

Consideriamo \mathbf{C}^3 come la complessificazione dello spazio vettoriale reale \mathbf{R}^3 dotato del prodotto scalare standard. Su \mathbf{C}^3 considera il prodotto scalare indotto.

- 2.1) Discuti se il sottospazio W generato da $\mathbf{v}_1 = (1 + i, 1 + 2i, 3 - i)$ è reale (analoga domanda per il sottospazio U generato da \mathbf{v}_1 e $\mathbf{v}_2 = (-2i, -1 - 3i, 4 - 2i)$). In caso positivo, determina un riferimento reale per il sottospazio.
- 2.2) Considerai vettori $\mathbf{v}_1 = (-2 + i, 2i, 2 + i)$ e $\mathbf{v}_2 = (1 + i, 0, 1 - i)$. Discuti se \mathbf{v}_1 e \mathbf{v}_2 sono isotropi e determina il prodotto scalare $\mathbf{v}_1 \cdot \mathbf{v}_2$.

Nello spazio euclideo \mathbf{E} , sia fissato un sistema di riferimento ortonormale $\mathcal{R} = \{O, R = (\vec{i}, \vec{j}, \vec{k})\}$, con coordinate x, y, z . Considera lo spazio complessificato $\mathbf{E}_{\mathbf{C}}$.

- 2.4) Fissati i punti $A(3 + i, 2i, 9 - 3i)$ e $B(3, -1 + i, -i)$, determinare le componenti in \mathcal{R} del vettore \mathbf{AB} dato dalla classe di equipollenza di (A, B) .
- 2.5) Determina una coppia ordinata (A, B) di punti immaginari che individua un vettore che ha componenti reali in \mathcal{R} .
- 2.6) Considera i punti $A(7 + i, 1 - i, 3, 1 + i)$, $B(3 - 2i, 5 + i, 4i, 12 - 3i)$, $C(1 - i, 6 + 2i, 1 + i, 5)$, $D(-3 - 4i, 10 + 8i, -2 + 5i, 16 - 4i)$.
 - a) Discuti se i vettori applicati (A, B) e (C, D) sono equipollenti.
 - b) Discuti se i vettori applicati (A, B) e (C', D') sono equipollenti ove $C'(3 - i, 2i, 7 + 3i)$, $D'(-1 - 4i, 3 - i, 1 + i, -4 + i)$.
 - c) Verifica se (A, B) (rispettivamente, (C, D) e (C', D')) individua un vettore che pu essere rappresentato da una coppia di punti di \mathbf{E} .
- 2.7) Denota con \mathcal{V} l'insieme dei vettori liberi di $\mathbf{E}_{\mathbf{C}}$. Siano \mathbf{v} un vettore di componenti (x_1, x_2, x_3) e \mathbf{w} un vettore di componenti (y_1, y_2, y_3) in \mathcal{R} .
 - a) Se $\mathbf{x}' = \mathbf{Ax} + \mathbf{c}$ è il cambio di coordinate tra \mathcal{R} e un altro riferimento reale \mathcal{R}' , quali sono le componenti di \mathbf{v} in \mathcal{R}' ?
 - b) Posto \mathbf{u} il vettore che ha componenti $(x_1 + y_1, x_2 + y_2, x_3 + y_3)$ in \mathcal{R} , dimostra che in ogni riferimento reale le componenti di \mathbf{u} sono la somma delle componenti di \mathbf{v} e \mathbf{w} nello stesso riferimento. Osserva che in tal modo è possibile definire $\mathbf{v} + \mathbf{w} = \mathbf{u}$ in modo che la posizione non dipenda dalla scelta del riferimento.
- 2.8) Considera un punto P . Mostra che è ben definito il punto \overline{P} che, in un qualsiasi riferimento reale, ha come coordinate il vettore coniugato delle coordinate di P . Mostra, inoltre, che i punti di \mathbf{E} sono esattamente i punti P per i quali $P = \overline{P}$.

- 2.1) Sia $f : \mathbf{R}^4 \rightarrow \mathbf{R}^4$ una applicazione lineare. Sia $\mathbf{v} \in \mathbf{R}^4$ un vettore tale che $f(\mathbf{v}) \neq \mathbf{0}$ ma $f(f(\mathbf{v})) = \mathbf{0}$. Mostra che \mathbf{v} e $f(\mathbf{v})$ sono linearmente indipendenti.