

I. numeri complessi, polinomi, matrici.

1. Considerato il numero complesso $z = 1 + i$, calcolare e rappresentare graficamente i numeri complessi z^2 , z^6 , z^{-1} , \sqrt{z} .
2. Trovare il coniugato, l'inverso e la radice cubica del numero complesso $i - 1$.
3. Trovare le radici dei polinomio $x^3 - 8$ e $x^4 + 16$.
4. Determinare quoziente e resto della divisione della seguente coppia di polinomi
 - (a) $p_1(x) = x^4 + x + 1$, $p_2(x) = x^2 - i$;
 - (b) $q_1(x) = x^4 + i$, $q_2(x) = 4x^4 - 2i$.
5. Determinare per quali valori del parametro k il polinomio $x^4 - kx^2 + 2 - i$ è divisibile per $x + 1$.
6. Determinare per quali valori a, b il polinomio $x^3 + ax + b$ ammette 1 come radice di molteplicità due.
7. Trovare le soluzioni di a) $z^2 + 2z + i = 0$, b) $z^2 + 3iz + 4 = 0$.
8. Calcolare la matrice inversa di $\begin{pmatrix} i+1 & 2 \\ i & i \end{pmatrix}$
9. Considerata la matrice $A = \begin{pmatrix} 0 & 2 & -1 \\ 1 & 3 & -2 \\ -1 & 1 & 0 \end{pmatrix}$
 - (a) Determinare il suo rango.
 - (b) Trovare i valori $\lambda \in \mathbf{C}$ tali che $\det(A - \lambda I) = 0$
10. Calcolare la matrice inversa di $A = \begin{pmatrix} \cos \theta & \sin \theta \\ -\sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix}$. Calcolare A^2 e A^n .
11. Determinare tutti i numeri complessi z per cui la matrice A non è invertibile

$$A = \begin{pmatrix} 4 & 2 & -z \\ z^3 & -1 & 4i \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

12. Calcolare il determinante delle matrici

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 & 1 \\ 2 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 2 \\ 3 & 2 & 1 & 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \\ 2 & 1 & 3 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 5 & 3 & 1 & 4 \\ 4 & 2 & 1 & 3 \\ 6 & 0 & 3 & 2 \\ 23 & 8 & 7 & 9 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2-\lambda & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1-\lambda & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1-\lambda & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 2-\lambda \end{pmatrix}.$$

13. Trovare il rango della matrice

$$\begin{pmatrix} 2 & 1 & 0 & 1 & 1 \\ 3 & 0 & 1 & 1 & 1 \\ 2 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 3 & 0 & 1 & 2 & 2 \end{pmatrix}$$

14. Trovare il rango delle matrici al variare del parametro h

$$\begin{pmatrix} 1 & -1 & -1 \\ 3 & 1 & 2 \\ 4 & 0 & h \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -h & 1 & 1 \\ 1 & -1 & 0 \\ h & -2 & -2 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 & i & 1 & -1 \\ 1 & 2hi & 1 & -1 \\ 2 & -1 & 0 & 1 \\ 2 & -1 & 0 & h \end{pmatrix}.$$

