

Universita' degli Studi di Roma "Tor Vergata"
Laurea Triennale in Matematica - a.a. 2020/2021
Corso: Geometria 2 con Elementi di Storia 2
Docente: Prof. F. Flamini, Codocente: Prof.ssa F. Tovenà

I Prova di Esonero

- Scrivere negli appositi spazi COGNOME NOME
- Svolgere i quesiti proposti in **2 ore e 15 minuti**
- Consegnare **esclusivamente** i fogli spillati dal docente
- Non lasciare parti scritte a matita, non utilizzare penna rossa
- Scrivere in formato leggibile, giustificando concisamente ma chiaramente tutti i passaggi che si svolgono.
- Durante lo svolgimento della prova, non si e' autorizzati ad uscire dall'aula (salvo che per motivi di salute o ci si ritira, in entrambi i casi si abbandona l'aula)

COGNOME NOME: SVOLGIMENTO

Esercizio 1. Nello spazio euclideo complessificato $\mathbb{E}_{\mathbb{C}}^3$, sia fissato un sistema di riferimento $\mathcal{R} = R(O; x_1, x_2, x_3)$ cartesiano ortonormale reale. Sia dato il piano π che, in tale riferimento, ha equazione cartesiana:

$$\pi: x_1 - (1+i)x_2 + (1-i)x_3 - 3 = 0.$$

- (i) Stabilire se π è un piano isotropo.
- (ii) Stabilire se, per ogni punto $P \in \pi$, esiste esattamente una coppia di rette isotrope per P contenute nel piano π .
- (iii) Stabilire se il piano π è ortogonale ad almeno un piano isotropo passante per l'origine O di $\mathbb{E}_{\mathbb{C}}^3$.

(1) I coefficienti (a, b, c) del piano π sono $(1, -(1+i), (1-i))$

Quindi

$$1^2 + (-(1+i))^2 + (1-i)^2 = 1 \neq 0$$

perciò π non è isotropo

(2) La direzione di π è

$$\pi_0: x_1 - (1+i)x_2 + (1-i)x_3 = 0$$

Chiamiamo quei vettori direttori $\underline{v} = \begin{pmatrix} l \\ m \\ n \end{pmatrix}$ b.c.

$$\begin{cases} l^2 + m^2 + n^2 = 0 \\ l - (1+i)m + (1-i)n = 0 \end{cases}$$

Poiché $l = (1+i)m - (1-i)n \Rightarrow$

$$l^2 + m^2 + n^2 = ((1+i)m - (1-i)n)^2 + m^2 + n^2 = 0 \text{ che diventa}$$

$$(1+2i)m^2 - 4mn + (1-2i)n^2 = 0$$

Supponiamo $m \neq 0$ (altrimenti $\underline{v} = \underline{0} \nexists$) poniamo

$$t = \frac{n}{m} \text{ ottenendo l'equazione } (1+2i)t^2 - 4t + (1-2i) = 0$$

che ha due soluzioni distinte

(3) Se α isotropo per $O \Rightarrow \alpha: a x_1 + b x_2 + c x_3 = 0$ con

$$a^2 + b^2 + c^2 = 0.$$

On α è ortogonale a π se, e solo se, $a - b(1+i) + c(1-i) = 0$

come prima $\begin{cases} a = b(1+i) - c(1-i) \\ a^2 + b^2 + c^2 = 0 \end{cases}$

fornisce soluzioni

Esercizio 2. Sia $V := \mathbb{R}[x]_{\leq 4}$ lo spazio vettoriale dei polinomi a coefficienti reali, nell'indeterminata x e di grado al più 4. Sia U il sottospazio di V definito dai polinomi $p(x) \in V$ t.c. $p(1) = p(2) = 0$.

- (i) Stabilire se esiste un'applicazione lineare $\varphi : V/U \rightarrow \mathbb{R}^3$ che sia suriettiva.
- (ii) Stabilire se i polinomi x e x^3 di V determinano la medesima classe laterale nello spazio vettoriale quoziente V/U .
- (iii) Stabilire se, nello spazio vettoriale quoziente V/U , i vettori (classi laterali) $[x]$ e $[x^2 + 2]$ sono linearmente dipendenti.

