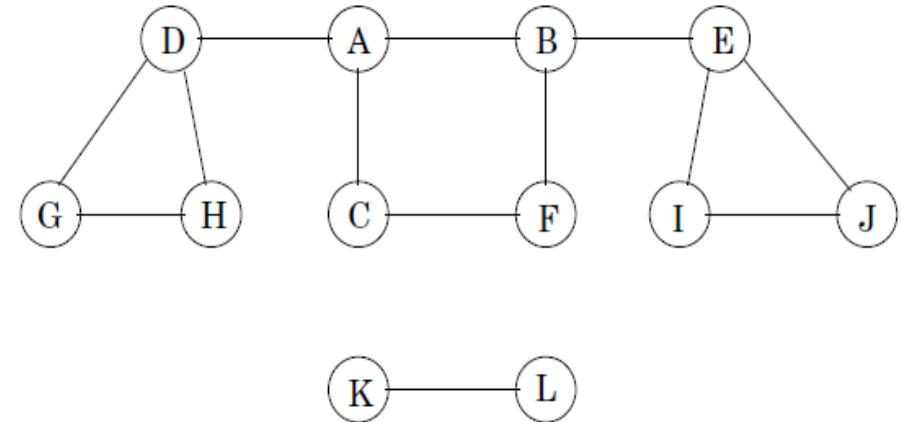
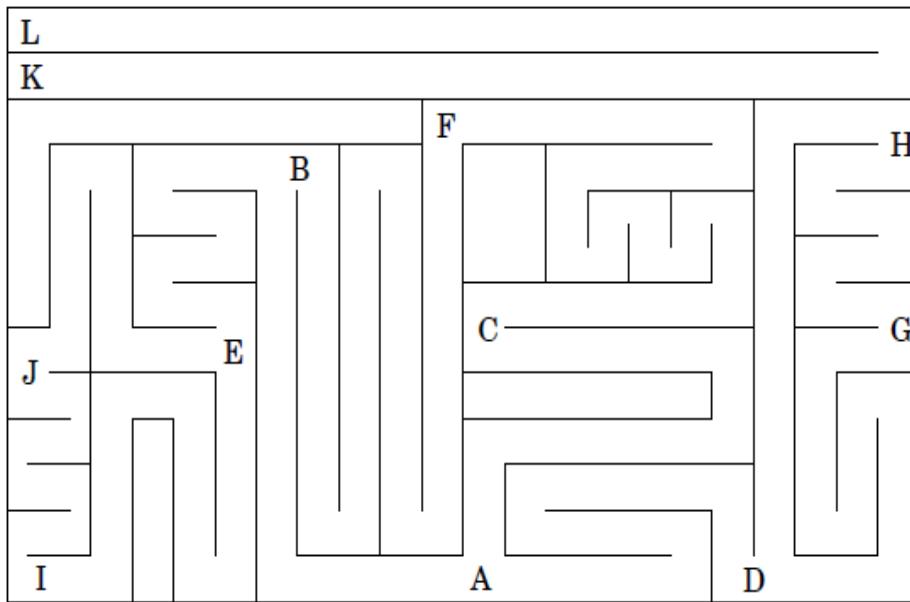
dimostrazione informale

- all'inizio inserisco s in F (che è a distanza 0 da se stesso) e gli assegno livello 0; chiaramente s è l'unico nodo a distanza 0.
- estraggo s e guardo tutti suoi vicini (archi uscenti); questi sono tutti i nodi a distanza 1 da s ; li inserisco in F e assegno loro livello 1. Ora in F ho tutti i nodi a distanza 1.
- estraggo uno a uno tutti i nodi di livello/distanza 1 e per ognuno guardo tutti suoi vicini (archi uscenti); i vicini non marcati sono a distanza 2 da s ; li inserisco in F e assegno loro livello 2; quando ho estratto e visitato tutti i nodi di livello 1, in F ho tutti i nodi a distanza 2 da s .
- estraggo uno a uno tutti i nodi di livello/distanza 2 e per ognuno guardo tutti suoi vicini (archi uscenti); i vicini non marcati sono a distanza 3 da s ...



Visita in profondità

un'analogia: esplorare un labirinto



Cosa mi serve?

gesso: per
segnare le
strade prese



corda: per
tornare
indietro se
necessario



variabile booleana:
dice se un nodo è stato
già visitato

pila: push vuol dire srotolare
pop vuol dire arrotolare

Visita in profondità

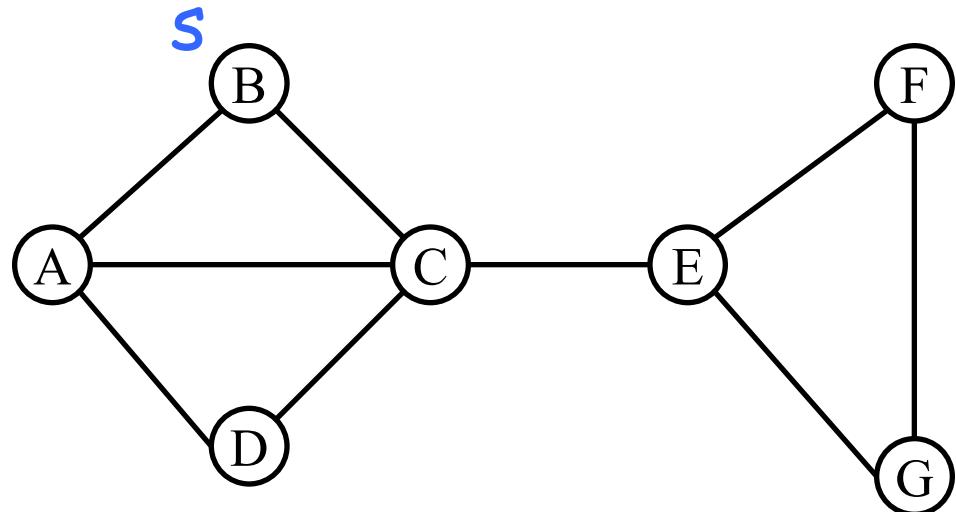
procedura visitaDFSRicorsiva(*vertice v, albero T*)

