

Universita' degli Studi di Roma - "Tor Vergata" - Facolta' Ingegneria
Esercizi GEOMETRIA (Edile-Architettura e dell'Edilizia)
DIAGONALIZZABILITA' DI OPERATORI LINEARI (o ENDOMORFISMI)
Docente: Prof. F. Flamini

Esercizi Riepilogativi Svolti

Esercizio 1. Sia F l'operatore lineare sullo spazio vettoriale \mathbb{R}^4 la cui matrice rappresentativa, rispetto alla base canonica e è $A = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 2 & a \\ 0 & 0 & 2 & b \\ 0 & 0 & 1 & c \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$, con $a, b, c \in \mathbb{R}$

parametri indipendenti.

(i) Determinare i valori di a, b e c per cui F risulti essere diagonalizzabile.

(ii) Per siffatti valori, determinare una base v di \mathbb{R}^4 diagonalizzante per F e scrivere la matrice $M_v(f)$.

Svolgimento: (i) Dal testo dell'esercizio, abbiamo che $A := M_e(F)$. Per calcolare $P_F(T)$ basta calcolare $P_A(T)$. Questo polinomio è

$$P_A(T) = T^2(1 - T)^2.$$

L'operatore f ha quindi due autovalori distinti: $\lambda_1 = 0$ e $\lambda_2 = 1$, entrambi di molteplicità algebrica 2.

Ora F sarà diagonalizzabile se, e solo se,

$$g(0) = 2 \quad \text{e} \quad g(1) = 2.$$

Per determinare l'autospazio relativo all'autovalore $\lambda_1 = 0$, che scegliamo come primo, si deve risolvere il sistema omogeneo determinato dalle equazioni che rappresentano $\text{Ker}(F)$, i.e.:

$$\begin{cases} X_1 - X_2 + 2X_3 + aX_4 = 0 \\ 2X_3 + bX_4 = 0 \\ X_3 + cX_4 = 0 \end{cases}$$

Denotata con B la matrice del precedente sistema, sappiamo che

$$g(0) = 4 - r(B).$$

Pertanto, $g(0) = 2$ se, e solo se, $r(B) = 2$. Imponendo a tutte le sottomatrici quadrate di ordine 3 di B di avere determinate nullo, si ottiene che

$$r(B) = 2 \Leftrightarrow b = 2c.$$

Per determinare l'autospazio relativo all'autovalore $\lambda_2 = 1$, si deve risolvere il sistema omogeneo:

$$\begin{cases} -X_2 + 2X_3 + aX_4 = 0 \\ -X_2 + 2X_3 + bX_4 = 0 \\ cX_4 = 0 \\ -X_4 = 0 \end{cases}$$

Denotata con C la matrice del precedente sistema, vediamo che $r(C) = 2$ qualunque siano i valori di a, b e c . Pertanto, dalla relazione

$$g(1) = 4 - r(C)$$

si ha sempre $g(1) = 2$.

In conclusione, F è diagonalizzabile se, e solo se, i parametri a, b, c sono t.c.

$$b = 2c.$$

(ii) Se in A andiamo a sostituire $b = 2c$ e calcoliamo le basi dei relativi autospazi, abbiamo che

$$V_0(f; a, c) = \text{Span}((1, 1, 0, 0), (0, a - 2c, -c, 1))$$

e

$$V_1(f; a, c) = \text{Span}((1, 0, 0, 0), ((0, 2, 1, 0))).$$

Quali che siano i valori di $a, c \in \mathbb{R}$, i quattro vettori sopra descritti costituiscono sempre una base $v_{a,c}$ per \mathbb{R}^4 , con a, c variabili in \mathbb{R} . In ciascuna di queste basi $v_{a,c}$, abbiamo sempre

$$M_{v_{a,c}}(F) = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Esercizio 2. Sia $F \in \text{End}(\mathbb{R}^3)$ che, in base canonica e , si rappresenta con la matrice

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 3 \\ 1 & -1 & 2 \\ -1 & 0 & -3 \end{pmatrix}.$$

(i) Determinare gli autovalori di F ed i rispettivi autospazi, specificando per ogni autovalore la molteplicità algebrica e geometrica.

(ii) Stabilire se F è diagonalizzabile. In caso affermativo, trovare una base v per \mathbb{R}^3 di autovettori di F e la matrice $M_v(F)$. In caso contrario, determinare la dimensione del sottospazio di \mathbb{R}^3 generato dagli autovettori di F .

Svolgimento. Dal testo dell'esercizio, abbiamo che $A := M_e(F)$. Dalla teoria generale, sappiamo che il polinomio caratteristico di un operatore lineare è invariante rispetto ai cambiamenti di base. Pertanto, per calcolare $P_F(T)$ basta calcolare $P_A(T)$. Questo polinomio è

$$P_A(T) = (T + 1)^2(T + 2).$$

L'operatore f ha quindi due autovalori distinti: $\lambda_1 = -1$, di molteplicità algebrica $a(-1) = 2$, e $\lambda_2 = -2$, di molteplicità algebrica $a(-2) = 1$.