II. spazi vettoriali: definizione e sottospazi.

1. Verificare che $V = \mathbf{R}^2$ con le seguenti leggi di composizione non è uno spazio vettoriale su \mathbf{R} .
 - (a) interna: $(x_1, y_1) + (x_2, y_2) = (x_1 + x_2, y_2)$; esterna: $\alpha(x, y) = (\alpha x, \alpha y)$.
 - (b) interna: $(x_1, y_1) + (x_2, y_2) = (x_1 + x_2, y_1 + y_2)$; esterna: $\alpha(x, y) = (0, \alpha y)$.
2. Verificare che
 - (a) \mathbf{C} è un \mathbf{C} -spazio vettoriale con le leggi usuali: $\forall z_1 = x_1 + iy_1$ e $z_2 = x_2 + iy_2, z_1 + z_2 = (x_1 + x_2) + i(y_1 + y_2)$ e $\forall \alpha = a + ib \in \mathbf{C} \alpha z = (ax - by) + i(ay + bx)$.
 - (b) \mathbf{C} è un \mathbf{R} -spazio vettoriale con le leggi: $z_1 + z_2$ definita come prima e $\forall \alpha \in \mathbf{R} \alpha z = \alpha x + i\alpha y$.
3. Sia V l'insieme dei numeri reali strettamente positivi. Dimostrare che V è un \mathbf{R} -spazio vettoriale rispetto alle operazioni \oplus, \otimes definite come segue: $x \oplus y = xy \quad \forall x, y \in V$; $a \otimes x = x^a \quad \forall a \in \mathbf{R}, x \in V$. Osservare che con le leggi usuali di somma e prodotto per uno scalare ereditate da \mathbf{R} , V non è un sottospazio vettoriale \mathbf{R} .
4. Sia S^1 l'insieme dei numeri complessi di modulo 1. Verificare che S^1 è un \mathbf{R} -spazio vettoriale con le leggi di composizione interna $(e^{i\theta}, e^{i\phi}) \mapsto e^{i(\theta+\phi)} \quad \forall e^{i\theta}, e^{i\phi} \in S^1$ ed esterna $(a, e^{i\theta}) \mapsto e^{ia\theta} \quad \forall a \in \mathbf{R}, \forall e^{i\theta} \in S^1$. Osservare che con le leggi usuali di somma e prodotto per uno scalare ereditate da \mathbf{R}^2 , S^1 non è un sottospazio vettoriale di \mathbf{R}^2 .
5. Verificare che l'insieme $W = \{(x_1, x_2, x_3) \in \mathbf{R}^3 : x_i > 0\}$ non è un sottospazio vettoriale di \mathbf{R}^3 .
6. Determinare quali dei seguenti insiemi è sottospazio vettoriale di $V = \mathbf{R}^2$:
 - a) $A = \{(x, y) \in V \text{ tali che } xy = 0\}$.
 - b) $B = \{(x, y) \in V \text{ tali che } x = y \text{ oppure } y = 0\}$.
 - c) $C = \{(x, y) \in V \text{ tali che } x^2 + y^2 = 1\}$.
 - d) $D = \{(x, y) \in V \text{ tali che } x^2 - y^2 = 0\}$.
 - e) $E = \{(t^2, t^2) \in V \text{ tali che } t \in \mathbf{R}\}$.
 - f) $F = \{(t^3, t^3) \in V \text{ tali che } t \in \mathbf{R}\}$.
 - g) $G = \{(x, y) \in V \text{ tali che } y - 1 = 0\}$.
7. Determinare quali dei seguenti insiemi è sottospazio vettoriale di $V = \mathbf{R}^3$:
 - a) $A = \{(x, y, z) \in V \text{ tali che } x^2 + y^2 = 1\}$.
 - b) $B = \{(x, y, z) \in V \text{ tali che } x^2 + y^2 + z^2 = 1\}$.
 - c) $C = \{(x, y, z) \in V \text{ tali che } x^2 + y^2 + z^2 = 0\}$.
 - d) $D = \{(x, y, z) \in V \text{ tali che } x = 0\}$.
 - e) $E = \{(x, y, z) \in V \text{ tali che } x = 0 \text{ e } y = 0\}$.
 - f) $F = \{(x, y, z) \in V \text{ tali che } xy = 0\}$.
 - g) $G = \{(t, t, t) \in V \text{ tali che } t \in \mathbf{R}\}$.
 - h) $H = \{(t^2, t^2, t^2) \in V \text{ tali che } t \in \mathbf{R}\}$.

1. Decidere se i seguenti vettori sono indipendenti o meno

$$(a) \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}; (b) \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ -3 \end{pmatrix}; (c) \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}; (d) \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}.$$

2. Nello spazio vettoriale \mathbf{R}^4 considerare i vettori $\begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$.

- (a) Determinare se la collezione di vettori dati è linearmente indipendente.
- (b) Determinare se i vettori dati generano \mathbf{R}^4 .
- (c) Determinare se i vettori dati formano una base di \mathbf{R}^4 , giustificare.

