

Le formule del cielo: la caotica armonia dei pianeti



Alessandra Celletti

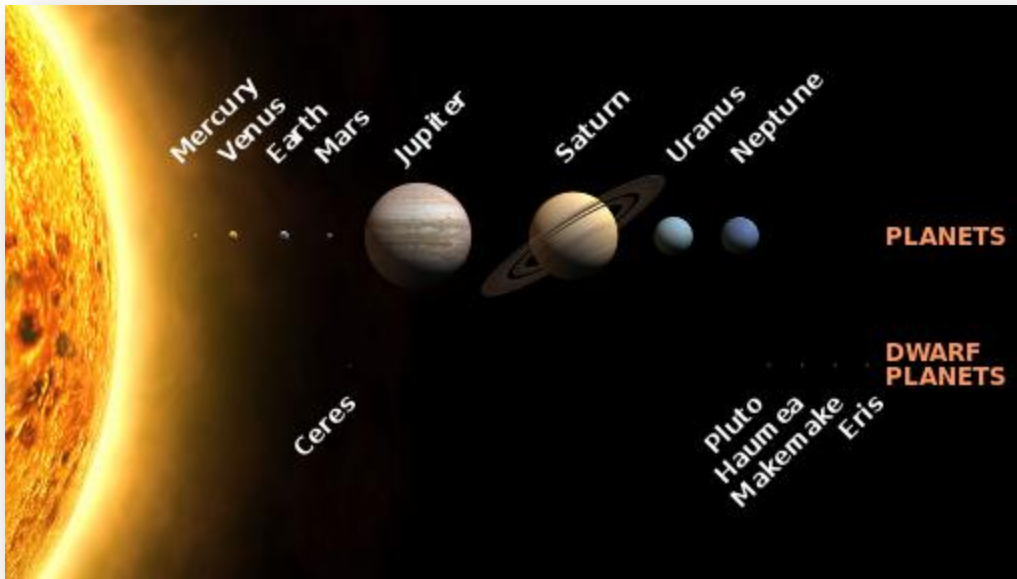
Dipartimento di Matematica
Università di Roma Tor Vergata
celletti@mat.uniroma2.it



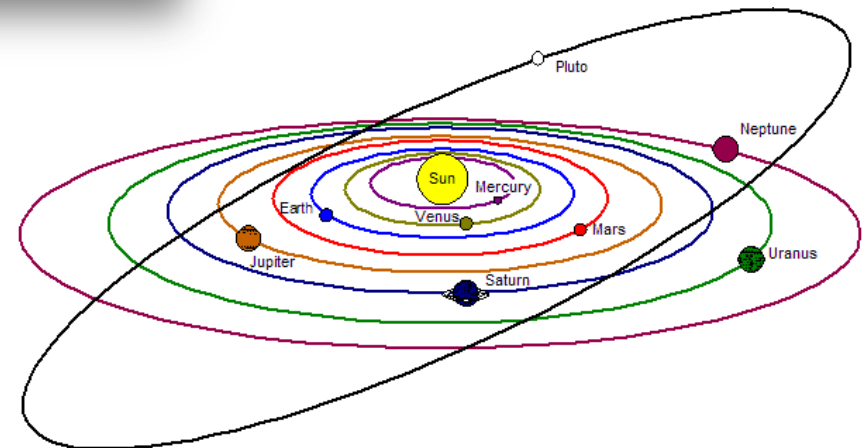
SOMMARIO

1. Il Sistema Solare
2. La Meccanica Celeste
3. Il problema dei 2 corpi
4. Il problema dei 3 corpi
5. Caos
6. La caotica armonia dei pianeti
7. Conclusione