1. *marca e visita il vertice v*
2. **for each** (arco (v, w)) **do**
3. **if** (w non è marcato) **then**
4. aggiungi l'arco (v, w) all'albero T
5. visitaDFSRicorsiva(w, T)

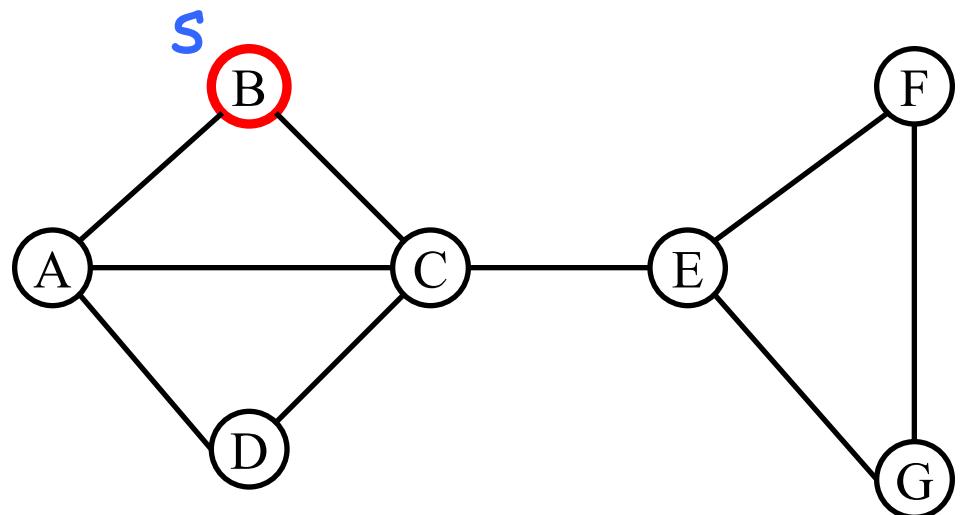
algoritmo visitaDFS(*vertice s*) \rightarrow *albero*

