

8.1) Considera l'applicazione lineare $f : \mathbf{R}^3 \rightarrow \mathbf{R}^3$ definita da $f(x_1, x_2, x_3) = (x_1, -x_1 + 3x_2 + x_3, x_1 - 2x_2)$ (risp., $g : \mathbf{R}^3 \rightarrow \mathbf{R}^3$, $g(x_1, x_2, x_3) = (-3x_1 + 6x_2 - 8x_3, x_2, 2x_1 - 3x_2 + 5x_3)$).
Discuti se f (risp. g) è diagonalizzabile e, in caso positivo, determina una base di autovettori f (risp. g).

8.2) Considera l'applicazione lineare $f : \mathbf{R}^3 \rightarrow \mathbf{R}^3$ definita da $f(x_1, x_2, x_3) = (x_1 - 4x_2, 3x_2, 2x_1 + 4x_2 - x_3)$.

a) Determina una base di autovettori per f .

b) Determina una base per il quoziente di \mathbf{R}^3 modulo l'autospazio di autovalore -1.

8.3) Siano V uno spazio vettoriale di dimensione finita e W un suo sottospazio.

a) Considera due vettori linearmente indipendenti $\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2$ in V . Mostra che le due classi $[\mathbf{v}_1]$ e $[\mathbf{v}_2]$ sono linearmente indipendenti in V/W se e solo se $\text{Span}(\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2)$ e W sono in somma diretta.

b) Dimostra che $[\mathbf{v}_1], [\mathbf{v}_2], \dots, [\mathbf{v}_n]$ sono linearmente indipendenti se e solo se $\langle [\mathbf{v}_1], \dots, [\mathbf{v}_n] \rangle$ e W sono in somma diretta, cioè se e solo se $\dim(\langle [\mathbf{v}_1], \dots, [\mathbf{v}_n] \rangle + W) = n + \dim W$.

8.4) In $V = \mathbf{R}^4$, considera il sottospazio W generato da $\mathbf{w}_1 = (2, 1, 4, 1)$, $\mathbf{w}_2 = (1, 0, 0, 1)$. Determina la dimensione e una base di V/W . Determina, inoltre, le coordinate di $[(1, 1, 1, 1)]$ nella base scelta.

Il sottospazio W ha dimensione 2 perché i vettori \mathbf{w}_1 e \mathbf{w}_2 sono linearmente indipendenti. Pertanto, $\dim(V/W) = \dim V - \dim W = 4 - 2 = 2$. Per trovare una base di V/W è sufficiente completare \mathbf{w}_1 e \mathbf{w}_2 a base di V e considerare le classi aventi come rappresentanti i vettori introdotti nel completamento. Osserviamo che $\mathcal{B} = \{\mathbf{w}_1, \mathbf{w}_2, \mathbf{e}_3, \mathbf{e}_4\}$ formano una base di V (perché sono righe di una matrice ridotta) che completa \mathbf{w}_1 e \mathbf{w}_2 , e quindi una base per V/W è data da $\overline{\mathcal{B}} = \{[\mathbf{e}_3], [\mathbf{e}_4]\}$. Per determinare le coordinate di $[(1, 1, 1, 1)]$ nella base $\overline{\mathcal{B}}$, scrivo il rappresentante $(1, 1, 1, 1)$ come combinazione lineare della base \mathcal{B} :

$$(1, 1, 1, 1) = \mathbf{w}_1 - \mathbf{w}_2 - 3\mathbf{e}_3 + \mathbf{e}_4$$

Passando a quoziente, trovo che $[(1, 1, 1, 1)] = [\mathbf{w}_1 - \mathbf{w}_2] - 3[\mathbf{e}_3] + [\mathbf{e}_4] = -3[\mathbf{e}_3] + [\mathbf{e}_4]$ ha coordinate $(-3, 1)$ in base $\overline{\mathcal{B}}$.

8.5) Sia W il sottospazio vettoriale di $V = \mathbf{R}^4$ generato da $\vec{v}_1 = (3, 1, 1, 1)$, $\vec{v}_2 = (0, 1, -1, 1)$. Considera lo spazio vettoriale quoziente V/W .

a) Esibisci 5 rappresentanti distinti per la classe $[(2, 1, 0, 3)]$.

b) Controlla se le seguenti uguaglianze sono vere: $[\mathbf{0}] = [(-6, 1, -5, 1)]$; $[\mathbf{0}] = [(2, 5, 0, 1)]$; $[(2, 1, 0, 0)] = [(5, -1, 2, 3)]$; $[(2, -1, 1, -1)] = [(5, 4, -2, 4)]$.

c) Determina la dimensione e una base di V/W . Determina, inoltre, le coordinate di $[(2, 2, 2, 2)]$ nella base scelta.

8.6) Considera l'applicazione lineare $f : \mathbf{R}^4 \rightarrow \mathbf{R}^2$ definita da $f(x_1, x_2, x_3, x_4) = (x_1, 2x_1 - x_4)$ e denota $W = \text{Ker } f$. Considera inoltre il sottospazio U di \mathbf{R}^4 generato da $\mathbf{u}_1 = (-1, 1, 0, 0)$ e $\mathbf{u}_2 = (1, 0, 2, 0)$.

a) U e $W = \text{Ker } f$ sono in somma diretta?

b) Discuti se $[\mathbf{u}_1] = [\mathbf{u}_2]$ in \mathbf{R}^4/W .

c) Mostra che $\overline{\mathcal{B}} = \{[\mathbf{e}_1], [\mathbf{e}_4]\}$ è una base di \mathbf{R}^4/W .

d) Considera l'applicazione naturale $\overline{f} : \mathbf{R}^4/W \rightarrow \mathbf{R}^2$ che fattorizza f . Determina la matrice associata a \overline{f} rispetto alla base $\overline{\mathcal{B}}$ nel dominio e alla base canonica nel codominio.