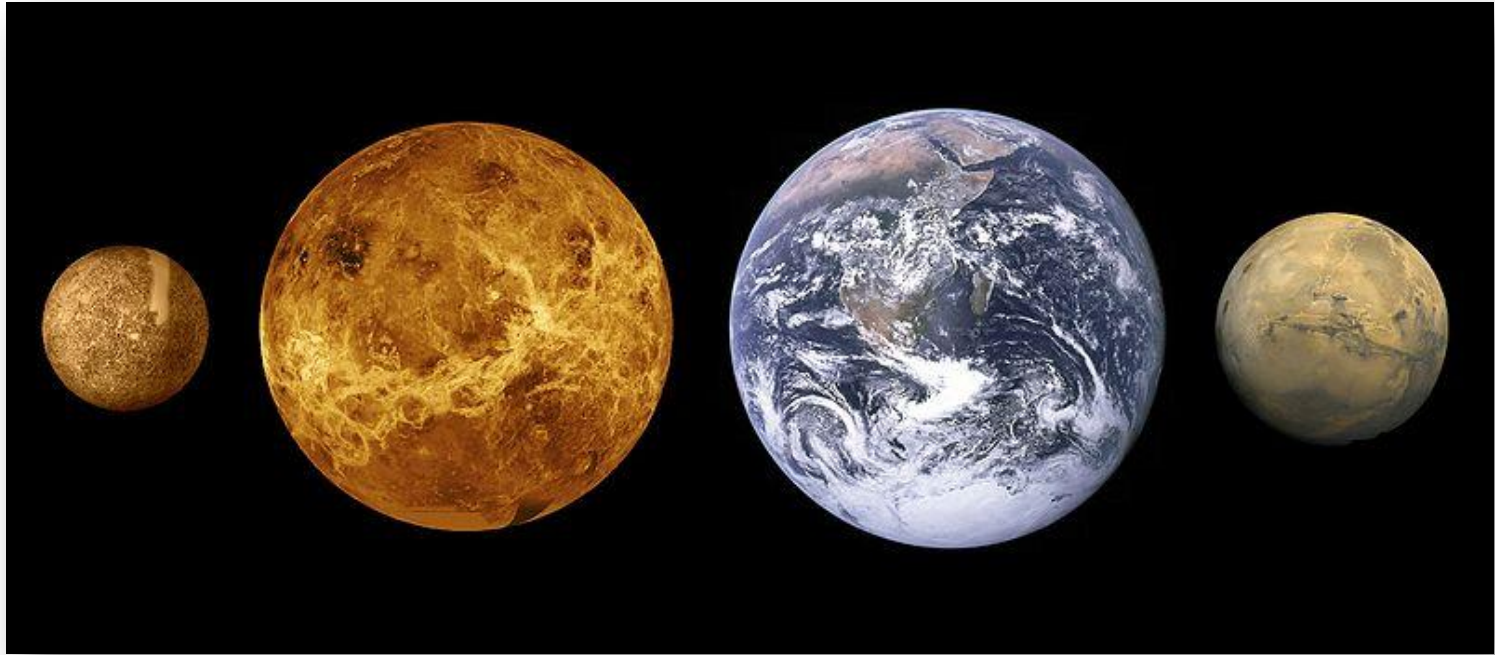
1. Il sistema solare



- Sole
- Pianeti rocciosi
- Pianeti gassosi
- Pianeti nani
- Satelliti
- Asteroidi e comete



