

COGNOME

NOME

Risolvere gli esercizi negli spazi predisposti. È *necessario* accompagnare le risposte con spiegazioni *chiare e sintetiche*. Consegnare SOLO QUESTO FOGLIO.

Esercizio 1 (punti 4). Sia A una matrice reale 7×5 di rango massimo e sia B un vettore colonna 7×1 .

- (i) Determinare la dimensione dello spazio delle soluzioni del sistema lineare omogeneo $AX = O$.
- (ii) Indicare una condizione necessaria e sufficiente affinché il sistema $AX = B$ sia compatibile.
- (iii) Stabilire per quali vettori colonna B il vettore $(1, 1, 0, \dots, 0)$ è soluzione del sistema $AX = B$.

Esercizio 2 (punti 4). Nello spazio numerico reale \mathbb{R}^4 , munito del prodotto scalare standard, si consideri il sottospazio vettoriale W generato dai vettori $(2, 0, 2, 0)$ e $(1, 3, 1, 3)$. Si determini una base ortonormale del sottospazio W^\perp ortogonale a W .

Esercizio 3 (punti 5). Nello spazio euclideo \mathbb{E}^3 sono assegnate la retta r , di equazioni $x_1 + x_3 = 1 = x_2$, e la retta s per il punto di coordinate $(1, 0, 0)$ e parallela al vettore di coordinate $(0, 3\pi, 0)$.

- (i) Stabilire se r ed s sono incidenti, parallele o sghembe, motivando la risposta.
- (ii) Determinare equazioni parametriche e cartesiane del piano π per il punto di coordinate $(2, 2, -2)$ e ortogonale ad r .
- (iii) Calcolare la distanza di s da π .

Esercizio 4 (punti 6). Determinare un'isometria lineare $F : \mathbb{E}^3 \rightarrow \mathbb{E}^3$ che trasformi il vettore $(0, 5, 5)$ nel vettore $(5, 5, 0)$, indicando la matrice che rappresenta F rispetto alla base canonica. Una tale isometria è necessariamente diretta o necessariamente inversa? Motivare la risposta.

Esercizio 5 (punti 6). Si consideri l'operatore lineare $L : \mathbb{E}^3 \rightarrow \mathbb{E}^3$ definito da

$$L(0, 3, 3) = (0, 6, 6), \quad L(3, 3, 3) = (0, 6, 6), \quad L(0, 0, 1) = (0, 2, 0).$$

- (i) Determinare la matrice che rappresenta L rispetto alla base canonica.
- (ii) Se possibile, diagonalizzare L , altrimenti indicare un autovettore di L .
- (iii) Mostrare che se v è un vettore ortogonale a $(0, 1, 1)$, allora $L(v)$ è ortogonale a $(1, 1, 1)$.

Esercizio 6 (punti 5). Si consideri la conica euclidea \mathcal{C} di equazione $2x^2 + y^2 + 4x + 2y + 1 = 0$.

- (i) Classificarla.
- (ii) Determinarne il centro, equazioni parametriche di un suo asse di simmetria e le intersezioni di \mathcal{C} con tale asse.