6. $T \leftarrow$ albero vuoto
7. visitaDFSRicorsiva(s, T)
8. **return** T

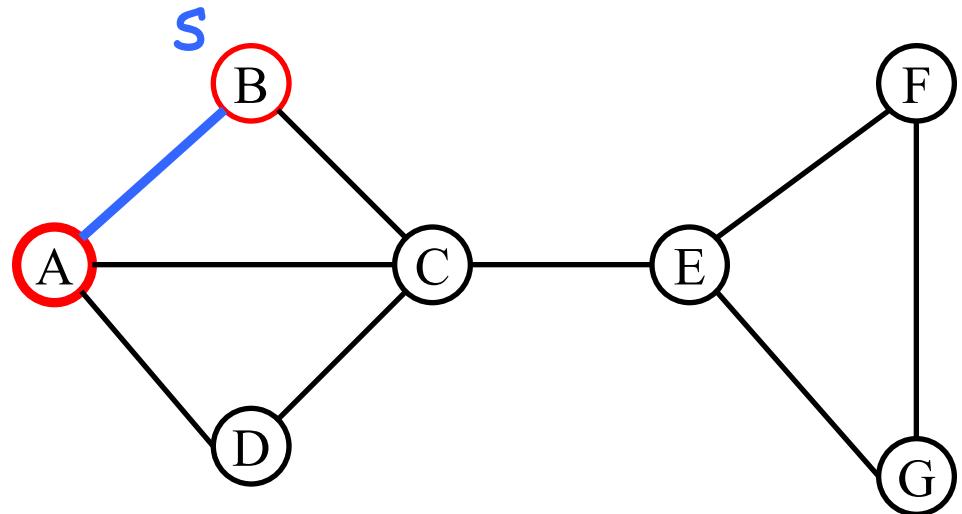
Un esempio: visita DFS



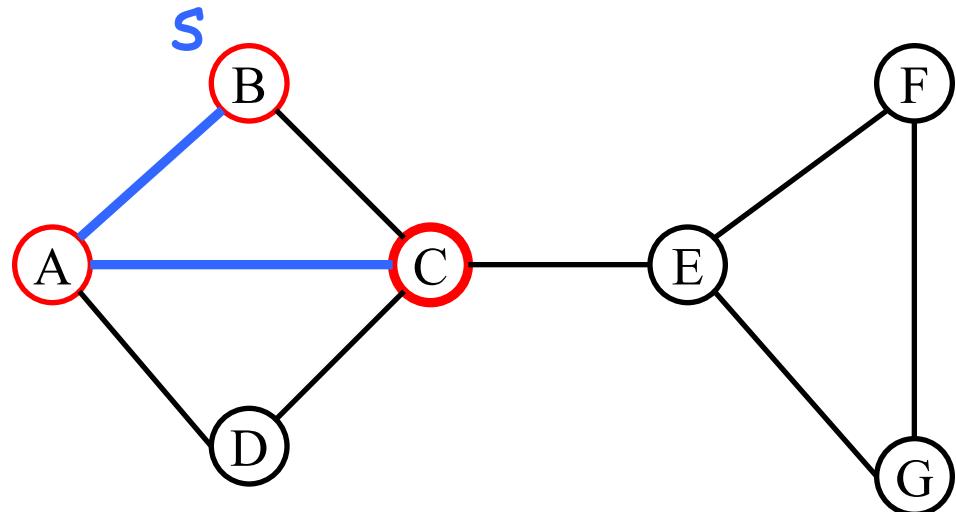
Un esempio: visita DFS



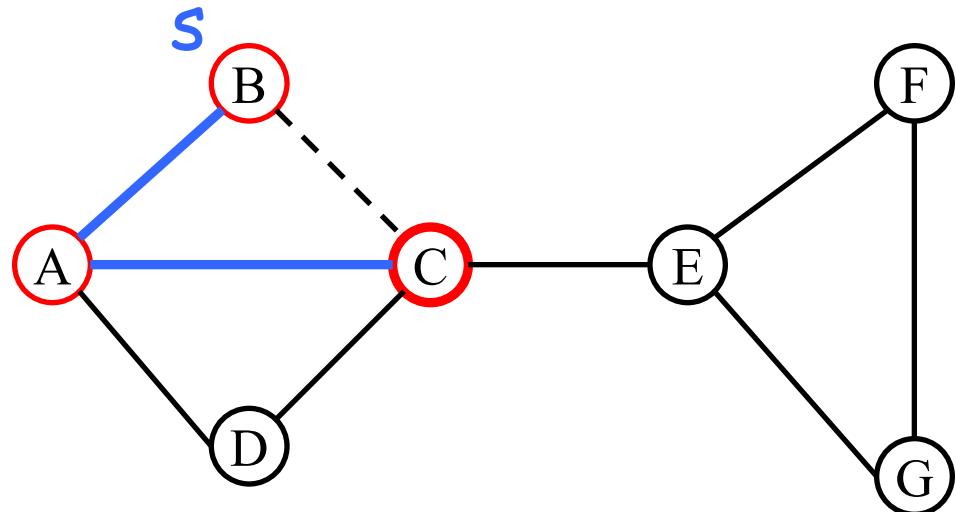
