

Algoritmi e Strutture Dati (modulo II)  
Testo della prova scritta del 23 giugno 2017  
docente: Gualà

Cognome:..... Nome:..... Matr.:.....

**Esercizio 1** Alice sta crescendo e vuole vedere il mondo, che è modellato come un grafo non orientato  $G = (V, E)$  di  $n$  nodi e  $m$  archi, dove ogni nodo rappresenta un posto bellissimo e ogni arco  $(u, v) \in E$  indica la possibilità di spostarsi da  $u$  a  $v$ . Alice si trova sul nodo  $s$  e vorrebbe visitare tutti i restanti  $n - 1$  posti meravigliosi. Purtroppo, però, non tutti gli archi sono percorribili a tutte le età. Ad ogni arco  $e \in E$  quindi è associato un valore  $w(e)$  che indica l'età minima necessaria per attraversare l'arco. Diremo che un posto  $v$  è raggiungibile da Alice all'età  $x$  se esiste un cammino da  $s$  a  $v$  composto di soli archi di peso minore o uguale a  $x$ . Progettate un algoritmo che calcoli l'età minima che consente ad Alice di vedere il mondo intero, ovvero la più piccola età  $x$  per cui tutti i posti sono raggiungibili da Alice all'età  $x$ .

*Nota:* Il punteggio ottenuto in questo esercizio dipende anche dall'efficienza della soluzione proposta. Una soluzione con complessità temporale  $O(m \log n)$  da diritto a un punteggio pieno, ma anche soluzioni più inefficienti saranno valutate.

**Esercizio 2** Siano  $G_1, \dots, G_n$   $n$  grafi diretti ognuno con  $n$  vertici,  $\Theta(n^2)$  archi, e con capacità intere associate agli archi. Per ogni  $i \in \{1, \dots, n - 1\}$ ,  $G_i$  è collegato a  $G_{i+1}$  con un arco diretto  $(t_i, s_{i+1})$  che ha capacità  $x$  (quindi  $t_i \in G_i$  e  $s_{i+1} \in G_{i+1}$  e non esistono altri archi che vanno da  $G_i$  a  $G_{i+1}$ ). Sia  $s_1$  un nodo di  $G_1$  e  $t_n$  un nodo di  $G_n$ . Supponendo che  $x = 2^n$ , progettare un algoritmo più efficiente possibile che trova il flusso massimo da  $s_1$  a  $t_n$  nel grafo risultante dall'unione di tutti i  $G_i$  più gli archi tra vanno da un grafo all'altro.

Si riporta di seguito una tabella con i tre algoritmi per il maxflow presentati a lezione e le relative complessità, dove  $E$  indica il numero di archi e  $V$  il numero di nodi del grafo su cui si applica l'algoritmo e  $C$  è una delimitazione superiore (upper bound) al massimo flusso:

Ford–Fulkerson (scegliendo un cammino aumentante qualsiasi)	$C \cdot E$
$\Delta$ -scaling	$E^2 \cdot \log C$
Edmonds–Karp (F-F scegliendo un cammino aumentante di lunghezza minima)	$E^2 \cdot V$