

PROVA SCRITTA DI GEOMETRIA DEL 24/06/2015
SOLUZIONE DEGLI ESERCIZI PROPOSTI

Esercizio 1. Si consideri la quadrica affine d'equazione

$$x^2 + y^2 + z^2 + 4xy + yz + 2x = 1.$$

- (1) Se ne determini il tipo.
- (2) Si dica se è o no a centro, e in caso affermativo se ne trovi il centro.

Soluzione. Associamo alla quadrica \mathcal{Q} proposta le matrici completa e incompleta

$$B = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 & 1 \\ 2 & 1 & \frac{1}{2} & 0 \\ 0 & \frac{1}{2} & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}, \quad A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 \\ 2 & 1 & \frac{1}{2} \\ 0 & \frac{1}{2} & 1 \end{pmatrix}.$$

È $\det(A) = -\frac{13}{4}$, $\det(B) = \frac{5}{2}$. Poiché $\det(B) > 0$, la quadrica proiettiva corrispondente $\overline{\mathcal{Q}}$, che è non vuota perché la matrice B non è semidefinita avendo due termini sulla diagonale non nulli e di segni opposti, è la rigata; poiché $\det(A) \neq 0$ la $\overline{\mathcal{Q}}$ interseca l'iperpiano all'infinito in una conica reale non degenera. Dunque:

- (1) la quadrica affine \mathcal{Q} è un iperboloide a una falda;
- (2) poiché $\det(A) \neq 0$, la \mathcal{Q} è a centro. Il suo centro è il polare dell'iperpiano all'infinito e le sue coordinate (x, y, z) sono quindi soluzione del sistema lineare $(x, y, z, 1)Be_i = 0$ per $i = 1, 2, 3$, con e_1, e_2, e_3, e_4 base canonica di \mathbb{R}^4 , cioè:

$$\begin{cases} x + 2y + 1 = 0, \\ 2x + y + \frac{1}{2}z = 0, \\ \frac{1}{2}y + z = 0. \end{cases}$$

Perciò il centro è $C = \left(\frac{3}{13}, -\frac{8}{13}, \frac{4}{13}\right)$.

□

Esercizio 2. Sia A la matrice reale 5×5

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 1 & 0 \end{pmatrix}.$$

- (1) Si dica se A è invertibile.

- (2) Si calcolino i suoi autovalori e le loro molteplicità algebriche e geometriche.
- (3) Si dica se A è diagonalizzabile.
- (4) Se ne scriva la forma di Jordan.

Soluzione. Calcoliamo il polinomio caratteristico di A . Abbiamo

$$\begin{aligned}
 \det(A - \lambda I) &= (1 - \lambda) \begin{vmatrix} 1 - \lambda & 1 & 0 & 0 \\ 1 & -\lambda & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 - \lambda & 0 \\ 1 & 1 & 1 & -\lambda \end{vmatrix} \\
 &= (1 - \lambda) \begin{vmatrix} 1 - \lambda & \lambda & \lambda - 1 & \lambda(1 - \lambda) \\ 1 & -1 - \lambda & 0 & 1 + \lambda \\ 0 & 1 & 1 - \lambda & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \end{vmatrix} \\
 &= (\lambda - 1) \begin{vmatrix} \lambda & \lambda - 1 & \lambda(1 - \lambda) \\ -(1 + \lambda) & 0 & 1 + \lambda \\ 1 & 1 - \lambda & 0 \end{vmatrix} \\
 &= (\lambda - 1)^2 \begin{vmatrix} \lambda & 1 & \lambda - \lambda^2 \\ -(1 + \lambda) & 0 & \lambda + 1 \\ 1 & -1 & 0 \end{vmatrix} \\
 &= (\lambda - 1)^2 (\lambda + 1) \begin{vmatrix} \lambda & 1 & \lambda - \lambda^2 \\ -1 & 0 & 1 \\ 1 & -1 & 0 \end{vmatrix} \\
 &= (\lambda - 1)^2 (\lambda + 1) (2\lambda - \lambda^2 + 1) \\
 &= -(\lambda - 1)^2 (\lambda + 1) (\lambda - 1 - \sqrt{2})(\lambda - 1 + \sqrt{2}).
 \end{aligned}$$

