

Prova a svolgere in tre ore ogni raccolta di esercizi, riportando con chiarezza lo svolgimento.

- 1.1) In uno spazio vettoriale V di dimensione 3, sia assegnata una base \mathcal{B} formata dai vettori $\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \mathbf{v}_3$. Si consideri l'applicazione lineare $T : V \rightarrow V$ tale che $T(\mathbf{v}_1) = 2\mathbf{v}_1 - \mathbf{v}_2$, $T(\mathbf{v}_2) = \mathbf{v}_1 - \mathbf{v}_3$, $T(\mathbf{v}_3) = -\mathbf{v}_2 + 2\mathbf{v}_3$.
- Determina la dimensione ed una base del nucleo di T .
 - Determina la dimensione e una base dell'immagine di T .
 - Controlla se l'immagine di T è in somma diretta con il nucleo di T .
- 1.2) In uno spazio affine reale di dimensione 3, sia fissato un sistema di riferimento $(O, \{\mathbf{i}, \mathbf{j}, \mathbf{k}\})$ con coordinate (x_1, x_2, x_3) . Si consideri la retta r di equazioni $x_1 - x_3 = 0$, $x_1 + x_2 + 1 = 0$ in un riferimento cartesiano, e la retta s passante per i punti $(1, 0, 1)$ e $(-1, 1, 2)$.
- Discuti se r e s sono sghembe.
 - Determina (se tale retta esiste) un sistema di equazioni parametriche per una retta t incidente sia r che s e parallela al vettore $\mathbf{u} = \mathbf{i} - \mathbf{j} - \mathbf{k}$.
 - Determina una equazione cartesiana per un piano α passante per l'origine e parallelo sia a r che ad s (se tale piano esiste).
- 1.3) In un piano affine reale \mathbf{A} , sia fissato un sistema di riferimento $(O, \{\mathbf{i}, \mathbf{j}\})$ con coordinate (x_1, x_2) . Considera la retta r di equazione $x_1 + 2x_2 - 5 = 0$. Considera, inoltre, l'affinità $\varphi : \mathbf{A} \rightarrow \mathbf{A}$ tale che i punti $A(0, 0)$, $B(1, 0)$, $C(0, 1)$ abbiamo come immagine, rispettivamente, i punti $A'(2, 3)$, $B'(1, 1)$, $C'(-1, 2)$.
- Determina le equazioni e il rango dell'affinità φ .
 - Determina l'equazione cartesiana dell'immagine $\varphi(r)$ della retta r tramite φ .
- 1.4) Nello spazio affine numerico reale $\mathbf{A}_{\mathbf{R}}^4$, considera i punti $A(1, 0, 1, 1)$, $B(1, 1, 0, 2)$, $C(1, 2, -1, 3)$. Controlla se i punti A, B, C sono indipendenti e determina un sistema di equazioni cartesiane normali per il sottospazio da essi generato.
- 1.5) Sia $f : V \rightarrow V$ una applicazione lineare di uno spazio vettoriale in sè.
- Dimostra che la composizione $f^h = f \circ f \cdots \circ f$ è lineare per ogni h naturale..
 - Sia \mathbf{v} un vettore tale che $f^4(\mathbf{v}) = \mathbf{0}$, $f^3(\mathbf{v}) \neq \mathbf{0}$. Mostra che i vettori $\mathbf{v}, f(\mathbf{v}), f^2(\mathbf{v}), f^3(\mathbf{v})$ sono linearmente indipendenti.
- 2.1) Nello spazio vettoriale reale \mathbf{R}^4 considera i vettori $\mathbf{v}_1 = (-6, 3, -4, 0)$, $\mathbf{v}_2 = (1, 1, 2, 0)$, $\mathbf{v}_3 = (-4, 2, 0, 0)$, $\mathbf{v}_4 = (0, 0, 0, 1)$. Considera inoltre il sottospazio W di equazioni $x_2 = 0$ e il sottospazio U generato dai vettori $\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \mathbf{v}_3$.
- Controlla se i vettori $\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \mathbf{v}_3, \mathbf{v}_4$ sono linearmente indipendenti.
 - Determina la dimensione e una base dell'intersezione tra i sottospazi U e W .
 - Determina la matrice, rispetto alla base canonica in dominio e codominio, dell'applicazione lineare $f : \mathbf{R}^4 \rightarrow \mathbf{R}^4$ tale che $f(\mathbf{e}_i) = \mathbf{v}_i$, $i = 1, 2, 3, 4$. Determina inoltre una base dell'immagine di U tramite f .
- 2.2) In uno spazio affine di dimensione 3, sia fissato un sistema di riferimento $(O, \{\mathbf{i}, \mathbf{j}, \mathbf{k}\})$ con coordinate (x_1, x_2, x_3) . Considera il piano α di equazione $3x_1 + x_2 + x_3 + 1 = 0$; considera inoltre la retta r per i punti $A(1, 1, 1)$ e $B(2, 0, -1)$ la retta s per A e parallela al vettore $\mathbf{u} = \mathbf{i} + \mathbf{j} - \mathbf{k}$.
- Discuti se la retta r è parallela ad α .