Per determinare l'autospazio relativo all'autovalore $\lambda_1 = -1$, che scegliamo come primo, si deve risolvere il sistema omogeneo

$$\begin{cases} X_1 + X_2 + 3X_3 = 0 \\ X_1 + 2X_3 = 0 \\ X_1 + 2X_3 = 0 \end{cases}$$

Il rango della matrice dei coefficienti del sistema è manifestamente 2. Dal Teorema di Rouché-Capelli, sappiamo subito che $\dim V_{-1}(f) = 3 - 2 = 1$. Infatti, questo sistema fornisce l'autovettore $\bar{v}_1 = (-2, -1, 1)$, le cui componenti sono rispetto alla base canonica e di \mathbb{R}^3 . Pertanto $V_{-1}(F) = \text{Lin}(\bar{v}_1)$ e quindi $g(\lambda_1) = 1$.

Poiché l'autovalore $\lambda_2 = -2$ è un'autovalore semplice, possiamo affermare con certezza che $g(\lambda_2) = 1$. Infatti, l'autospazio relativo all'autovalore $\lambda_2 = -2$ si determina mediante il sistema

$$\begin{cases} 2X_1 + X_2 + 3X_3 = 0 \\ X_1 + X_2 + 2X_3 = 0 \\ -X_1 - X_3 = 0 \end{cases}$$

Questo sistema fornisce l'autovettore

$$\bar{v}_2 = (1, 1, -1),$$

i.e. $V_{-2}(f) = \text{Lin}(\bar{v}_2)$.

(ii) Poiché $g(\lambda_1) < a(\lambda_1)$, l'operatore f non può essere diagonalizzabile. In effetti, entrambi gli autospazi erano delle rette vettoriali di \mathbb{R}^3 , quindi non può esistere una base per \mathbb{R}^3 costituita da autovettori di f , dato che i due autovettori di F generano solamente il piano vettoriale

$$\text{Lin}(\bar{v}_1, \bar{v}_2).$$

Esercizio 3. Si consideri l'operatore lineare $F : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ (equivalentemente l'endomorfismo di \mathbb{R}^3), definito sui vettori della base canonica come

$$F(\bar{e}_1) = -\bar{e}_1 + 2\bar{e}_2 + \bar{e}_3, \quad F(\bar{e}_2) = -3\bar{e}_1 + 4\bar{e}_2 + \bar{e}_3, \quad F(\bar{e}_3) = 3\bar{e}_1 - 3\bar{e}_2 - \bar{e}_3.$$

(i) Determinare la matrice $A := M_e(F)$ che rappresenta l'applicazione lineare F nella base canonica e . (ii) Determinare il polinomio caratteristico di F , calcolando la molteplicità algebrica e geometrica di ciascun autovalore di F .

(iii) Stabilire se F è diagonalizzabile. In caso di risposta affermativa, scrivere la forma diagonale di A in un'opportuna base diagonalizzante. (iv) Stabilire se $\bar{e}_1 - \bar{e}_2$ è autovettore di F e determinare l'insieme $F^{-1}(\bar{e}_1 - \bar{e}_2)$ delle controimmagini di $\bar{e}_1 - \bar{e}_2$.

Svolgimento. (i) La matrice è $A = \begin{pmatrix} -1 & -3 & 3 \\ 2 & 4 & -3 \\ 1 & 1 & -1 \end{pmatrix}$.

(ii) Il polinomio caratteristico di un operatore F è invariante per classi di similitudine, pertanto

$$P_F(T) = P_A(T) = (T - 2)(1 - T^2).$$

Tale polinomio ha come soluzioni i tre autovalori semplici $2, 1, -1$. Pertanto ciascun autovalore ha molteplicità algebrica e geometria uguale ad uno.

(iii) Da quanto osservato al punto (ii), la matrice A è sicuramente diagonalizzabile ed, in un'opportuna base di autovettori, la sua forma diagonale è

$$D = \begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}.$$

(iv) Notiamo che $F(\bar{e}_1 - \bar{e}_2) = 2(\bar{e}_1 - \bar{e}_2)$. Pertanto $\bar{e}_1 - \bar{e}_2$ e' autovettore di autovalore 2. Poiche' F e' un automorfismo di \mathbb{R}^3 (cioe' e' biiettiva) allora $F^{-1}(\bar{e}_1 - \bar{e}_2)$ sara' costituito da un solo vettore. Precisamente $F^{-1}(\bar{e}_1 - \bar{e}_2) = \{\frac{1}{2}\bar{e}_1 - \frac{1}{2}\bar{e}_2\}$.