Un esempio: visita DFS



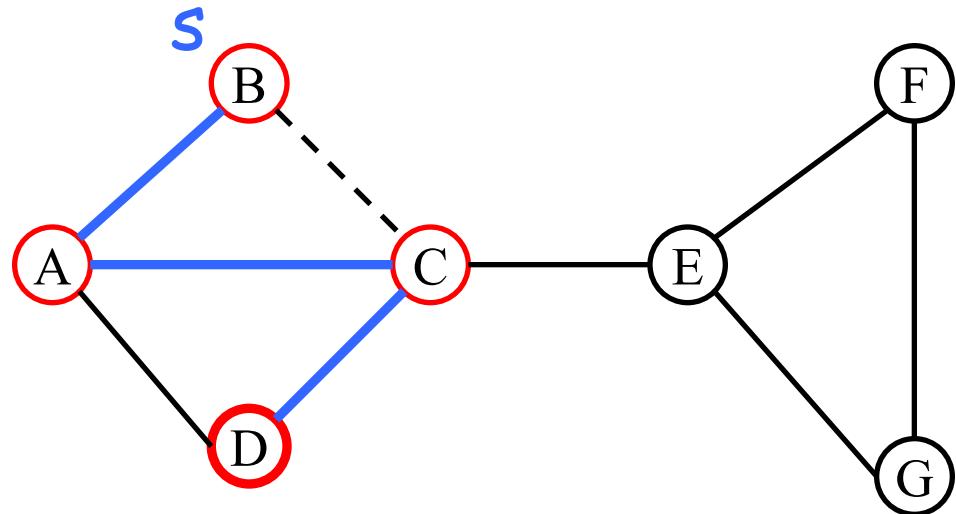
Un esempio: visita DFS



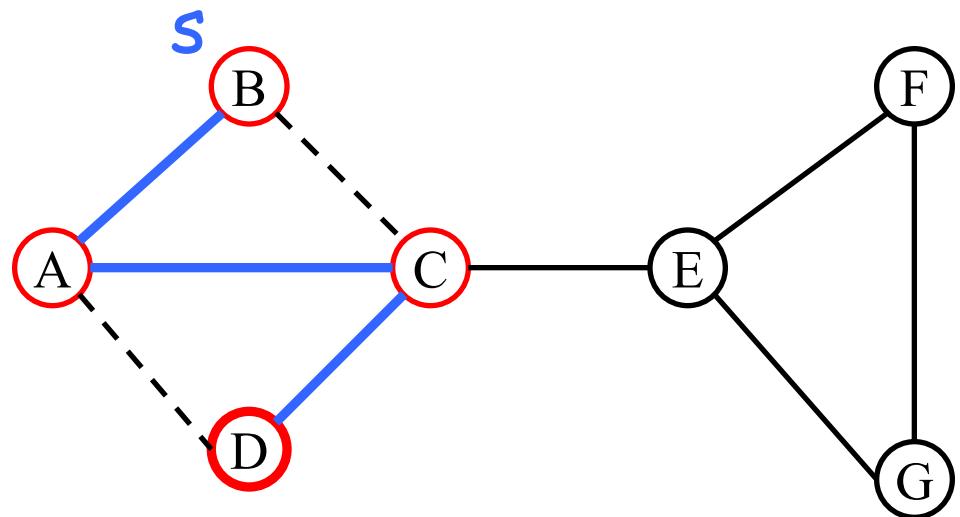
Un esempio: visita DFS



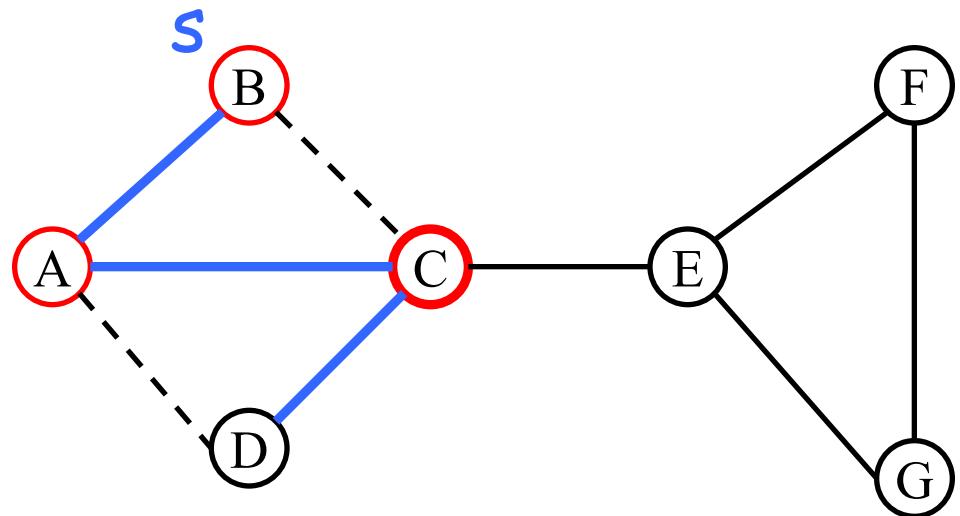
Un esempio: visita DFS



