

- 1) Nel riferimento cartesiano $RC(O,x,y,z)$ si considerino le rette $r: x = 1+t, y = 1-t, z = 3$; ed $s: x+y-1=0, x-y+z=0$.
 a) Stabilire se le rette r ed s sono complanari o sghembe.
 b) Determinare un'equazione del piano ad esse parallelo ed equidistante da entrambe.

2) Sia f l'endomorfismo di \mathbb{R}^3 definito da:

$$f(e_1) = 2e_2 + 3e_3, f(e_2) = 2e_1 - 5e_2 - 8e_3, f(e_3) = -e_1 + 4e_2 + 6e_3;$$

dove $\{e_1, e_2, e_3\}$ è la base canonica di \mathbb{R}^3 , e sia $g = f^2$.

- a) Trovare una base dell'autospazio V di f relativo all'autovalore 1 e dell'autospazio W di g relativo all'autovalore -1;
 b) Stabilire se $V \oplus W = \mathbb{R}^3$.

3) Data la matrice

$$M = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 0 & 1 \\ 2 & -1 & 1 & 1 \\ 2 & 2 & 1 & 3 \end{pmatrix}$$

- a) trovare base e dimensione di $\ker(M)$;
 b) stabilire, giustificando la risposta, se 0 è autovalore di M .

Soluzioni

1) L'equazione di r è in forma parametrica $(x,y,z) = t(1,-1,0) + (1,1,3)$, quindi il vettore $\vec{r} = (1, -1, 0)$ è un vettore parallelo ad r e $P(1,1,3)$ un suo punto. Un punto di s è, per esempio, $Q(0,1,1)$ e considerando il sistema omogeneo associato alle equazioni di s troviamo che il vettore $\vec{s} = (1, -1, -2)$ è parallelo ad s . Poichè il determinante della matrice che ha come colonne i vettori \vec{r}, \vec{s} e $\vec{QP} = (1, 0, 2)$ è diverso da 0 (uguale a 2), i tre vettori non sono complanari e quindi le rette non sono complanari.

Il prodotto vettoriale dei vettori \vec{r} ed \vec{s} è $(2, 2, 0)$, quindi il fascio improprio di piani π_k paralleli alle rette r ed s ha equazione $x+y+k = 0$. Imponendo $d(P, \pi_k) = d(Q, \pi_k)$ otteniamo la condizione $2+k = -1-k$ e quindi $k = -3/2$. Il piano cercato ha equazione $2x+2y-3 = 0$.

2) La matrice che rappresenta f è $A = \begin{pmatrix} 0 & 2 & -1 \\ 2 & -5 & 4 \\ 3 & -8 & 6 \end{pmatrix}$ il polinomio caratteristico di f è $p_f(t) = -(t-1)(t^2+1)$,

autovalori $1, \sqrt{-1}, -\sqrt{-1}$. L'autospazio V relativo all'autovalore 1 = $\ker(A-I) = \text{Span}((1,1,1))$.

Per definizione, se v è autovettore di f relativo ad autovalore k , $f(v) = kv$, per cui $f(f(v)) = f(kv) = k f(v) = k^2 v$ e quindi v è autovettore di f^2 relativo ad autovalore k^2 . Gli autovalori di f^2 sono quindi $1, -1, -1$. L'autospazio relativo ad 1 di f^2 è uguale all'autospazio V trovato in precedenza, l'autospazio W relativo all'autovalore -1 = $\ker(B+I)$ dove

$B = A^2 = \begin{pmatrix} 1 & -2 & 2 \\ 2 & -3 & 2 \\ 2 & -2 & 1 \end{pmatrix}$ è la matrice associata a g .

Si ha $\ker(B+I) = \ker \begin{pmatrix} 2 & -2 & 2 \\ 2 & -2 & 2 \\ 2 & -2 & 2 \end{pmatrix} =$ piano $x-y+z = 0$, base $\{(1,1,0), (0,1,1)\}$.

I vettori $(1,1,1), (1,1,0), (0,1,1)$, sono una base di autovettori e quindi $V \oplus W = \mathbb{R}^3$.

3) Riducendo la matrice a gradini si vede che $\text{rg}(M) = 3$, quindi $\dim(\ker(M)) = 1$. Il $\ker(M)$ = autospazio relativo all'autovalore nullo (naturalmente, in generale, quando la sua dimensione non è 0, come nel nostro caso), quindi la matrice ammette autovalore 0 con molteplicità algebrica 1.