

**Universita' degli Studi di Roma "Tor Vergata"**  
**Laurea Triennale in Matematica - a.a. 2023/2024**  
Corso: Geometria 2  
Docente: Prof. F. Flamini, Codocente: Prof. S. Trapani

**V Foglio Esercizi Proposti (Homeworks)**

- La consegna degli svolgimenti e' facoltativa
- Se si vuole consegnare lo svolgimento, svolgere quanti piu' possibili quesiti proposti e scrivere negli appositi spazi COGNOME e NOME
- Consegnare **ESCLUSIVAMENTE** i seguenti fogli stampati e spillati, oppure, se su fogli personali indicare **PRECISAMENTE** la numerazione dei quesiti che si svolgono.
- Scrivere in formato leggibile, giustificando concisamente ma chiaramente tutti i passaggi che si svolgono.

**COGNOME NOME:** .....

**Esercizio 1.** Nello spazio proiettivo numerico reale  $\mathbb{P}^3$ , con coordinate omogenee  $[X_0, X_1, X_2, X_3]$  rispetto al riferimento proiettivo standard, si considerino i punti  $P = [1, 0, 0, 2]$ ,  $Q = [0, 1, -1, 1]$  e  $R = [1, 1, -1, 1]$ , in posizione generale in  $\mathbb{P}^3$ . Sia  $\ell := \mathcal{L}(P, Q)$  la retta congiungente i punti  $P$  e  $Q$  e sia  $\pi := \mathcal{L}(P, Q, R)$ .

(i) Denotata con  $\ell_0$  la retta affine, traccia della retta proiettiva  $\ell$  nella carta affine  $\mathbb{A}_0^3$ , dove per definizione si ha  $X_0 \neq 0$ , e poste

$$x := \frac{X_1}{X_0}, \quad y := \frac{X_2}{X_0}, \quad z := \frac{X_3}{X_0}$$

le rispettive coordinate affini in  $\mathbb{A}_0^3$ , determinare equazioni parametriche e cartesiane della retta affine  $\ell_0$ .

(ii) Denotato con  $\pi_0$  il piano affine, traccia del piano proiettivo  $\pi$  nella carta affine  $\mathbb{A}_0^3$ , determinare equazioni parametriche e cartesiane di  $\pi_0$ .

(iii) Denotato con  $(\ell_0)_\infty$  il punto improprio della retta affine  $\ell_0$  e con  $(\pi_0)_\infty$  la retta impropria del piano affine  $\pi_0$ , stabilire se  $(\ell_0)_\infty \in (\pi_0)_\infty$ .

(iv) Fornire una motivazione geometrica della risposta data in termini delle mutue posizioni di  $\ell_0$  e  $\pi_0$  nella carta affine  $\mathbb{A}_0^3$ .

**Esercizio 2.** Si consideri il piano proiettivo reale  $\mathbb{P}^2(\mathbb{R})$  con coordinate omogenee  $[X_0, X_1, X_2]$ . Si consideri la carta affine  $\mathbb{A}^2(\mathbb{R})_0$  munita di coordinate affini  $(x, y)$  ove, come usuale

$$x := \frac{X_1}{X_0}, \quad y := \frac{X_2}{X_0}.$$

Si considerino in  $\mathbb{A}^2(\mathbb{R})_0$  la retta  $r$  che, nelle coordinate affini della carta scelta, ha equazione cartesiana

$$r : x - 2y = 3$$

e la retta  $s$ , parallela a  $r$  in  $\mathbb{A}^2(\mathbb{R})_0$  e passante per il punto  $P = (1, 2) \in \mathbb{A}^2(\mathbb{R})_0$ .