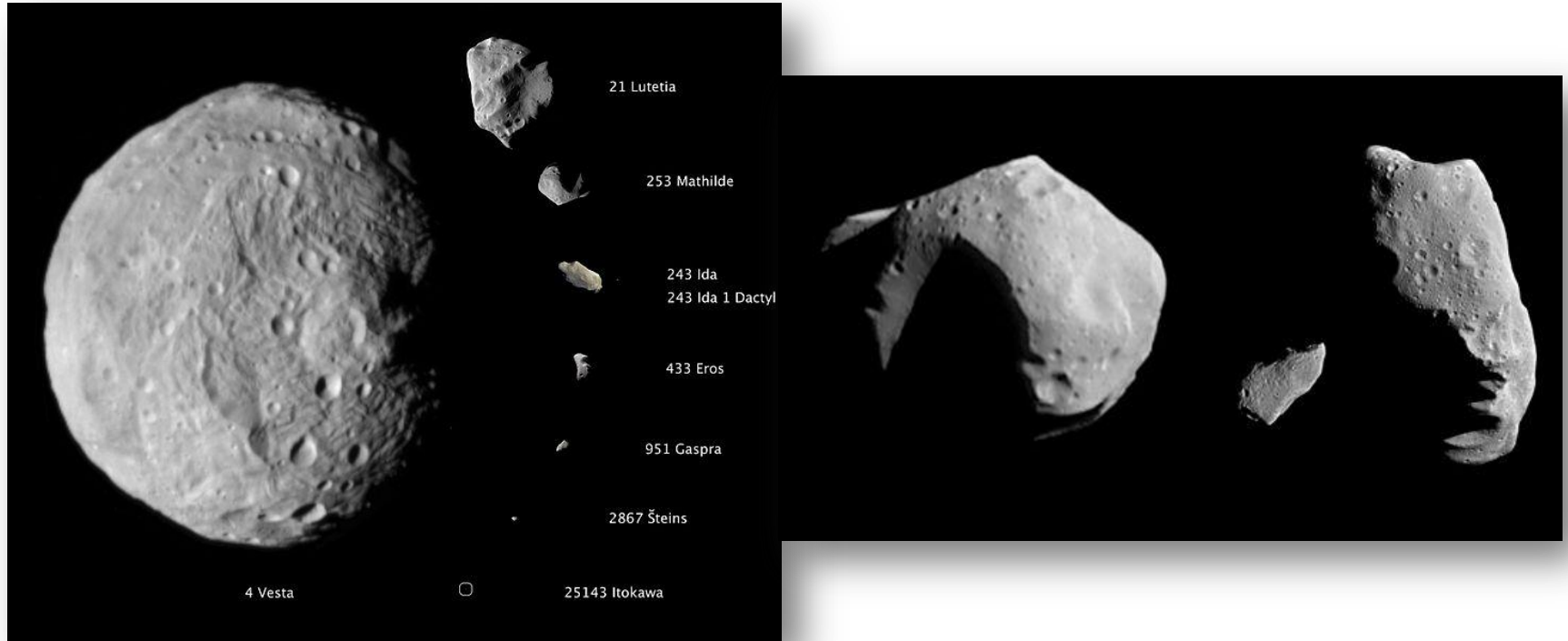
Pianeti rocciosi o interni



Mercurio, Venere, Terra, Marte

Piccoli, rocciosi, nessuno o pochi satelliti

Asteroidi: 580.000 oggetti catalogati

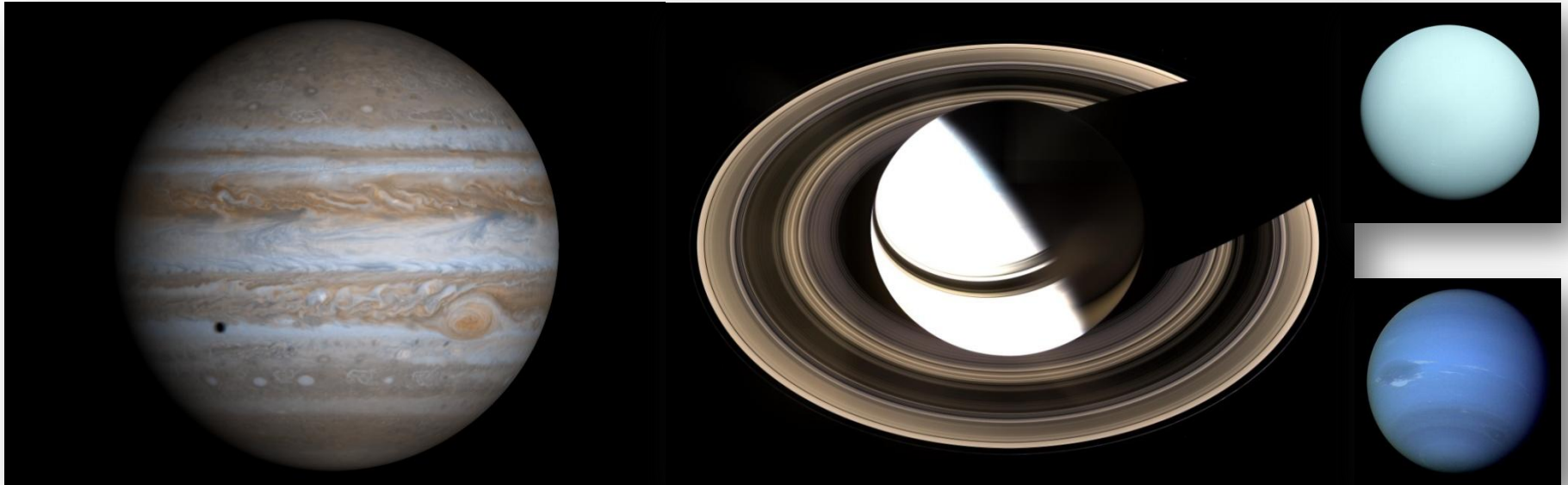


Hanno dimensioni e forme irregolare, qualcuno ha satelliti, formano una fascia tra Marte e Giove

http://www.youtube.com/watch?v=ONUSP23cmAE&annotation_id=annotation_79355&src_vid=S_d-gs0WoUw&feature=iv



