

- 5.1) Nel piano complessificato, sia assegnato un riferimento \mathcal{R} reale ortonormale e sia fissato il punto $Q(i, -1)$.
- Determina la distanza tra $P(2 - i, 3)$ e Q .
 - Determina l'equazione parametrica per ogni retta isotropa passante per Q .
 - Sia r una retta isotropa passante per Q . Tale retta ha punti reali?
 - Determina equazioni cartesiane per la retta s per Q e ortogonale alla retta $2x - (2 + 7i)y + 5 = 0$.
 - Discuti se il cambio di riferimento $x' = \frac{1}{3}x - \frac{\sqrt{8}}{3}y + 6 - 2i, y' = \frac{\sqrt{8}}{3}x + \frac{1}{3}y + 2$ è un cambio di riferimento tra riferimenti ortonormali.
- 5.2) Nello spazio complessificato, sia assegnato un riferimento \mathcal{R} reale ortonormale.
- Determina i vettori isotropi paralleli al piano π di equazione $3x_1 - x_2 = 0$.
 - Determina le rette isotrope per $P(0, -5i, 0)$ e contenute nel piano α di equazione cartesiana $2ix_1 + 2x_3 = 0$.
 - Determina i piani isotropi passanti per la retta r di equazioni $\frac{x_1 - 3}{2i} = \frac{x_2 - (3 + 2i)}{-1} = \frac{x_3 - (45 + 5i)}{\sqrt{3}}$. Determina inoltre l'equazione del fascio di piani per r .
 - Determina i piani isotropi che contengono la retta s passante per $A(1, -12i, 5)$ e parallela al vettore di componenti $(2, 0, 7i)$.
- 5.3) Determina la dimensione ed una base di $\text{Ker } f$ e $\text{Im } f$, ove $f : \mathbf{R}^3 \rightarrow \mathbf{R}^3$ è definita da $f(x, y, z) = (x + 3z, 2x + y + z, 3x + y + 4z)$. Determina inoltre la matrice associata a f nella base $\vec{v}_1 = (-3, 5, 1), \vec{v}_2 = (1, 1, 0), \vec{v}_3 = (1, 0, 0)$.
- 5.4) Sia $f : \mathbf{R}^4 \rightarrow \mathbf{R}^4$ definita da $f(\vec{e}_1) = (1, 0, 2, 0), f(\vec{e}_2) = (1, 2, 0, 1), f(\vec{e}_3) = (-1, 0, 2, 0), f(\vec{e}_4) = (1, 1, 0, 1)$. Sia W il sottospazio generato da \vec{e}_1 e \vec{e}_3 .
- Mostra che $f(W) \subset W$.
 - Determina la matrice B di f nel riferimento $\mathcal{B} = (\vec{e}_1, \vec{e}_3, \vec{e}_2, \vec{e}_4)$.
 - Individua una base $\bar{\mathcal{B}}$ dello spazio quoziente \mathbf{R}^4/W e la matrice (rispetto a tale base) dell'applicazione \bar{f} indotta da f sul quoziente.
- 5.5) Considera l'endomorfismo di \mathbf{R}^3 definito dalla posizione:

$$f(x, y, z) = (5x + 2z, y, 2x + 2z).$$

- Verifica che $\mathbf{v} = \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$ è un autovettore e determinane il corrispondente autovalore a .
Determina la dimensione e una base \mathcal{B}_a dell'autospazio relativo all'autovalore a .
- Osserva la matrice A associata a f in base canonica, e deduci (guardando la matrice e senza fare ulteriori conti) che 1 è un autovalore per f . Determina la dimensione e una base \mathcal{B}_1 dell'autospazio relativo all'autovalore 1.
- Calcola il polinomio caratteristico della matrice A e verifica che f non ha autovalori diversi da quelli già trovati.
- Verifica se $\mathcal{B} = \mathcal{B}_a \cup \mathcal{B}_1$ è una base di \mathbf{R}^3 . In caso positivo, determina la matrice $D = M_{\mathcal{B}}(f)$ di f nella base \mathcal{B} .