

- 11.1) a) Determina il gruppo fondamentale del toro  $\mathbf{T}$  privato di un punto.  
b) Determina il gruppo fondamentale di  $\mathbf{T}$  applicando il teorema di Van Kampen.
- 11.2) Determina il gruppo fondamentale di un bouquet di  $n$  circonferenze.
- 11.3) Determina il gruppo fondamentale dello spazio topologico  $X$  ottenuto togliendo  $m$  punti distinti a  $\mathbf{R}^2$  (top. euclidea).
- 11.4) Siano  $X = \mathbf{P}^n$  lo spazio proiettivo reale di dimensione  $n$ ,  $H$  un suo iperpiano,  $a \in H$  un punto. Mostra che, se  $n \geq 2$ , l'inclusione  $\iota : H \rightarrow X$  induce una applicazione suriettiva  $\pi_1(H, a) \rightarrow \pi_1(X, a)$ .
- 11.5) Considera due circonferenze  $S_1$  e  $S_2$  nel piano euclideo e un punto  $p_0$  in  $S_1$ . Determina  $\pi_1(S_1 \cup S_2, p_0)$  in funzione della posizione relativa tra le due circonferenze.
- 11.6) In  $\mathbf{R}^3$  si considerino le rette  $r : x = y = 0$  e  $s : z = 0, x = 1$ . Si denoti con  $X$  il sottospazio  $\mathbf{R}^3 \setminus (r \cup s)$ , con topologia indotta dalla topologia euclidea.
- i) Calcolare il gruppo fondamentale di  $X$ .
- ii) Esistono due punti  $p$  e  $q$  in  $\mathbf{R}^3$  tali che  $X$  sia omeomorfo a  $\mathbf{R}^3 \setminus \{p, q\}$ ?
- iii) Esistono due punti  $p$  e  $q$  in  $\mathbf{R}^2$  tali che  $X$  sia omeomorfo a  $\mathbf{R}^2 \setminus \{p, q\}$ ? Stessa domanda sostituendo "omeomorfo" con "retrato di deformazione".
- iv) Sia  $x$  un punto di  $X$ . Calcola il gruppo fondamentale di  $X \setminus \{x\}$ .
- 11.7) Mostra che, se  $x_0 \in S^1$ , il sottoinsieme  $\mathbf{R} \times \{x_0\}$  è retratto di  $\mathbf{R} \times S^1$ , ma non è retratto di deformazione forte.

**Testo del secondo esonero dell'anno accademico 2010-11:**

- 1) Sia  $X$  il quoziente di  $\mathbf{R}$  per la relazione di equivalenza

$$x \sim y \Leftrightarrow x = y \text{ oppure } |x| = |y| > 1.$$

Discutere se  $X$  è connesso, se è compatto e se è di Hausdorff.

- 2) Sia  $X = (0, 1)$ , con topologia indotta dalla topologia euclidea di  $\mathbf{R}$ . Mostra che la compattificazione di Alexandroff  $(X \times X)^*$  di  $X \times X$  non è omeomorfa al prodotto  $X^* \times X^*$ , ove con  $X^*$  si denoti la compattificazione di Alexandroff di  $X$ .
- 3) Sia  $X = \{(x, y, z) \in \mathbf{R}^3 \mid x^2 + y^2 = z^2, 0 \leq z \leq 1\}$ , con la topologia indotta dalla topologia euclidea in  $\mathbf{R}^3$ .
- a) Determinare il gruppo fondamentale di  $X$  e di  $X \setminus \{p\}$  al variare di  $p \in X$ .
- b) Discutere se  $\{(x, y, 1) \in \mathbf{R}^3 \mid x^2 + y^2 = 1\}$  è retratto di deformazione di  $X$  e se è retratto di  $X$ .
- c) Discutere se  $Y = X \cup \{(x, 0, 1) \in \mathbf{R}^3 \mid -1 \leq x \leq 1\}$  è connesso per archi e calcolarne il gruppo fondamentale, prendendo l'origine come punto base.