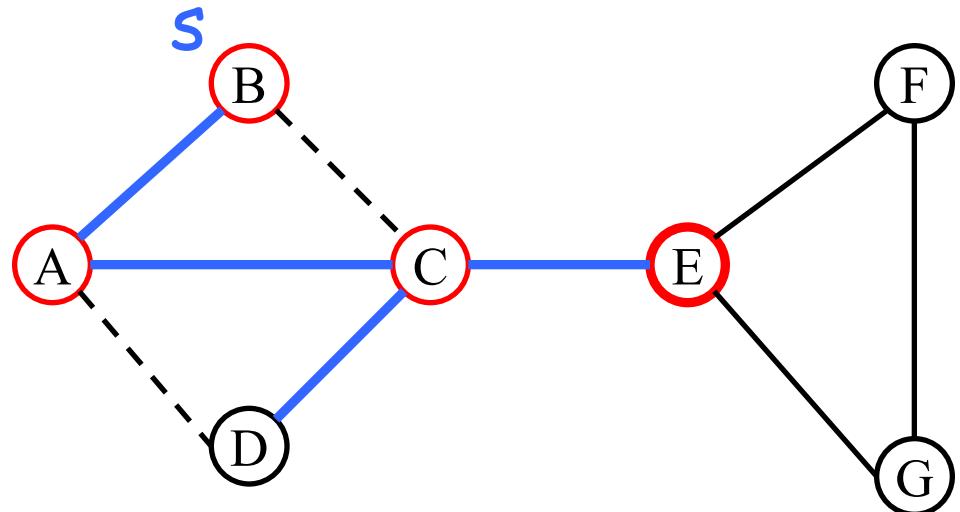
Un esempio: visita DFS



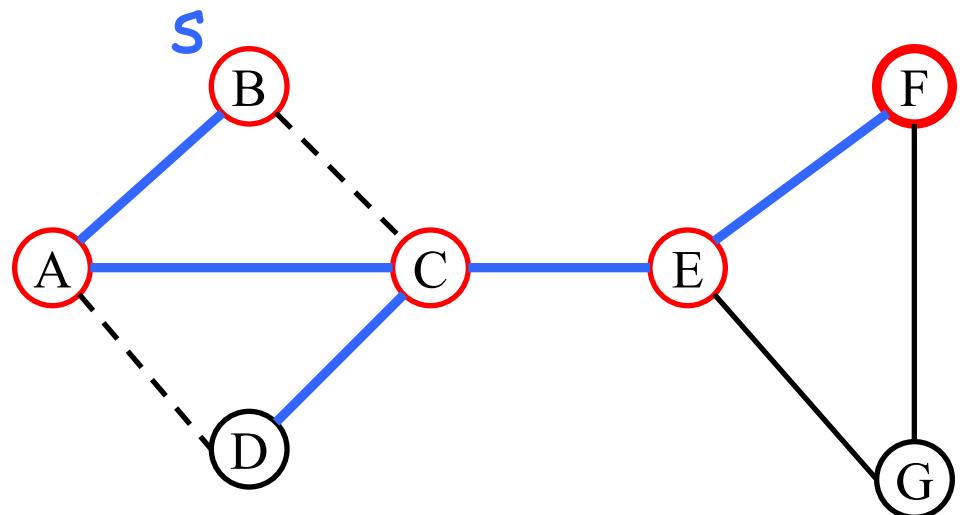
Un esempio: visita DFS



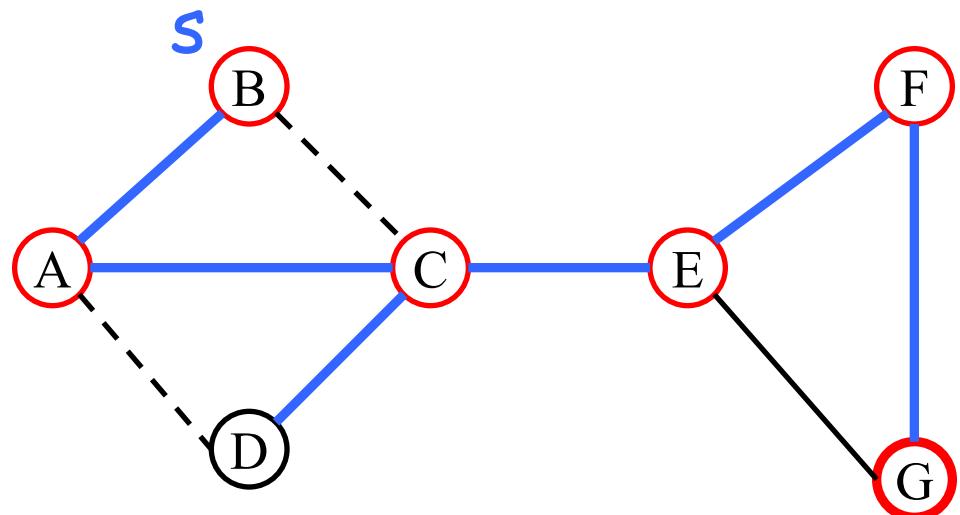
Un esempio: visita DFS



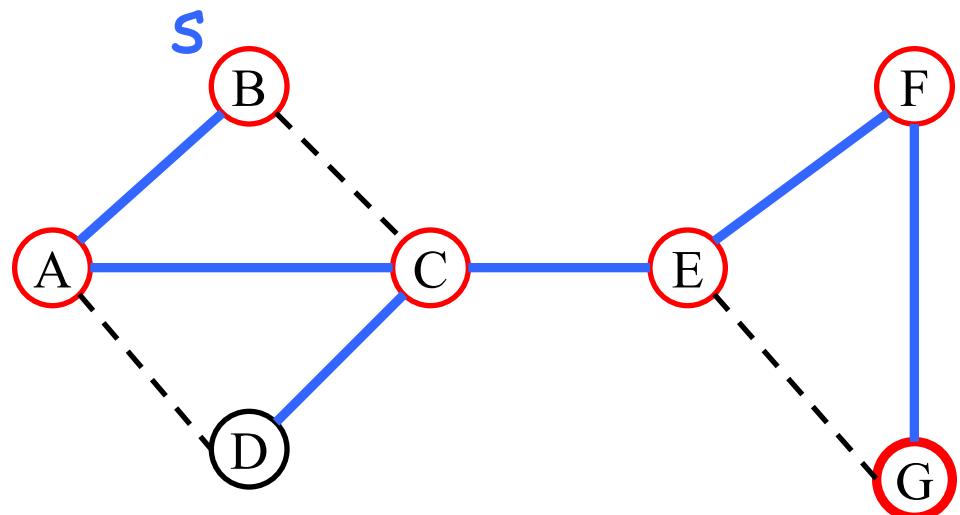