- (i) Denotato con  $\mathcal{F}$  il fascio di rette affini in  $\mathbb{A}^2(\mathbb{R})_0$  generato dalle rette affini  $r$  e  $s$ , determinare equazioni del fascio  $\overline{\mathcal{F}}$  di rette proiettive in  $\mathbb{P}^2(\mathbb{R})$  individuato dai completamenti proiettivi delle rette affini di  $\mathcal{F}$ .
- (ii) Indicata con  $\bar{r}$  la chiusura proiettiva in  $\mathbb{P}^2(\mathbb{R})$  della retta affine  $r$  in  $\mathbb{A}^2(\mathbb{R})_0$ , determinare equazioni cartesiane delle rette affini  $r_1$  e  $r_2$  che sono tracce di  $\bar{r}$ , rispettivamente nelle carte affini  $\mathbb{A}^2(\mathbb{R})_1$ , i.e. dove  $X_1 \neq 0$ , ed in  $\mathbb{A}^2(\mathbb{R})_2$ , i.e. dove  $X_2 \neq 0$ .
- (iv) Trovare i punti impropri della retta affine  $r_1$  nella carta affine  $\mathbb{A}^2(\mathbb{R})_1$ .
- (v) Trovare i punti impropri della retta affine  $r_2$  nella carta affine  $\mathbb{A}^2(\mathbb{R})_2$ .

**Esercizio 3.** Nel piano affine numerico  $\mathbb{A}_{\mathbb{R}}^2$  sia assegnato un riferimento affine  $RA(O; x, y)$ . Si consideri il completamento proiettivo di  $\mathbb{A}_{\mathbb{R}}^2$  dato dall'inclusione naturale

$$(x, y) \longrightarrow [1, x, y]$$

(in altri termini  $\mathbb{A}_{\mathbb{R}}^2$  e' identificato con la carta affine  $\mathbb{A}_0$  di  $\mathbb{P}_{\mathbb{R}}^2$ ) e siano  $[x_0, x_1, x_2]$  le coordinate omogenee di  $\mathbb{P}_{\mathbb{R}}^2$ . Si consideri la retta affine  $r \subset \mathbb{A}_{\mathbb{R}}^2$  passante per il punto  $P = (1, 1) \in \mathbb{A}_{\mathbb{R}}^2$  e di vettore direttore  $\underline{v}_r = (3, -2) \in \mathbb{R}^2$ . Determinare:

- (i) le coordinate omogenee di  $r_{\infty}$ , i.e. del punto improprio di  $r$ ,
- (ii) equazioni parametriche omogenee ed equazione cartesiana omogenea della retta  $\bar{r} \subset \mathbb{P}_{\mathbb{R}}^2$  chiusura proiettiva della retta affine  $r$ ,
- (iii) equazione cartesiana della retta affine  $r_1$  che e' traccia della retta proiettiva  $\bar{r}$  nella carta affine

$$\mathbb{A}_1 = \{[x_0, x_1, x_2] \in \mathbb{P}_{\mathbb{R}}^2 \mid x_1 \neq 0\}$$

di  $\mathbb{P}_{\mathbb{R}}^2$ ,

- (iv) punto improprio  $(r_1)_{\infty}$  della retta affine  $r_1$  nella carta affine  $\mathbb{A}_1$ .

**Esercizio 4.** Nello spazio proiettivo numerico  $\mathbb{P}_{\mathbb{R}}^3$ , con riferimento proiettivo canonico e coordinate omogenee  $[x_0, x_1, x_2, x_3]$ , si considerino i punti  $A = [1, 0, 0, 1]$ ,  $B = [-1, 1, 1, 1]$  e la retta  $r$ , congiungente  $A$  e  $B$ . Si denotino con  $[a_0, a_1, a_2, a_3]$  le coordinate omogenee nello spazio proiettivo duale  $(\mathbb{P}_{\mathbb{R}}^3)^*$  (i.e. le coordinate Plueckeriane), definite rispetto al riferimento proiettivo duale di quello canonico. Si consideri infine la mappa naturale

$$\delta : (\mathbb{P}_{\mathbb{R}}^3)^* \rightarrow \{\text{Iperpiani di } \mathbb{P}_{\mathbb{R}}^3\}.$$