3. Per ognuno dei seguenti spazi scrivere l'espressione dell'elemento generico e trovare un insieme di generatori.

- (a) $\{(x, y, z) \in \mathbf{R}^3 : x - y + z = 0, -2y - z = 0\}$.
- (b) $\{(x, y, z, t) \in \mathbf{R}^4 : x + 2z = 0\}$.
- (c) $\{(x, y, z, t) \in \mathbf{R}^4 : x - z = 0, y + 2t = 0\}$

4. Sia $M(2, \mathbf{R})$ lo spazio vettoriale delle matrici quadrate reali di 2^o ordine.

- (a) Verificare che le matrici $E_{11} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$, $E_{12} = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$, $E_{21} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$, $E_{22} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$ generano $M(2, \mathbf{R})$.
- (b) Verificare che le matrici E_{11} , E_{21} , E_{12} , E_{22} sono linearmente indipendenti.
- (c) Calcolare la dimensione di $M(2, \mathbf{R})$

5. Sia $\mathbf{R}_2[x]$ lo spazio dei polinomi a coefficienti reali di grado minore o uguale a 2.

- (a) Verificare che i polinomi 1 , x , x^2 generano $\mathbf{R}_2[x]$.
- (b) Verificare che i polinomi dati in (a) sono linearmente indipendenti.
- (c) Calcolare la dimensione di $\mathbf{R}_2[x]$.

6. Siano $p(x) = 1 - x$, $q(x) = x - x^2$, $r(x) = 1 - x^2$, $s(x) = 1 + x^2$.
Stabilire se $s(x) \in \text{Span}\{p(x), q(x), r(x)\}$.

1. Siano $V = \mathbf{R}^2$, $U = \{(x, y) \in V : x = y\}$ e $W = \{(x, y) \in V : x = -y\}$.
 - (a) Disegnare gli insiemi U , W , $U \cap W$, $U \cup W$ e $U + W$.
 - (b) Calcolare le dimensioni di U , W , $U \cap W$, e $U + W$.

2. Siano $V = \mathbf{R}^3$, $U = \{(x, y, z) \in V : z = 0\}$ e $W = \{(x, y, z) \in V : x = y \text{ e } z = 0\}$.
 - (a) Disegnare gli insiemi U , W , $U \cap W$, $U \cup W$ e $U + W$.
 - (b) Calcolare le dimensioni di U , W , $U \cap W$, e $U + W$.

3. Nello spazio vettoriale $V = \mathbf{R}^3$ si considerino i sottospazi $U = \{(x, y, z) \in V \text{ tali che } 3x + y - z = 0\}$ e

$$W = \text{Span} \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 2 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 3 \\ -2 \end{pmatrix} \right\}.$$
 - (a) Esibire una base di U e una base di W .
 - (b) Calcolare le dimensioni di U , W , $U \cap W$, e $U + W$.

4. Nello spazio vettoriale \mathbf{R}^4 considerare i sottospazi $W = \text{Span} \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ 1 \\ 3 \end{pmatrix} \right\}$.
 e $U = \{(x, y, z, t) \text{ tali che } 2x + y = 0, 3z - t = 0\}$.
 - (a) Trovare una base per U e per W .
 - (b) Calcolare le dimensioni di $U \cap W$, $U + W$.
 - (c) Determinare se la somma è diretta.
 - (d) Determinare se la somma è \mathbf{R}^4 .

5. Siano $A = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 2 & 1 \end{pmatrix}$, $B = \begin{pmatrix} 4 & 3 \\ 5 & 1 \end{pmatrix}$, $C = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix}$, $D = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$.
 - (a) Determinare la dimensione e una base di $\text{Span}\{A, B, C, D\}$
 - (b) Sia $U = \text{Span}\{A, B\}$, $V = \text{Span}\{C, D\}$. Determinare la dimensione e una base di $U \cap V$ e di $U + V$.