Un esempio: visita DFS



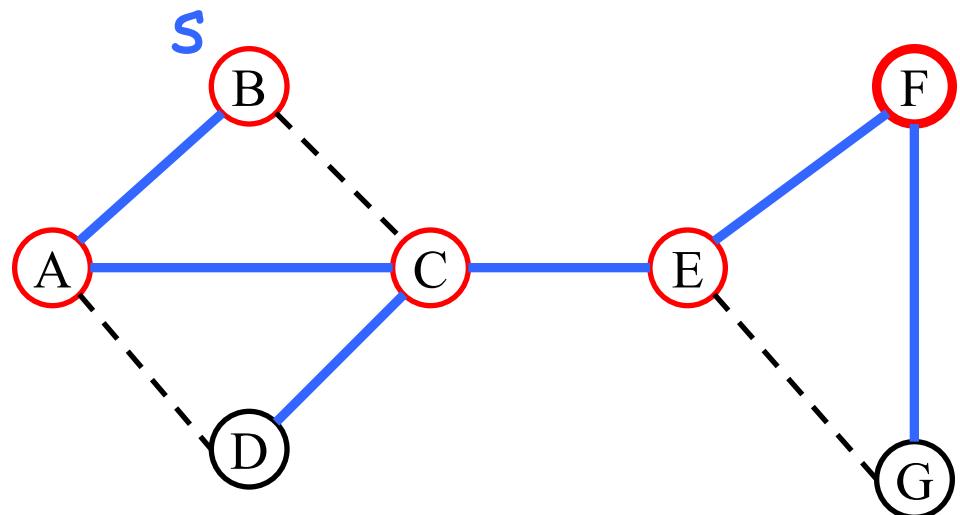
Un esempio: visita DFS



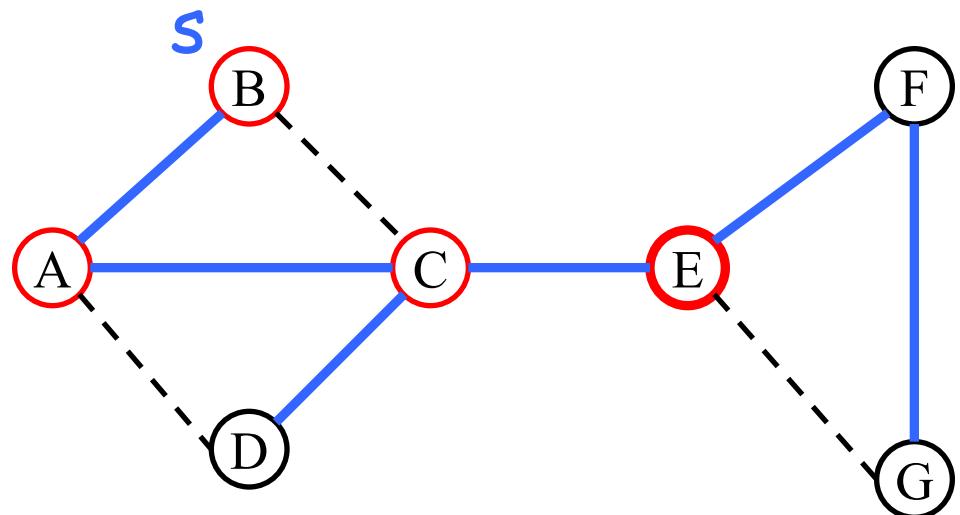
Un esempio: visita DFS



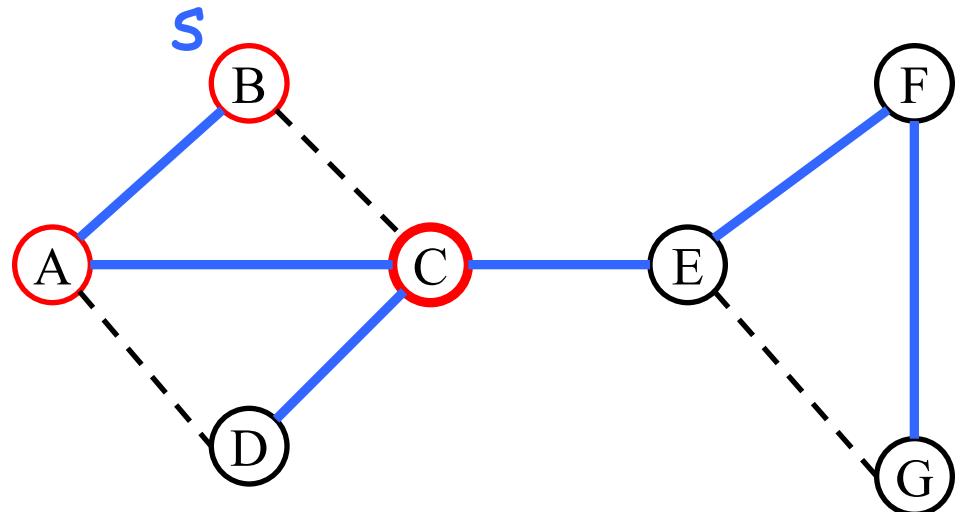
Un esempio: visita DFS