- (i) Determinare equazioni omogenee parametriche ed equazioni omogenee cartesiane della retta  $r \subset \mathbb{P}_{\mathbb{R}}^3$ .
- (ii) Stabilire se la retta  $r \subset \mathbb{P}_{\mathbb{R}}^3$  é contenuta nel piano  $\pi \subset \mathbb{P}_{\mathbb{R}}^3$  di equazione cartesiana  $\pi : x_0 + x_1 + x_2 - x_3 = 0$ .
- (iii) Si consideri  $\Lambda_1(r)$  il *sistema lineare di piani* di  $\mathbb{P}_{\mathbb{R}}^3$  di *centro* (od *asse*) la retta  $r \subset \mathbb{P}_{\mathbb{R}}^3$  e si consideri il sottospazio proiettivo  $r^\vee := \delta^{-1}(\Lambda_1(r)) \subset (\mathbb{P}_{\mathbb{R}}^3)^*$  ad esso associato. Determinare dimensione, equazioni omogenee parametriche ed equazioni omogenee cartesiane (nelle coordinate Pluckeriane di  $(\mathbb{P}_{\mathbb{R}}^3)^*$ ) di  $r^\vee = \delta^{-1}(\Lambda_1(r))$ .
- (iv) Utilizzando il *principio di dualita' proiettiva* ed i quesiti precedentemente svolti, stabilire se il sottospazio proiettivo  $r^\vee = \delta^{-1}(\Lambda_1(r)) \subset (\mathbb{P}_{\mathbb{R}}^3)^*$  passa per il punto  $P = [1, 1, 1, -1] \in (\mathbb{P}_{\mathbb{R}}^3)^*$  e se  $r^\vee$  é contenuto nel piano  $\beta \subset (\mathbb{P}_{\mathbb{R}}^3)^*$  di equazione cartesiana  $a_1 + a_2 + 2a_3 = 0$ .

**Esercizio 5.** Nel piano proiettivo reale  $\mathbb{P}_{\mathbb{R}}^2$ , di riferimento proiettivo canonico  $\mathbf{e}_0 \mathbf{e}_1 \mathbf{e}_2$  che induce coordinate omogenee  $[x_0, x_1, x_2]$ , si consideri la proiettività  $\varphi \in \text{PGL}(3, \mathbb{R})$  individuata dalla classe di proporzionalità della matrice

$$A := \begin{pmatrix} -1 & -1 & 2 \\ 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

- (i) Determinare l'unica retta  $\ell$  tra le tre rette fondamentali  $H_0, H_1$  e  $H_2$  del riferimento di  $\mathbb{P}_{\mathbb{R}}^2$  che risulta essere retta fissa (o stabile) per la proiettività  $\varphi$ . Stabilire inoltre se tale retta è anche retta di punti fissi per  $\varphi$ .
- (ii) Determinare tutti i punti fissi di  $\varphi$  e stabilire se qualcuno di essi è situato sulla retta  $\ell$  individuata al punto (i).
- (iii) Denotato con  $\mathcal{F}$  il fascio di rette proiettive di centro in punto  $C = [1, -2, 0]$ , determinare equazioni omogenee parametriche ed equazioni omogenee cartesiane nelle coordinate Plückeriane di  $(\mathbb{P}_{\mathbb{R}}^2)^*$  del sottospazio proiettivo di  $(\mathbb{P}_{\mathbb{R}}^2)^*$  corrispondente a  $\varphi(\mathcal{F}) \subset \mathbb{P}_{\mathbb{R}}^2$ .