6. Sia $V = M(2, \mathbf{R})$ lo spazio vettoriale delle matrici quadrate reali di 2° ordine. Considerare gli insiemi
 $W = \{A \in V : A^t = A\}$, $U = \{A \in V : A^t = -A\}$, $S = \{A \in V : A \text{ è triangolare superiore}\}$ e
 $T = \{A \in V : \text{traccia } A = 0\}$.
 - (a) Dimostrare che W , U , S e T sono sottospazi vettoriale di V .
 - (b) Trovare una base e calcolare la dimensione per ogni sottospazio.
 - (c) Dimostrare che la somma $W + U$ è diretta.
 - (d) Trovare una base e calcolare la dimensione per $W \cap S$ e $W \cap T$.
 - (e) Sia $A = \begin{pmatrix} 3 & 1 \\ 1 & -3 \end{pmatrix}$, calcolare le componenti di A rispetto alla base di W e di T trovate in (b).

7. Sia $V = \mathbf{R}_2[x]$ lo spazio dei polinomi a coefficienti reali di grado minore o uguale a 2. Considerare gli insiemi
 $W = \{p \in V \text{ tali che } p(2) = 0\}$ e $Z = \{p \in V \text{ tali che } p(1) = 0, p(-1) = 0\}$.
 - (a) Dimostrare che W e Z sono sottospazi vettoriale di V .
 - (b) Dimostrare che la somma di W con Z è diretta.
 - (c) Verificare che $\mathcal{B} = \{x - 2, x^2 - 4\}$ e $\mathcal{B}' = \{x - 2, x(x - 2)\}$ sono basi di W .
 - (d) Calcolare le componenti del polinomio $x^2 - 4$ rispetto alle basi \mathcal{B} e \mathcal{B}' di W .

8. Sia $V = \mathbf{R}_2[x]$ lo spazio vettoriale dei polinomi reali di grado minore o uguale a 2. Si considerino i sottospazi

$$U = \text{Span} \{x^2 - x, x^2 - 1, x - 1\} \text{ e } W = \{p \in V \mid p(0) = 0 \text{ e } p(1) = 0\}.$$
 - (a) Trovare una base per U e per W e determinare le rispettive dimensioni.

- (b) Calcolare le dimensioni di $U + W$ e di $U \cap W$.
- (c) Determinare se la somma è diretta e se $U + W = V$, giustificare le risposte.

9. Sia $V = M(2, \mathbf{R})$. Sia

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}.$$

Considerare gli insiemi $U = \{X \in V \text{ tali che } AX = 0\}$ e $W = \{X \in V \text{ tali che } XA = 0\}$.

- (a) Dimostrare che U e W sono sottospazi vettoriali di V .
 - (b) Trovare una base e calcolare la dimensione per U , W , $U \cap W$ e $U + W$.
8. In $V = M(2, \mathbf{C})$, considerare l'insieme delle matrici Hermitiane $H = \{A \in V \text{ tale che } A^t = \bar{A}\}$.
- (a) Verificare che H non è un sottospazio vettoriale di (V, \mathbf{C}) .
 - (b) Verificare che H è un sottospazio vettoriale di (V, \mathbf{R}) .
 - (c) Calcolare la dimensione $\dim_{\mathbf{R}} H$ di H .

1. Risolvere i sistemi di equazioni lineari

$$a) \begin{cases} x - 2y = 1 \\ 3x + 2y = 11 \end{cases} \quad b) \begin{cases} x - 2y = 1 \\ 3x - 6y = 11 \end{cases} \quad c) \begin{cases} x - 2y = 1 \\ 3x - 6y = 3 \end{cases}$$

2. Considerati i sistemi lineari discutere le eventuali soluzioni al variare dei parametri $h, k \in \mathbf{R}$.

$$a) \begin{cases} x - y - z = 0 \\ 3x + y + 2z = 0 \\ 4x + hz = 0 \end{cases}$$

$$b) \begin{cases} -hx + y + z = 2 \\ x - y = -1 \\ hx - 2y - 2z = k \end{cases}$$