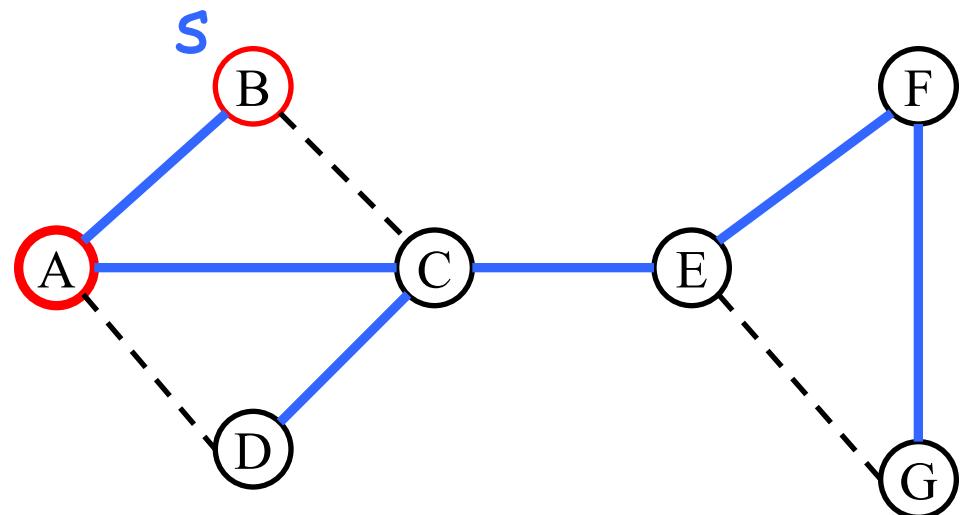
Un esempio: visita DFS



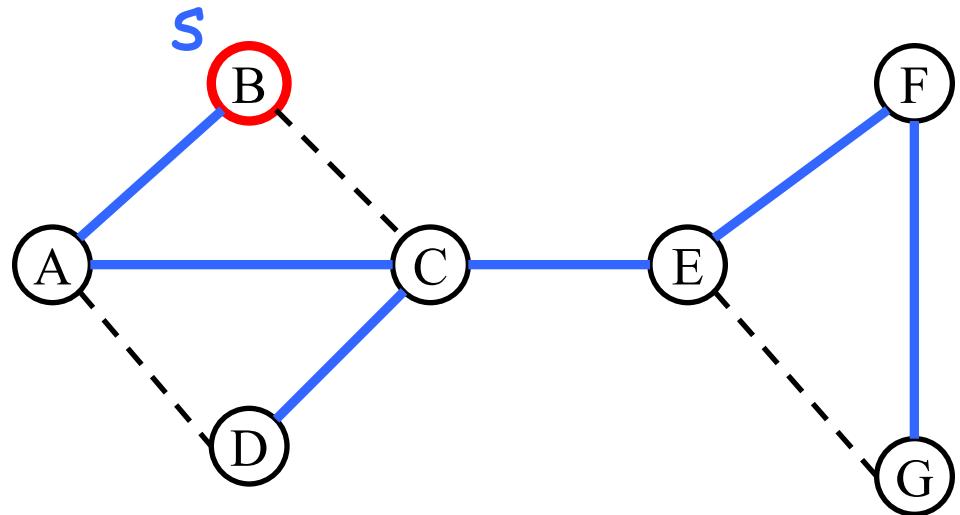
Un esempio: visita DFS



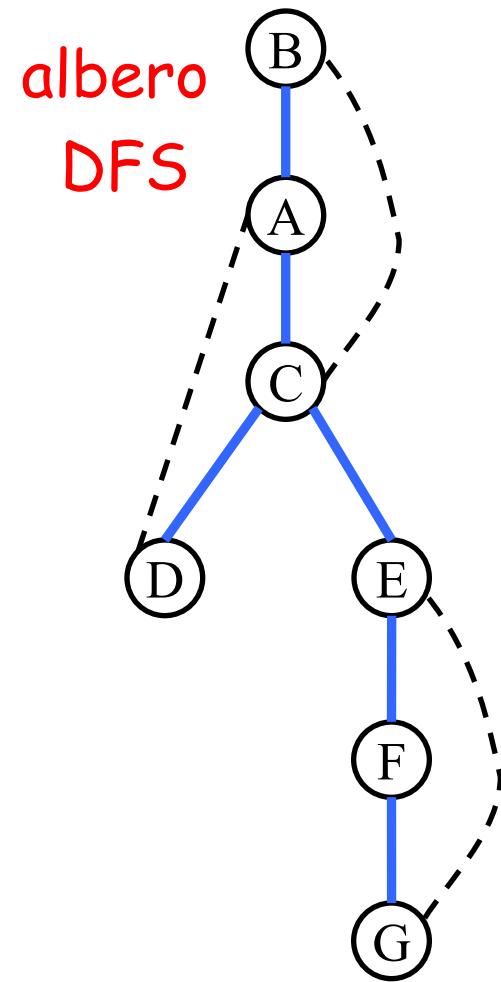
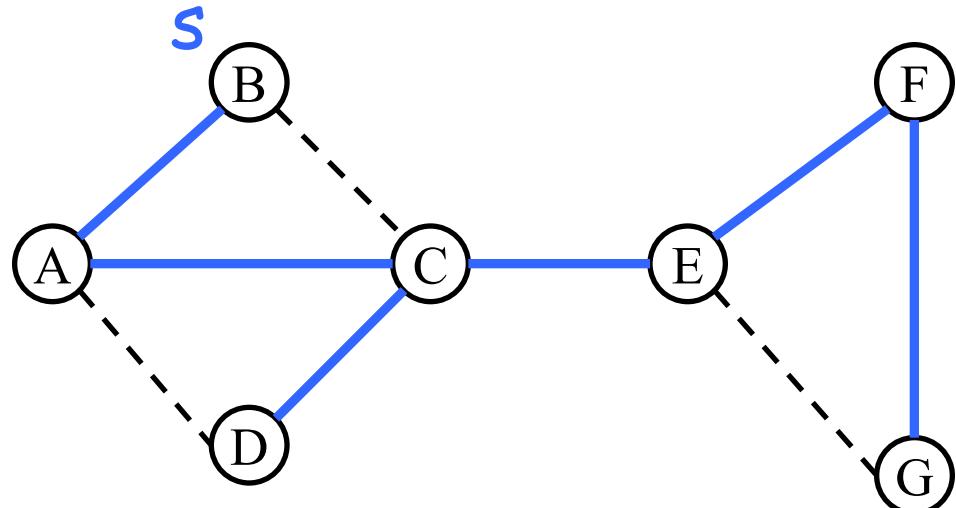
Un esempio: visita DFS