**Esercizio 6.** Si consideri il piano proiettivo numerico reale  $\mathbb{P} := \mathbb{P}^2(\mathbb{R})$ , munito di riferimento proiettivo canonico  $\mathbf{e}_0 \mathbf{e}_1 \mathbf{e}_2$  che induce coordinate omogenee  $[x_0, x_1, x_2]$  su  $\mathbb{P}$ . Siano dati i quattro punti

$$P_0 = [1, 0, 0], P_1 = [-1, 1, 0], P_2 = [2, -1, 1], P_3 = [0, 0, 1].$$

(i) Stabilire se i quattro punti dati sono in posizione generale in  $\mathbb{P}$  e determinare equazioni omogenee parametriche e cartesiane della retta proiettiva  $r := \mathcal{L}(P_1, P_2) \subset \mathbb{P}$  congiungente i punti  $P_1$  e  $P_2$ .

(ii) Sia  $\mathbb{P}^*$  il piano proiettivo duale di  $\mathbb{P}$ , munito di riferimento duale a quello canonico per  $\mathbb{P}$ , che fornisce quindi coordinate omogenee Plueckeriane  $[a_0, a_1, a_2]$  su  $\mathbb{P}^*$  e si consideri l'applicazione di dualità

$$\delta : \mathbb{P}^* \rightarrow \{\text{Rette di } \mathbb{P}\}.$$

Considerato  $\Lambda_1(P_1)$  il fascio di rette proiettive in  $\mathbb{P}$  di centro il punto  $P_1$ , determinare equazioni cartesiane nelle coordinate  $[a_0, a_1, a_2]$  del sottospazio proiettivo  $\delta^{-1}(\Lambda_1(P_1)) \subset \mathbb{P}^*$ , verificando che il sottospazio proiettivo  $\delta^{-1}(r) \subset \mathbb{P}^*$  e' contenuto in  $\delta^{-1}(\Lambda_1(P_1))$ .

(iii) Determinare le equazioni omogenee di tutte le proiettività di  $\mathbb{P}$  che trasformano ordinatamente la quaterna ordinata  $P_0, P_1, P_2, P_3$  nella quaterna fondamentale ordinata  $F_0, F_1, F_2, U$ , dove  $F_i$  punto fondamentale,  $0 \leq i \leq 2$ , ed  $U$  punto unità nel riferimento proiettivo canonico.

**Esercizio 7.** Si consideri  $\mathbb{P} := \mathbb{P}^1(\mathbb{R})$  la retta proiettiva numerica reale, con riferimento proiettivo canonico  $\mathbf{e}_0 \mathbf{e}_1$  che induce coordinate omogenee  $[x_0, x_1]$  su  $\mathbb{P}$ . Siano assegnati i seguenti tre punti:

$$A = [2, 3], B = [2, 1], C = [1, -1],$$

espressi nelle coordinate omogenee  $[x_0, x_1]$  nel riferimento canonico.

(i) Stabilire se i tre punti  $A, B, C$  determinano un nuovo riferimento proiettivo per  $\mathbb{P}$ .

(ii) Determinare le equazioni omogenee

$$\begin{pmatrix} y_0 \\ y_1 \end{pmatrix} = \alpha M \begin{pmatrix} x_0 \\ x_1 \end{pmatrix}, \quad \alpha \in \mathbb{R}^*$$

del cambiamento di coordinate omogenee da  $[x_0, x_1]$  a  $[y_0, y_1]$  rispetto al riferimento proiettivo di  $\mathbb{P}$  che ha  $A$  come primo punto fondamentale del riferimento,  $B$  come secondo punto fondamentale del riferimento e  $C$  come punto unità del riferimento (i.e. il riferimento con coordinate  $[y_0, y_1]$  in cui  $A, B$  e  $C$  hanno coordinate omogenee  $[1, 0]$ ,  $[0, 1]$  e  $[1, 1]$  rispettivamente).

(iii) Si interpretino le equazioni omogenee trovate in (ii) come equazioni della proiettività  $f \in \text{PGL}(\mathbb{P}) = \text{PGL}(3, \mathbb{R})$  tale che

$$f(A) = F_0 = [1, 0], f(B) = F_1 = [0, 1], f(C) = U = [1, 1].$$