

GEOMETRIA ed ALGEBRA
CdL in Informatica — a.a. 2007/2008

Prof. Fabio GAVARINI

Appello del 2 Febbraio 2009

.....

*N.B.: compilare il compito in modo sintetico ma esauriente, spiegando
chiaramente quanto si fa, e scrivendo in corsivo con grafia leggibile.*

..... *

[1] Si considerino

$$A := \begin{pmatrix} 1 & -2 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 3 & 0 \\ 2 & -4 & 1 & 1 \\ -1 & 4 & 5 & 0 \end{pmatrix} \in Mat_{4,4}(\mathbb{R}) \quad , \quad \mathbf{b} := \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^4$$

(a) determinare se esista la matrice inversa A^{-1} . In caso affermativo, si calcoli esplicitamente la matrice inversa A^{-1} ; in caso negativo, si calcoli un elemento non banale di $Ker(A)$.

(b) Nello spazio affine $\mathcal{A}_{\mathbb{R}}^4$, si determinino equazioni parametriche del sottospazio \mathcal{S} avente equazioni cartesiane $\odot_{\mathcal{S}} : A \mathbf{x} = \mathbf{b}$.

[2] Si consideri l'applicazione lineare $L_A : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ associata alla matrice $A := \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ -1 & 2 & 0 \\ 0 & 1 & -1 \end{pmatrix}$,

cioè
$$L_A : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3, \quad \mathbf{x} := \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \mapsto A \cdot \mathbf{x} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ -1 & 2 & 0 \\ 0 & 1 & -1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$$

in cui “ \cdot ” indica il prodotto righe per colonne.

(a) Determinare se l'applicazione L_A sia iniettiva, o suriettiva, o biiettiva, o nulla di tutto ciò.

(b) Nel caso in cui L_A sia invertibile, si determini la matrice $A' \in Mat_{3 \times 3}(\mathbb{R})$ associata a L_A^{-1} , cioè tale che $L_A^{-1} = L_{A'}$. In caso contrario, dimostrare esplicitamente che L_A non è invertibile.

[3] Nello spazio affine reale tridimensionale $\mathcal{A}_{\mathbb{R}}^3$, sia data la retta r avente equazioni parametriche

$$r : \begin{cases} x = 1 - 2t \\ y = 5 + t \\ z = -3 + 2t \end{cases} \quad (t \in \mathbb{R})$$

(a) Determinare equazioni cartesiane della retta r .

(b) Determinare equazioni parametriche di un piano π contenente la retta r e parallelo al vettore $\mathbf{v} := (1, -2, -1)$.

(continua a pagina 2)

[4] Nello spazio vettoriale $V := \mathbb{Q}^4$, si considerino i tre vettori

$$u_1(\lambda) := (-\lambda-1, \lambda-1, 3\lambda-4, 2\lambda-5), \quad u_2(\lambda) := (1, -2, 1, 2), \quad u_3(\lambda) := (\lambda, 0, 2\lambda, -\lambda)$$

dipendenti dal parametro $\lambda \in \mathbb{Q}$.

(a) Per ogni $\lambda \in \mathbb{Q}$, determinare un sottoinsieme massimale $I(\lambda)$ di $\{u_1(\lambda), u_2(\lambda), u_3(\lambda)\}$ composto di vettori linearmente indipendenti.

(b) Per ogni $\lambda \in \mathbb{Q}$, determinare se il vettore $v := (-4, 2, -1, -9)$ appartenga al sottospazio $\text{Span}(u_1(\lambda), u_2(\lambda), u_3(\lambda))$. In caso affermativo, si determinino inoltre coefficienti $c_1(\lambda), c_2(\lambda), c_3(\lambda) \in \mathbb{Q}$ tali che $v = c_1(\lambda)u_1(\lambda) + c_2(\lambda)u_2(\lambda) + c_3(\lambda)u_3(\lambda)$.