(i) $p(x) \in U \Leftrightarrow p(x) = (x-1)(x-2) \cdot q(x)$, $q(x) \in \mathbb{R}[x]_{\leq 2}$

Quindi $\dim(U) = \text{TRE}$

Ma allora $\dim(V/U) = \text{CINQUE MENO TRE} = 2 < 3 = \dim(\mathbb{R}^3)$

Non può esistere φ suriettiva

(ii) $[x] = [x^3] \in V/U$ se, e solo se, in V $x^3 - x \in U$

Ma $x^3 - x = x(x-1) \notin U$ perché non si annulla in 2

(iii) Supponiamo

$$\alpha [x] + \beta [x^2 + 2] = [0] \Leftrightarrow$$

$$q(x) := \alpha x + \beta x^2 + 2\beta \in U \text{ cioè } q(2) = q(1) = 0$$

$$\begin{cases} q(1) = \alpha + \beta + 2\beta = \alpha + 3\beta = 0 \\ q(2) = 2\alpha + 4\beta + 2\beta = 2\alpha + 6\beta = 0 \end{cases}$$

Perciò per $\beta = t \in \mathbb{R}$ e $\alpha = -3t$ esistono soluzioni

Se $\beta = -1$ per esempio, $\alpha = 3$ e $3x - x^2 - 2 \in U$

Quindi $[x]$ e $[x^2 + 2]$ sono dipendenti in V/U

Esercizio 3. Si consideri lo spazio vettoriale numerico reale \mathbb{R}^3 , munito di riferimento canonico \mathcal{E} . Sia $f \in \text{End}(\mathbb{R}^3)$ l'endomorfismo definito da:

$$f(\underline{e}_1) = -\underline{e}_1 + 2\underline{e}_2 + \underline{e}_3, \quad f(\underline{e}_2) = -3\underline{e}_1 + 4\underline{e}_2 + \underline{e}_3, \quad f(\underline{e}_3) = 3\underline{e}_1 - 3\underline{e}_2 - \underline{e}_3.$$

- (i) Stabilire se il vettore $\underline{v} := \underline{e}_1 - \underline{e}_2$ e' autovettore di f e determinare l'insieme delle controimmagini $f^{-1}(\underline{v})$.
- (ii) Determinare il polinomio caratteristico ed il polinomio minimo di f .
- (iii) Stabilire se f e' diagonalizzabile; in caso di risposta affermativa, scrivere la forma diagonale di f ed individuare una base diagonalizzante f .

Notiamo che

$$A := M_{\mathcal{E}}(f) = \begin{pmatrix} -1 & -3 & 3 \\ 2 & 4 & -3 \\ 1 & 1 & -1 \end{pmatrix}$$

(i) Ora $f(\underline{v}) = A \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ -2 \\ 0 \end{pmatrix} = 2 \underline{v}$ e' autovettore di autovettore 2

Siccome $\text{rg}(A) = 3 \Rightarrow f$ e' automorfismo di \mathbb{R}^3

$\Rightarrow f^{-1}(\underline{v})$ e' costituito da un unico vettore che e'

semplicemente $f^{-1}(\underline{v}) = \frac{1}{2} \underline{v}$, visto che $f(\frac{1}{2} \underline{v}) = 2 \cdot (\frac{1}{2} \underline{v}) = \underline{v}$

(ii) $P_f(t) = P_A(t) = \det(A - tI_3) = \det \begin{pmatrix} -1-t & -3 & 3 \\ 2 & 4-t & -3 \\ 1 & 1 & -1-t \end{pmatrix}$

$$= (1-t^2) \cdot (t-2) = (1-t)(1+t)(t-2)$$

Poiche' $P_f(t)$ fornisce tre autovalori semplici, allora

$$P_f(t) = m_f(t)$$

(iii) Visto che f ha tre autovalori semplici, f e' sicuramente diagonalizzabile, con forma diagonale $D = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$

Per trovare il riferimento $\mathcal{N} = \{\underline{v}_1, \underline{v}_2, \underline{v}_3\}$ diagonalizzante e' sufficiente considerare

$$\langle \underline{v}_1 \rangle = A(f, 1) = \text{Ker}(A - 1I_3)$$

$$\langle \underline{v}_2 \rangle = A(f, -1) = \text{Ker}(A + 1I_3)$$

$$\langle \underline{v}_3 \rangle = A(f, 2) = \text{Ker}(A - 2I_3)$$