

1. Consideriamo lo spazio  $\mathbf{R}^n$  con il prodotto scalare canonico  $\langle -, - \rangle$ . Sia  $\mathbf{v} \in \mathbf{R}^n$  un vettore con  $\|\mathbf{v}\| = 1$ . Definiamo  $f : \mathbf{R}^n \rightarrow \mathbf{R}^n$  mediante  $f(\mathbf{x}) = \langle \mathbf{x}, \mathbf{v} \rangle \mathbf{v}$ , per  $\mathbf{x} \in \mathbf{R}^n$ .
  - (i) Dimostrare che  $f$  è lineare.
  - (ii) Far vedere che  $f^2 = f$ .
  - (iii) Determinare nucleo ed immagine di  $f$ .
  - (iv) Calcolare autovalori ed autospazi di  $f$ .
  - (v) Geometricamente cosa fa  $f$ ?
  
2. Consideriamo lo spazio  $\mathbf{R}^n$  con il prodotto scalare canonico  $\langle -, - \rangle$ . Sia  $\mathbf{v} \in \mathbf{R}^n$  un vettore con  $\|\mathbf{v}\| = 1$ . Definiamo  $f : \mathbf{R}^n \rightarrow \mathbf{R}^n$  mediante  $f(\mathbf{x}) = \mathbf{x} - \langle \mathbf{x}, \mathbf{v} \rangle \mathbf{v}$ , per  $\mathbf{x} \in \mathbf{R}^n$ .
  - (i) Dimostrare che  $f$  è lineare.
  - (ii) Far vedere che  $f^2 = f$ .
  - (iii) Determinare nucleo ed immagine di  $f$ .
  - (iv) Calcolare autovalori ed autospazi di  $f$ .
  - (v) Geometricamente cosa fa  $f$ ?
  
3. Sia  $W$  un sottospazio di  $\mathbf{R}^n$  di dimensione  $k$ . Sia  $\pi_W : \mathbf{R}^n \rightarrow \mathbf{R}^n$  la proiezione ortogonale sul sottospazio  $W$ .
  - (a) Verificare che  $\pi_W \circ \pi_W = \pi_W$ .
  - (b) Determinare il nucleo di  $\pi_W$  e la sua dimensione.
  - (c) Determinare  $\{X \in \mathbf{R}^n \mid \pi_W(X) = X\}$  e la sua dimensione.
  - (d) Concludere che  $\pi_W$  è diagonalizzabile.
  
4. Fare gli esercizi assegnati e ricostruire “a libro chiuso” gli esercizi e gli esempi svolti contenuti in:
 

Dispense di Algebra Lineare, Sezione 10;  
 Dispense Isometrie di  $\mathbf{R}^n$ , pag. 1 - 5;  
 Dispense Applicazioni simmetriche etc..., Esercizio 1.1.
  
5. Sia  $A$  la matrice  $3 \times 3$  data da

$$\begin{pmatrix} 1/3 & -2/3 & -2/3 \\ 2/3 & 2/3 & -1/3 \\ 2/3 & -1/3 & 2/3 \end{pmatrix}.$$

- (i) Far vedere che l'applicazione lineare  $L_A : \mathbf{R}^3 \rightarrow \mathbf{R}^3$  data da  $X \mapsto AX$  è un'isometria.
  - (ii) Calcolare autovalori ed autospazi di  $L_A$ .
6. Determinare per quali delle seguenti matrici l'applicazione  $L_A(X) = AX$  definisce un'isometria lineare:

$$\begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, \quad \begin{pmatrix} 1/\sqrt{2} & 1/\sqrt{2} \\ 1/\sqrt{2} & 1/\sqrt{2} \end{pmatrix}, \quad \begin{pmatrix} 1/\sqrt{2} & 1/\sqrt{2} \\ 1/\sqrt{2} & -1/\sqrt{2} \end{pmatrix}, \quad \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix},$$

$$\begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}, \quad \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

Per quelle che definiscono un'isometria determinare autovalori e autospazi: in base ad essi provare a darne un'interpretazione geometrica.

7. Verificare (geometricamente e algebricamente) i seguenti fatti in  $\mathbf{R}^2$ :
- (a) Sia  $T_{\mathbf{p}}$  la traslazione di passo  $\mathbf{p}$ . Allora  $T_{\mathbf{p}} \circ T_{\mathbf{q}} = T_{\mathbf{q}+\mathbf{p}}$ ,  $T_{\mathbf{p}}^{-1} = T_{-\mathbf{p}}$ ,  $T_{\mathbf{0}} = Id$ .
  - (b) Sia  $R_{\theta}$  la rotazione di angolo  $\theta$ . Allora  $R_{\theta} \circ R_{\phi} = R_{\theta+\phi}$ ,  $R_{\theta}^{-1} = R_{-\theta}$ ,  $R_0 = Id$ .
  - (c) Sia  $S_{\theta}$  la riflessione rispetto alla retta per l'origine che forma un angolo  $\theta/2$  col semiasse delle ascisse positive. Allora  $S_{\theta} \circ S_{\phi} = R_{\theta+\phi}$ ,  $S_{\theta} \circ S_{\theta} = Id$ .
8. Per ognuna delle matrici simmetriche qui sotto determinare gli autovalori ed una base ortonormale di autovettori:

$$\begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, \quad \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}, \quad \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix}, \quad \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}, \quad \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}, \quad \begin{pmatrix} 0 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$