3. Stabilire per quali t i sistemi sono compatibili, in tal caso risolvere

$$a) \begin{cases} x + 2y - z = 0 \\ x - y = 1 \\ x + tz = 1 \end{cases}$$

$$b) \begin{cases} (2+t)x + y + (1+t)z = t-1 \\ tx + tz = 1 \\ (2+2t)x + y + (1+2t)z = t^2 \end{cases}$$

4. Per ogni $t \in \mathbf{R}$ si considerino i vettori di \mathbf{R}^3

$$u_t = \begin{pmatrix} 2+t \\ t \\ 2+2t \end{pmatrix}, \quad v_t = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \quad w_t = \begin{pmatrix} 1+t \\ t \\ 1+2t \end{pmatrix}, \quad x_t = \begin{pmatrix} t-1 \\ 1 \\ t^2 \end{pmatrix}$$

- (a) Determinare tutti i $t \in \mathbf{R}$ tali che $x_t \in \text{Span}\{u_t, v_t, w_t\}$.
 (b) Per tali t scrivere x_t come combinazione lineare dei vettori u_t, v_t, w_t .

1. Si considerino le rette $r = \begin{cases} -x + z = 1 \\ -x + 2y + z = 1 \end{cases}$ e $s_t = \begin{cases} tx + 2y = -1 \\ (2+t)x - 2z = -t \end{cases}$
 - a) Determinare per quali $t \in \mathbf{R}$, r e s_t sono parallele, incidenti o sghembe.
 - b) Nel caso $t = 0$ calcolare la distanza tra le rette e l'equazione cartesiana del piano che le contiene.
 - c) Nel caso $t = 3$ determinare l'equazione cartesiana del piano che le contiene.
 - d) Nel caso $t = -2$ calcolare la distanza tra le rette.

2. Si considerino il piano α di equazione $2x + y - z = 2$ e la retta $r_t = \begin{cases} -x + 2y = 1 \\ y + tz = 1 \end{cases}$
 - a) Determinare per quali $t \in \mathbf{R}$ la retta r_t è parallela al piano α
 - b) Determinare per quali $t \in \mathbf{R}$ la retta r_t è ortogonale al piano α .
 - c) Nel primo caso calcolare la distanza tra di loro.

3. Usando il prodotto vettoriale, determinare l'area del parallelogramma costruito sui vettori $v = (1, 2, 1)$ e $w = (-3, 1, 1)$.

4. a) Determinare l'area del triangolo di vertici $P = (1, 3, 1)$, $Q = (2, 1, -1)$ e $R = (4, 2, -2)$.
b) Determinare il coseno dell'angolo di vertice Q .

5. Siano $P = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix}$, $Q = \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}$, $R = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$ tre punti in \mathbf{R}^3 .
 - a) Determinare una equazione cartesiana del piano perpendicolare al vettore \vec{PQ} che passa per R .
 - b) Scrivere una equazione cartesiana della retta che passa per i punti P e Q .
 - c) Calcolare la distanza dal punto R alla retta che passa per i punti P e Q .
 - d) Calcolare l'area del triangolo di vertici P , Q , R .
 - e) Sia O l'origine di \mathbf{R}^3 , calcolare il volume del parallelepipedo di lati OP , OQ , OR .

6. Si considerino nello spazio \mathbf{R}^3 le rette $r : \begin{cases} x = 1+t \\ y = 1-t \\ z = 1 \end{cases}$ ed $s : \begin{cases} x+y = 1 \\ x-y+z = 0 \end{cases}$.
 - a) Calcolare la loro distanza.
 - b) Trovare le equazioni cartesiane della retta perpendicolare ad r ed s che interseca entrambe.

7. Considerare il sottospazio $W = \{(x, y, z) \in \mathbf{R}^3 : x + y = 0\}$ di \mathbf{R}^3 e il vettore $v = (1, 2, 3)$.
 - a) Calcolare il vettore proiezione ortogonale di v su W .
 - b) Calcolare il vettore proiezione ortogonale di v sul (sottospazio) complemento ortogonale di W in \mathbf{R}^3 .