- b) Determina l'intersezione tra il piano α e la retta s .
- c) Determina dimensione e equazioni cartesiane per l'intersezione tra il piano α e il piano β generato da r e s .
- 2.3) In un piano affine reale \mathbf{A} , sia fissato un sistema di riferimento $(O, \{\mathbf{i}, \mathbf{j}\})$ con coordinate (x_1, x_2) . Considera, inoltre, l'affinità $\varphi : \mathbf{A} \rightarrow \mathbf{A}$ tale che i punti $A(1, 1)$, $B(3, -1)$, $C(-1, 2)$ abbiano come immagine, rispettivamente, i punti $A'(0, 0)$, $B'(1, 0)$, $C'(0, 1)$.

- a) Determina le equazioni e il rango dell'affinità φ .
- b) Determina l'equazione cartesiana dell'immagine tramite φ della retta r per A e per $D(3, 0)$.

- 2.4) Nello spazio affine numerico reale di dimensione 5, considera il punto $A(2, -1, 2, 1, 3)$ e il sottospazio S di equazioni $x_1 - 3x_3 + x_4 = 0, x_2 + 3x_3 - 2x_5 = 0$.

- a) Scrivi le equazioni dell'omotetia di centro A e rapporto 4.
- b) Determina una base per la giacitura di S e la sua dimensione.
- c) Discuti se S è parallelo all'iperpiano di equazione $2x_1 - x_2 - 3x_3 + 2x_4 - 2x_5 + 7 = 0$.

- 3.1) Nello spazio vettoriale V delle matrici 2×2 a coefficienti reali, considera le matrici

$$\mathbf{A}_1 = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}, \mathbf{A}_2 = \begin{pmatrix} -1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}, \mathbf{A}_3 = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}, \mathbf{A}_4 = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

Si consideri l'applicazione lineare $f : V \rightarrow \mathbf{R}^3$ tale che $f(\mathbf{A}_1) = (1, 0, 1)$, $f(\mathbf{A}_2) = (2, -1, 1)$, $f(\mathbf{A}_3) = (1, -1, 0)$, $f(\mathbf{A}_4) = (0, 1, 1)$.

- a) Verifica che $\mathbf{A}_1, \mathbf{A}_2, \mathbf{A}_3, \mathbf{A}_4$ formano una base di V .
- b) Determina la dimensione e una base di $\text{Ker } f$ e $\text{Im } f$, rispettivamente.
- c) Scrivi la matrice che rappresenta f rispetto alla base standard di V nel dominio e alla base canonica in \mathbf{R}^3 nel codominio.
- d) Considera l'applicazione lineare $g_a : \mathbf{R}^3 \rightarrow \mathbf{R}$ definita da $g_a(x, y, z) = x + y + az$. Determina, se esiste, $a \in \mathbf{R}$ tale che $g_a \circ f$ sia l'applicazione nulla.
- 3.2) In uno spazio affine reale di dimensione 6, sia fissato un sistema di riferimento ortonormale $(O, \{\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \mathbf{v}_3, \mathbf{v}_4, \mathbf{v}_5, \mathbf{v}_6\})$ con coordinate $(x_1, x_2, x_3, x_4, x_5, x_6)$. Considera i punti $A(1, 0, 1, 1, 0, 2)$, $B(2, 0, 1, -1, -1, 0)$, $C(2, 0, 1, -1, -1, 0)$ e l'iperpiano α di equazione $3x_1 + x_2 - x_3 - x_6 = 0$.
- a) Determina equazioni cartesiane per la retta r passante per A e per B .
- b) Determina equazioni parametriche e cartesiane del sottospazio β generato da A, B e C .
- c) Determinare la dimensione e un sistema massimale di punti indipendenti nel sottospazio intersezione tra β e α .

- 3.3) a) In \mathbf{R}^4 , sia U il sottospazio delle soluzioni del sistema lineare $\begin{cases} x_1 - x_3 = 0 \\ x_2 - 3x_4 = 0 \end{cases}$ e sia W il sottospazio generato da

$$\mathbf{w}_1 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \mathbf{w}_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -1 \\ -1 \end{pmatrix}, \mathbf{w}_3 = \begin{pmatrix} -2 \\ -3 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

Determina la dimensione e una base del sottospazio $U \cap W$.

- b) Siano \mathbf{A} e \mathbf{B} matrici reali con n colonne, e \mathbf{C} una matrice le cui righe sono le righe di \mathbf{A} e di \mathbf{B} . Denota con U il sottospazio di \mathbf{R}^n delle soluzioni di $\mathbf{A}\mathbf{x} = \mathbf{0}$ in n e con W il sottospazio delle soluzioni di $\mathbf{B}\mathbf{x} = \mathbf{0}$. È vero che, se \mathbf{R}^n è la somma diretta di U e W , allora $\text{rg}(\mathbf{C}) = \text{rg}(\mathbf{A}) + \text{rg}(\mathbf{B})$? È vero il viceversa?