8.7) Considera l'applicazione lineare $f : V = \mathbf{R}^5 \rightarrow \mathbf{R}^2$ definita da $f(x_1, x_2, x_3, x_4, x_5) = (x_1 + 2x_2, 3x_1 + x_4 + x_5)$. Denota con $p : \mathbf{R}^5 \rightarrow \mathbf{R}^5/Ker f$ la proiezione canonica e con $h : V/Ker f \rightarrow \mathbf{R}^2$ l'applicazione tale che $f = h \circ p$, indotta dal primo teorema fondamentale di omomorfismo.

a) Determina una base $\bar{\mathcal{B}}$ di $\mathbf{R}^5/Ker f$.

b) Determina la matrice di π rispetto alla base canonica in \mathbf{R}^5 e alla base scelta $\bar{\mathcal{B}}$ in $V/Ker f$.

c) Determina la matrice di h rispetto alla base scelta $\bar{\mathcal{B}}$ in $V/Ker f$ e la base canonica in \mathbf{R}^2 .

d) Discuti se l'applicazione $g : \mathbf{R}^5 \rightarrow \mathbf{R}$, definita da $g(x_1, x_2, x_3, x_4, x_5) = x_4 - x_5$ fattorizza attraverso p .

e) Considera il sottospazio U' di \mathbf{R}^5 generato da $\mathbf{u}_1 = (1, 1, 1, -1, 1)$ e $\mathbf{u}_2 = (1, -2, -1, -4, 0)$. Determina una base e la dimensione di $U = \pi(U')$. Determina inoltre una base di $p^{-1}(U)$.

f) Discuti se la posizione $\bar{f} : \mathbf{R}^5/Ker f \rightarrow \mathbf{R}^2 / \langle (1, 0) \rangle$, $\bar{f}[v] = [f(v)]$, definisce una applicazione lineare.

8.8) Siano V uno spazio vettoriale di dimensione finita e W un suo sottospazio. Denota con $p : \mathbf{R}^5 \rightarrow \mathbf{R}^5/W$ la proiezione canonica V/W , $\mathcal{S}(V/W)$ l'insieme dei sottospazi di V/W e con $\mathcal{S}(V, W)$ l'insieme dei sottospazi di V che contengono W . Mostra che la seguente posizione è una biezione: $\mathcal{S}(V/W) \rightarrow \mathcal{S}(V, W)$, $U \mapsto p^{-1}(U)$. Deduci una biezione tra lo spazio proiettivo $\mathbf{P}(V/W)$ e la famiglia dei sottospazi di V che contengono W e di dimensione $1 + \dim W$.

Test 1 Considera l'applicazione lineare $f : \mathbf{R}^3 \rightarrow \mathbf{R}^3$ definita da $f(x_1, x_2, x_3) = (-5x_1 - 4x_2 + 4x_3, 8x_1 + 7x_2 - 4x_3, 3x_3)$.

(a) il vettore $(-1, 1, 0)$ è un autovettore per f ;

(b) la massima dimensione di un autospazio per f è 2;

(c) f è diagonalizzabile.

Test 2 Nello spazio euclideo complessificato, sia fissato un sistema di riferimento ortonormale reale. Considera il punto $P(2 + i, 4 - i, 3)$.

(a) per P passa una sola retta reale;

(b) Per P passa una unica retta isotropa;

(c) la retta di equazioni $x_1 + x_2 + 6 = 0, x_1 + x_3 - 5 - i = 0$ passa per P ed è ortogonale ad una retta reale per P .

Test 3 Nello spazio euclideo complessificato, sia fissato un sistema di riferimento ortonormale reale. Considera la retta r di equazioni $x_1 - 2ix_2 - 1 - 4i = 0, ix_1 - 2ix_3 + 1 = 0$.

(a) la retta r è reale;

(b) la retta r è isotropa;

(c) la retta r è parallela al piano di equazioni $ix_2 - x_3 = 0$;

(d) la retta r ha un punto reale.

Test 4 Nello spazio vettoriale V delle matrici reali 3×3 , considera il sottospazio U delle matrici a traccia nulla e denota con $\pi : V \rightarrow V/U$ l'applicazione quoziente. Considera inoltre l'applicazione lineare $f : V \rightarrow \mathbf{R}^3$ definita da $A \mapsto A(2, 1, 1)^t$.

(a) lo spazio V/U ha dimensione 3;

(b) le matrici $A = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 1 \\ 2 & 1 & 1 \\ 2 & 1 & 1 \end{pmatrix}$ e $B = \begin{pmatrix} 2 & 2 & 2 \\ 2 & 0 & -1 \\ 2 & -1 & 2 \end{pmatrix}$ rappresentano la stessa classe in V/U ;

(c) esiste una applicazione lineare $g : V/U \rightarrow \mathbf{R}^3$ tale che $f = g \circ \pi$.