Il polinomio caratteristico è quindi

$$p_A(\lambda) = (\lambda - 1)^2 (\lambda + 1) (\lambda^2 - 2\lambda - 1).$$

- (1) Poiché $\det(A) = -p_A(0) = 1 \neq 0$, la matrice A è invertibile.
- (2) Gli autovalori di A sono -1 , $1 + \sqrt{2}$ e $1 - \sqrt{2}$ con molteplicità algebrica e geometrica 1, ed 1 con molteplicità algebrica 2. Per calcolare la molteplicità geometrica di 1, consideriamo la matrice

$$A - I = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & -1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 1 & -1 \end{pmatrix}.$$

Indichiamo con \sim la relazione di avere lo stesso rango. Abbiamo allora

$$A - I \sim \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & -1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & -1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} = B.$$

Abbiamo

$$\det(B) = \begin{vmatrix} 0 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{vmatrix} = 1$$

e quindi $A - I$ ha rango quattro, da cui ricaviamo che la molteplicità geometrica di 1 è uno.

- (3) Poiché l'autovalore 1 ha molteplicità algebrica diversa da quella geometrica, la matrice A non è diagonalizzabile.
- (4) La sua forma di Jordan ha quattro blocchi, tre di dimensione 1 corrispondenti agli autovalori -1 , $1 + \sqrt{2}$, $1 - \sqrt{2}$, ed uno di dimensione 2, corrispondente all'autovalore 1: è perciò (i coefficienti non indicati sono nulli)

$$\begin{pmatrix} \boxed{-1} & & & & \\ & \boxed{1 + \sqrt{2}} & & & \\ & & \boxed{1 - \sqrt{2}} & & \\ & & & \boxed{\begin{matrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{matrix}} & \end{pmatrix}.$$

□

Esercizio 3. Siano dati, nello spazio affine \mathbb{R}^3 , i punti $A = (1, 0, 1)$, $B = (2, 1, 0)$, $C = (0, 2, 2)$.

- (1) Si verifichi che i tre punti non sono allineati.
- (2) Si calcoli il loro baricentro P .
- (3) Si calcoli l'area del triangolo di vertici A, B, C .
- (4) Si trovino le equazioni parametriche della retta r passante per il baricentro P e perpendicolare al piano α che contiene i punti A, B, C .
- (5) Si scriva l'equazione cartesiana del piano α .

Soluzione. (1) Condizione necessaria e sufficiente affinché i tre punti non siano allineati è che i due vettori $B - A = (1, 1, -1)$ e $C - A = (-1, 2, 1)$ siano linearmente indipendenti. Possiamo dimostrarlo calcolando il loro prodotto vettore e verificando che è diverso da zero:

$$v = (B - A) \times (C - A) = \begin{pmatrix} 3 \\ 0 \\ 3 \end{pmatrix} \neq 0.$$

(2) Le coordinate del baricentro sono la media aritmetica delle coordinate dei tre punti:

$$P = \frac{1}{3}(A + B + C) = (1, 1, 1).$$

(3) L'area del triangolo ABC è la metà del modulo del prodotto vettore $(B - A) \times (C - A)$. È quindi

$$\text{Area}(ABC) = \frac{1}{2}\|v\| = \frac{1}{2}\sqrt{3^2 + 0^2 + 3^2} = \frac{\sqrt{18}}{2} = \frac{3\sqrt{2}}{2} = \frac{3}{\sqrt{2}}.$$

(4) La velocità lungo la retta cercata è proporzionale a v . Scegliendo quindi come velocità il vettore ${}^t(1, 0, 1) = \frac{1}{3}v$, e come punto iniziale il baricentro $P = (1, 1, 1)$ otteniamo le equazioni parametriche della retta r :

$$\begin{cases} x = 1 + t, \\ y = 1, \\ z = 1 + t. \end{cases}$$

(5) Il piano α è perpendicolare alla direzione v e quindi della forma $x + z = c$. Sostituendo le coordinate di uno qualsiasi dei punti A, B, C si trova che lo scalare c deve essere uguale a due, e pertanto l'equazione cartesiana di α si può scrivere nella forma $x + z = 2$. \square