1. Stabilire quali delle seguenti applicazioni sono lineari.
 - a) $f : \mathbf{R}^2$ in \mathbf{R}^3 definita da $f(x, y) = (x - y, x + y, 2x + 2)$,
 - b) $g : \mathbf{R}^3$ in \mathbf{R} definita da $g(x, y, z) = x^2 + yz$,
 - c) $h : \mathbf{R}^3$ in \mathbf{R}^2 definita da $h(x, y, z) = (x + y + z, 3x - 5y + 7z)$.
2. Si consideri l'applicazione lineare f da \mathbf{R}^4 in \mathbf{R}^3 definita da

$$f(x, y, z, t) = (x + 2y - t, 2x + y + t, x - y + 2t)$$
 - a) Trovare una base di $\text{Ker} f$, una base di $\text{Im} f$ e le loro dimensioni.
 - b) Scrivere una matrice che rappresenti f .
 - c) Dire se il vettore $w = (3, 3, 0)$ appartiene a $\text{Im} f$.
3. Si consideri l'applicazione lineare f di \mathbf{R}^3 in $\mathbf{R}_3[x]$ definita da

$$f(a, b, c) = a - c + (b - 2c)x^2 + (a + b - 3c)x^3$$
 - (a) Trovare una base di $\text{Ker} f$, una base di $\text{Im} f$ e le loro dimensioni.
 - (b) Fissate delle basi di \mathbf{R}^3 e di $\mathbf{R}_3[x]$, scrivere la matrice che rappresenta f rispetto a tali basi.
4. Sia $\mathbf{R}_2[x]$ lo spazio vettoriale dei polinomi a coefficienti reali di grado minore o uguale di 2. Sia $f : \mathbf{R}_2[x] \rightarrow \mathbf{R}^4$ l'applicazione lineare definita da $f(a + bx + cx^2) = (a - c, b + c, 0, a - kb)$. Trovare al variare di $k \in \mathbf{R}$, il nucleo e l'immagine di f . Precisare una base per ognuno di loro.
5. Si consideri l'applicazione lineare f di $M(2, \mathbf{R})$ in $\mathbf{R}_2[x]$ definita da

$$f \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} = 2b - c + (c - d)x + (2b - d)x^2$$
 - (a) Trovare una base di $\text{Ker} f$, una base di $\text{Im} f$ e le loro dimensioni.
 - (b) Fissate delle basi di $M(2, \mathbf{R})$ e di $\mathbf{R}_2[x]$, scrivere la matrice che rappresenta f rispetto a tali basi.
6. Considerare le applicazioni lineari $f : \mathbf{R}^2 \rightarrow \mathbf{R}^3$ definita da $f(x, y) = (4x + y, 3y, 2x + y)$ e $g : \mathbf{R}^3 \rightarrow \mathbf{R}^3$ definita da $g(e_1 - e_3) = -e_3$, $g(2e_1 + e_2) = e_1 + 5e_2 - e_3$, $g(e_2 + e_3) = e_1 + 2e_2 - e_3$ dove $\{e_1, e_2, e_3\}$ é la base canonica di \mathbf{R}^3 . Determinare la matrice rappresentativa di $g \circ f$ rispetto alle basi canoniche.
7. Sia $V = M(2, \mathbf{R})$ e $A = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$. Si consideri l'applicazione $L : V \rightarrow V$ definita da $L(B) = BA$.
 - a) Dimostrare che L is è lineare.
 - b) Scegliere una base di V e scrivere la matrice rappresentativa di L relativa a la base scelta.
8. Sia $M(2, \mathbf{R})$ lo spazio delle matrici reali di ordine 2. Si consideri l'applicazione lineare $T : M(2, \mathbf{R}) \rightarrow \mathbf{R}$, che ad ogni matrice assegna la sua traccia:

$$T \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} = a + d.$$
 - a) Determinare una matrice che rappresenti T .
 - b) Calcolare le dimensioni di $\text{ker} T$ e di $\text{Im} T$.
 - c) Trovare una base per $\text{ker} T$.
9. Sia $f : \mathbf{R}^2 \rightarrow \mathbf{R}^2$ la applicazione lineare data da

$$f \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$$

Trovare la matrice rappresentativa di f rispetto alla base $\mathcal{B} = \left\{ v = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}, w = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} \right\}$.
10. Sia $T : \mathbf{R}^2 \rightarrow \mathbf{R}^2$ definita da $T(x, y) = (4x + y, 3y)$. Sia $\mathcal{B} = \{(1, -1); (1, 0)\}$ una base di \mathbf{R}^2 . Determinare la matrice rappresentativa di T nella base \mathcal{B} .