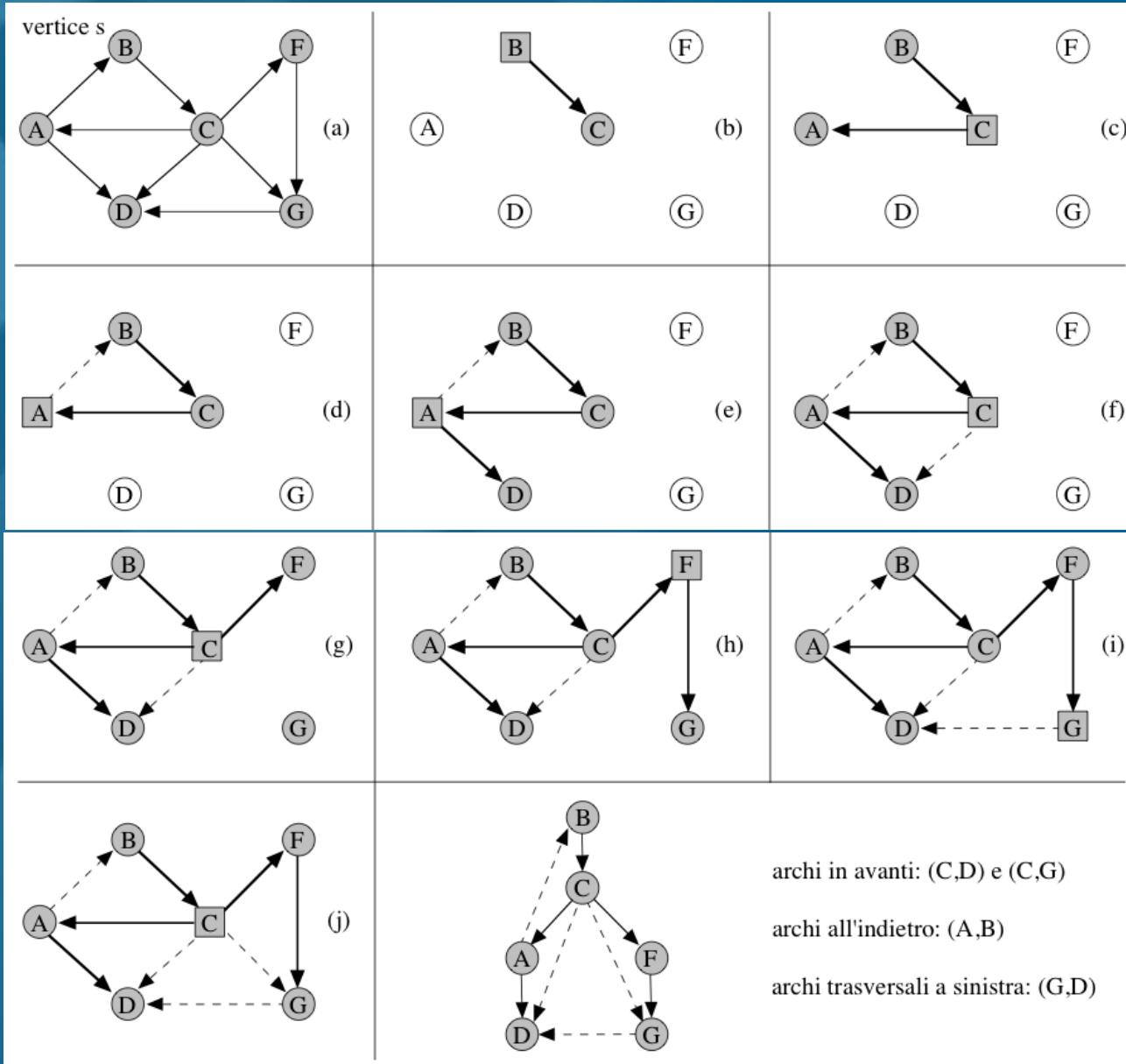
Un esempio: visita DFS



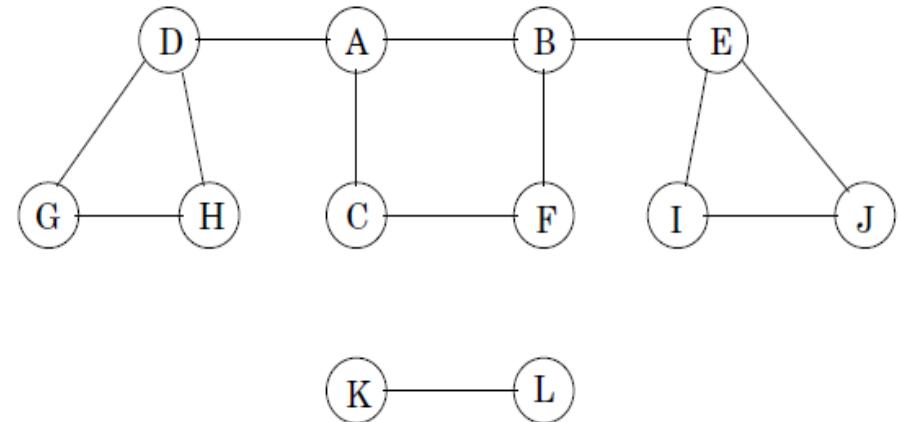
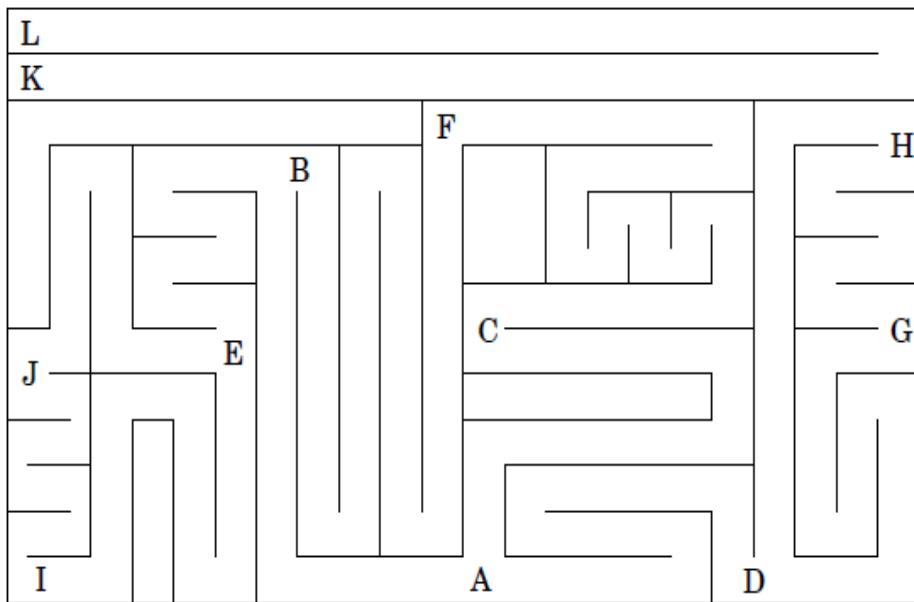
Un esempio: visita DFS



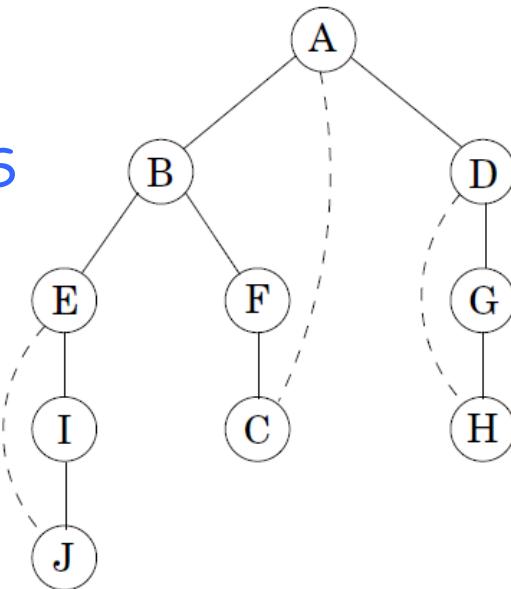
Esempio: grafo orientato



...tornando al labirinto



albero DFS



Costo della visita in profondità

Il tempo di esecuzione dipende dalla struttura dati usata per rappresentare il grafo (e dalla connettività o meno del grafo rispetto ad **s**):

- Liste di adiacenza: $O(m+n)$
- Matrice di adiacenza: $O(n^2)$

Proprietà dell'albero DFS radicato in s

- Se il grafo è non orientato, per ogni arco (u,v) si ha:
 - (u,v) è un arco dell'albero DFS, oppure
 - i nodi u e v sono l'uno discendente/antenato dell'altro
- Se il grafo è orientato, per ogni arco (u,v) si ha:
 - (u,v) è un arco dell'albero DFS, oppure
 - i nodi u e v sono l'uno discendente/antenato dell'altro, oppure
 - (u,v) è un arco trasversale a sinistra, ovvero il vertice v è in un sottoalbero visitato precedentemente ad u