Esercizio 4. Si consideri l'operatore lineare $F \in \text{End}(\mathbb{R}^3)$, la cui matrice rappresentativa nella base canonica e':

$$A := M_e(F) \begin{pmatrix} 0 & -1 & 2 \\ 1 & 0 & 3 \\ -2 & -3 & 0 \end{pmatrix}.$$

- (i) Verificare che A ammette come autovalore $\lambda = 0$ con molteplicita' algebrica 1.
 (ii) Senza svolgere conti, dedurre dalla risposta (i) se F e' un automorfismo di \mathbb{R}^3 e la dimensione di $\text{Ker}(F)$.
 (iii) Dato $\bar{b} = \begin{pmatrix} 1 \\ 4 \\ -5 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3$, stabilire se \bar{b} appartiene a $\text{Im}(F)$ ed, in caso affermativo,

determinare l'insieme $F^{-1}(\bar{b})$ delle controimmagini del vettore \bar{b} (i.e. di tutti i vettori nel dominio di F la cui immagine e' il vettore \bar{b}).

Svolgimento. (i) Notiamo che A e' una matrice antisimmetrica. Pertanto $\det(A) = \text{tr}(A) = 0$. Per definizione di polinomio caratteristico, abbiamo allora che $P_A(T)$ e' della forma $P_A(T) = T^3 - cT$ con $c \neq 0$ altrimenti A sarebbe la matrice nulla. Pertanto $\lambda = 0$ e' uno zero semplice di $P_A(T)$.

(ii) Il $\text{Ker}(F)$ non e' altro che l'autospazio relativo all'autovalore nullo. Poiche' tale autovalore e' semplice, necessariamente si deve avere $\dim(\text{Ker}(F)) = 1$. Inoltre si deduce che pertanto che F non e' un automorfismo in quanto non iniettivo e non suriettivo, dato che $\dim(\text{Im}(F)) = 2$.

(iii) Considerando la matrice completa C ottenuta orlando A con la colonna data dal vettore \bar{b} , si ottiene facilmente che $\text{rg}(A) = \text{rg}(C) = 2$. In effetti il vettore \bar{b} e' la somma delle 3 colonne di A , quindi necessariamente $\bar{b} \in \text{Im}(F)$. Per determinare l'insieme delle controimmagini si deve risolvere il sistema lineare di tre equazioni e tre indeterminate

$$-X_2 + 2X_3 = 1 \quad X_1 + X_3 = 4 \quad -2X_1 - 3X_2 = -5.$$

Il sistema lineare è sicuramente compatibile e di rango 2, pertanto dal teorema di Rouché-Capelli, le sue soluzioni dipenderanno da $3-2 = 1$ parametro libero. In altri termini esisteranno ∞^1 vettori nel dominio che hanno come immagine \bar{b} . Possiamo porre $X_3 = t$ ottenendo così che il generico vettore nell'insieme $F^{-1}(\bar{b})$ è della forma:

$$\begin{pmatrix} 4 - 3t \\ -1 + 2t \\ t \end{pmatrix}, t \in \mathbb{R}.$$

Esercizio 5. Si consideri l'operatore lineare $F \in \text{End}(\mathbb{R}^5)$ definito sui vettori della base canonica come

$$F(\bar{e}_1) = F(\bar{e}_2) = F(\bar{e}_3) = F(\bar{e}_4) = F(\bar{e}_5) = \bar{e}_1 + \bar{e}_2 + \bar{e}_3 + \bar{e}_4 + \bar{e}_5.$$

- (i) Determinare la matrice $A := M_e(F)$ che rappresenta l'applicazione lineare F nella base canonica e .
- (ii) Senza svolgere conti, determinare il polinomio caratteristico di F , calcolando la molteplicità algebrica di ciascun autovalore di F .
- (iii) Stabilire se F è diagonalizzabile e scrivere la forma diagonale che F assume nell'eventuale base diagonalizzante.

Svolgimento. (i) La matrice è

$$A := M_e(F) = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}.$$

- (ii) La matrice A ha manifestamente rango 1 e quindi $\dim(\text{Ker}(F)) = 4$. Pertanto l'autovalore $\lambda = 0$ deve avere molteplicità algebrica almeno 4. Se tale molteplicità algebrica fosse 5, la matrice A sarebbe la matrice nulla, il che è manifestamente assurdo. Pertanto $P_A(T) = T^4(T - c)$, per un opportuno $c \in \mathbb{R}^*$. Dal teorema di Hamilton-Cayley si ha $P_A(T) = T^4(T - 5)$ in quanto $\text{tr}(A) = 5$. Ne segue che gli autovalori di A sono $\lambda = 0$ di molteplicità algebrica e geometrica 4 e $\lambda = 5$ che è un autovalore semplice.

(iii) Visto che per ogni autovalore di A la molteplicità algebrica coincide con la molteplicità geometrica, A è sicuramente diagonalizzabile ed, in un'opportuna base, la sua forma diagonale risulterà

$$\begin{pmatrix} 5 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$