1. Considerare la matrice

$$A = \begin{pmatrix} 8 & 6 & -4 \\ 0 & 2 & 0 \\ 9 & 9 & -4 \end{pmatrix}$$

- a) Calcolare il polinomio caratteristico e trovare gli autovalori.
b) Dire se l'endomorfismo che A rappresenta è semplice; giustificare.

2. Si consideri per ogni $t \in \mathbf{R}$ la matrice,

$$A_t = \begin{pmatrix} 3 & 6 & -3 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & t & -1 \end{pmatrix}$$

- a) Determinare per quali $t \in \mathbf{R}$, A_t non è diagonalizzabile.
b) Se possibile, trovare una base di \mathbf{R}^3 formata di autovettori di A_t per $t = 8$.

3. Si consideri l'endomorfismo f di \mathbf{R}^3 che soddisfa le seguenti condizioni: $V = \{(x, y, z)/x - 2y + z = 0\}$ è un autospazio di f relativo all'autovalore 2; $(0, 1, 1) \in \text{Ker } f$.

- a) Trovare la matrice che rappresenta f rispetto alla base canonica di \mathbf{R}^3
b) Dire se f è semplice giustificando la risposta.

4. Nello spazio vettoriale \mathbf{R}^4 si consideri il sottospazio vettoriale $U = \{(x, y, z, w)/x - z = 0, y + 2w = 0\}$.

- a) Scrivere la matrice che rappresenta, rispetto alla base canonica di \mathbf{R}^4 , l'endomorfismo f di \mathbf{R}^4 tale che $U = \text{Ker } f$ e $W = \{(x, y, z, w)/x + z = 0, -2y + w = 0\}$ è l'autospazio di f relativo all'autovalore 2.
b) Dire se f è semplice. Giustificare.

5. Nello spazio vettoriale $M(2, \mathbf{R})$ delle matrici quadrate reali di 2° ordine si consideri l'applicazione definita da $f(A) = A + A^t$.

- a) Calcolare il polinomio caratteristico e trovare gli autovalori.
b) Provare che f è semplice.
c) Trovare una base rispetto a cui la matrice di f si rappresenta con una matrice diagonale.

6. Sia $V = \mathbf{R}^3$ e $\mathcal{B} = \{u, v, w\}$ una sua base. Si consideri l'applicazione f tale che u è un autovettore di autovalore $\lambda = 2$, $f(v) = u + 3v + 2w$, $f(w) = u - 2v - 2w$.

- a) Stabilire se f è diagonalizzabile,
b) determinare il polinomio caratteristico,
c) calcolare $f^5(-u + v + 2w)$.

7. Sia $V = \mathbf{R}_3[x]$ e $T : V \rightarrow V$ definita da $T(p)(x) = xp'(x)$.

- a) verificare che T è lineare.
b) Trovare gli autovalori e gli autovettori di T .

8. Si consideri la matrice

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

- a) Calcolare il polinomio caratteristico e gli autovalori di A .
b) Dire se l'endomorfismo che A rappresenta è diagonalizzabile, giustificare.
c) Trovare una base per ogni autospazio di A .
d) Determinare se $A - I$ è iniettiva.

9. Sia $w \in \mathbf{R}^3$ e sia $f : \mathbf{R}^3 \rightarrow \mathbf{R}^3$ definita da

$$f(v) = v \wedge w \quad \forall v \in \mathbf{R}^3.$$

- a) Dimostrare che f è lineare.
- b) Se $w = (1, 2, -1)$, trovare la dimensione e una base di $\text{Ker} f$ e di $\text{Im} f$.
- c) Trovare il polinomio caratteristico dell'endomorfismo f .
- d) Determinare se l'endomorfismo f è semplice.

