

Spazi e sottospazi proiettivi

- 7.1) Nella retta proiettiva reale numerica, considera i punti $A[1, 2]$, $B[3, -1]$, $C[-3, -1]$, $D[6, -2]$.
Discuti quali di tali punti sono distinti tra loro.
- 7.2) Considera il piano proiettivo \mathbf{P}_K^2 .
- Il punto $[4, -1, 2]$ appartiene al sottospazio di equazione omogenea $2X_1 + X_2 = 0$?
 - Determina un sistema di punti indipendenti che generano il sottospazio di equazione $3X_0 - X_1 + X_2 = 0$.
 - Determina una equazione omogenea per la retta passante per $[1, 0, 3]$ e per $[2, 1, -1]$ e una rappresentazione parametrica di tale retta.
 - Determina la dimensione dell'intersezione tra i sottospazi di equazione $3X_0 - X_1 + X_2 = 0$ e $X_0 - 4X_2 = 0$, rispettivamente. Descrivi, inoltre, le coordinate omogenee dei punti in tale intersezione.
 - Verifica che i punti $A[1, 0, 7]$, $B[2, -1, 5]$, $C[4, -3, 1]$, $D[3, -1, 12]$ sono allineati e determina una equazione omogenea della retta proiettiva r che li contiene.
- 7.3) In \mathbf{P}_K^3 , sia H_1 il sottospazio di equazioni $3X_0 + X_3 = 0$, $2X_1 + 3X_3 = 0$, $9X_0 - 2X_1 = 0$.
- Determina la dimensione di H_1 , un sistema di equazioni normali per H_1 ed il sottospazio vettoriale associato.
 - Discuti se H_1 è sghembo rispetto al sottospazio H_2 di equazione $X_0 + X_1 + X_2 = 0$.
 - Discuti se H_1 è sghembo rispetto a H_3 di equazioni $X_0 - X_2 = 0$, $X_2 - X_3 = 0$.
 - Determina un insieme massimale di punti indipendenti in H_1 .
 - Determina l'equazione della stella di piani di centro H_1 .
- 7.4) Nello spazio proiettivo \mathbf{P}_K^3 , determina l'equazione omogenea di un piano che contenga i punti $A[1, 0, 1, 0]$, $B[-1, -1, 0, 5]$, $C[4, 0, 0, 1]$. Tale piano contiene il punto $D[-8, -2, 2, 8]$?
Determina inoltre (se esiste) una retta per C sghemba con la retta proiettiva per A e B .
- 7.5) In \mathbf{P}_R^3 , sia H l'intersezione tra i sottospazi di equazione $X_0 - X_1 + X_3 = 0$ e $2X_0 - X_2 - X_3 = 0$, rispettivamente
- Determina la dimensione di H e una base del sottospazio W di $V = \mathbf{R}^4$ tale che $H = \mathbf{P}(W)$.
 - Determina un insieme massimale di punti indipendenti in H .
 - Determina l'equazione della stella di piani di centro H .
- 7.6) In \mathbf{R}^5 , considera i vettori $\mathbf{v}_1 = (1, 0, 0, 0, 1)$, $\mathbf{v}_2 = (0, 1, 0, 0, -1)$, $\mathbf{v}_3 = (0, 0, 1, 1, 0)$, $\mathbf{v}_4 = (1, 3, 2, 2, -2)$, $\mathbf{v}_5 = (0, 0, 0, 1, 1)$. Considera inoltre i sottospazi $\mathbf{U}_1 = \langle \mathbf{v}_1 \rangle$, $\mathbf{U}_2 = \langle \mathbf{v}_2 \rangle$, $\mathbf{U}_3 = \langle \mathbf{v}_3, \mathbf{v}_4 \rangle$, $\mathbf{U}_4 = \langle \mathbf{v}_3, \mathbf{v}_5 \rangle$.
- Verifica se le somme $\mathbf{U}_1 + \mathbf{U}_2 + \mathbf{U}_3$ e $\mathbf{U}_1 + \mathbf{U}_2 + \mathbf{U}_4$ sono dirette.
 - In \mathbf{P}_R^4 , determina la dimensione del sottospazio congiungente $\mathbf{P}(\mathbf{U}_1) \vee \mathbf{P}(\mathbf{U}_2) \vee \mathbf{P}(\mathbf{U}_4)$.