10. Considerare in \mathbf{R}^3 il prodotto scalare canonico. Sia $u \in \mathbf{R}^3$ un vettore di norma 1 ed f l'endomorfismo di \mathbf{R}^3 definito da

$$f(v) = \langle v, u \rangle u \quad \forall v \in \mathbf{R}^3.$$

- a) Verificare che f è lineare.
- b) Caratterizzare geometricamente il nucleo e l'immagine di f .
- c) Trovare il polinomio caratteristico dell'endomorfismo f .
- d) Verificare che l'endomorfismo f è semplice.

11. Considerare in \mathbf{R}^3 il prodotto scalare canonico. Siano u_1 e $u_2 \in \mathbf{R}^3$ due vettori ortogonali di norma 1 e sia $f : \mathbf{R}^3 \rightarrow \mathbf{R}^3$ l'applicazione definita da

$$f(v) = \langle v, u_1 \rangle u_1 + \langle v, u_2 \rangle u_2 \quad \forall v \in \mathbf{R}^3.$$

- a) Caratterizzare geometricamente il nucleo e l'immagine di f .
- b) Trovare gli autovalori dell'endomorfismo f .
- c) Determinare se l'endomorfismo è semplice, giustificare la risposta.

1. Si consideri in \mathbf{R}^3 il prodotto scalare standard $\langle (x_1, x_2, x_3), (y_1, y_2, y_3) \rangle = x_1y_1 + x_2y_2 + x_3y_3$. Scrivere la sua matrice associata relativa alla base $v_1 = (1, 1, 0)$, $v_2 = (0, 1, 1)$, $v_3 = (1, 1, 1)$.
2. Siano $v = (x_1, x_2, x_3)$ e $w = (y_1, y_2, y_3) \in \mathbf{R}^3$. Determinare quali delle seguenti funzioni bilineari definiscono un prodotto scalare in \mathbf{R}^3 .
 - a) $\langle v, w \rangle = x_1y_2 + x_2y_1 + x_3y_3$.
 - b) $\langle v, w \rangle = x_1y_1 + x_2y_2 + 3x_3y_3$.
 - c) $\langle v, w \rangle = 2x_1y_1 - x_2y_2 + x_3y_3$.

3. Considerare la seguente forma bilineare in $\mathbf{R}_3[x]$: se $p, q \in \mathbf{R}_3[x]$,

$$b(p, q) = \int_0^1 p(t)q(t)dt.$$

- a) Verificare che b definisce un prodotto scalare su $\mathbf{R}_3[x]$.
 - b) Calcolare la matrice di b relativa alla base $\{1, x, x^2, x^3\}$.
 - c) Applicare il processo di Gram-Schmidt alla base $\{1, x, x^2, x^3\}$.
4. Sia \mathcal{S} lo spazio vettoriale delle matrici simmetriche di ordine 2. Siano $A, B \in \mathcal{S}$, definire

$$b(A, B) = \text{traccia } AB.$$
 - a) Dimostrare che b definisce un prodotto scalare su \mathcal{S} .
 - b) Decidere se b definisce un prodotto scalare su $M(2, \mathbf{R})$.
 - c) Fissata una base di \mathcal{S} , scrivere la matrice associata a b nella base scelta.
 5. Sia $V = C_0([0, 2\pi]) = \{f : [0, 2\pi] \rightarrow \mathbf{R} \text{ continua}\}$ con il prodotto scalare $\langle f, g \rangle = \int_0^{2\pi} f(x)g(x)dx$.
 - a) Dimostrare che $\sin x$ e $\cos x$ sono ortogonali.
 - b) Calcolare la lunghezza di $\sin x$.
 6. Siano $w_1 = (1, 2, 1)$ e $w_2 = (1, -3, 2)$ vettori in \mathbf{R}^3 . Determinare una base ortogonale $\mathcal{B} = \{v_1, v_2, v_3\}$ di \mathbf{R}^3 tale che sia positivamente orientata e che $\text{Span}\{w_1, w_2\} = \text{Span}\{v_1, v_2\}$.