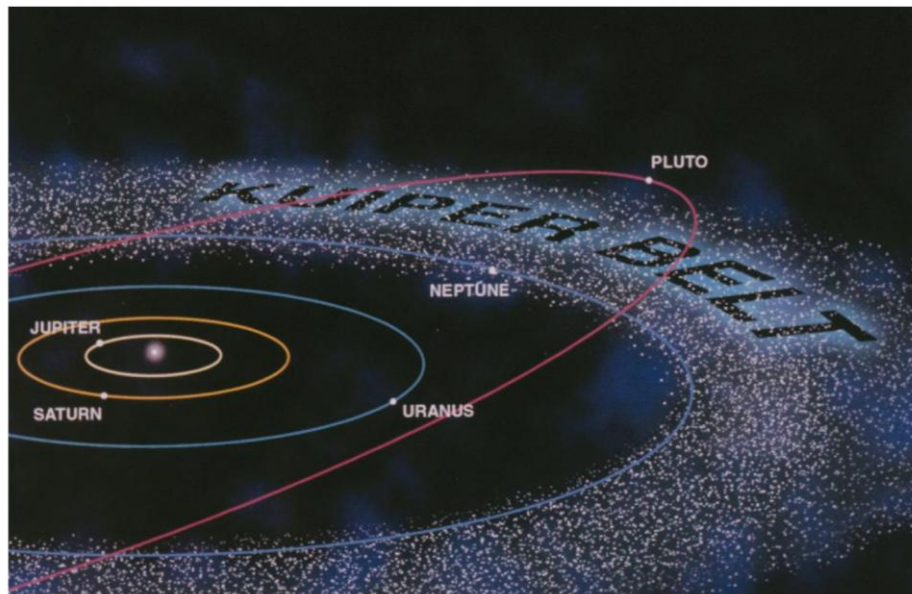
Pianeti gassosi o esterni



Giove, Saturno, Urano, Nettuno

Grandi, gassosi, con tanti satelliti e con anelli

Fascia di Kuiper

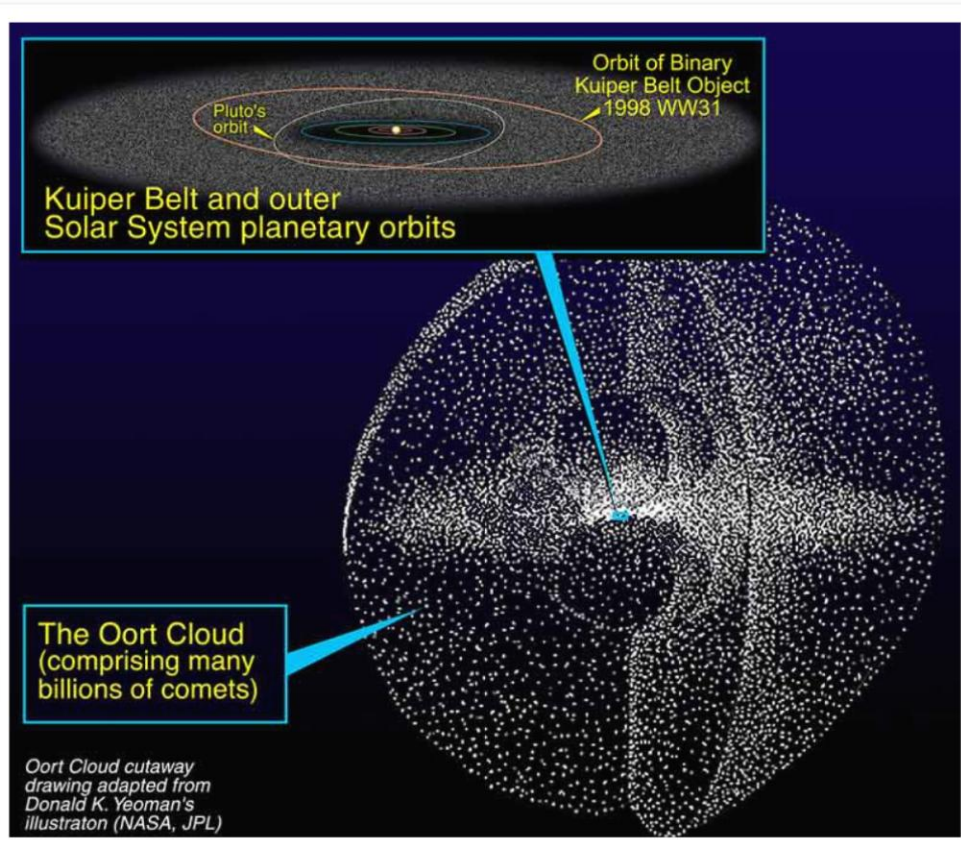


Largest known trans-Neptunian objects (TNOs)



Centinaia (migliaia?) di oggetti rocciosi e ghiacciati (tra cui Plutone), ai confini del sistema solare esterno

Nube di Oort



- Tra 30,000 e 100,000 UA
- Miliardi di oggetti ghiacciati
- Serbatoio di comete a *lungo periodo*, lanciate nel sistema solare da forti perturbazioni (avvicinamento ad una stella o passaggio del Sole attraverso una nube molecolare gigante).

1 UA = distanza Sole-Terra = 150 milioni km.

2. La Meccanica Celeste

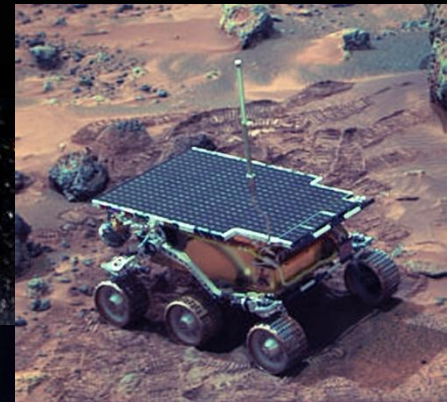
- La **MECCANICA CELESTE** studia la dinamica degli oggetti del sistema solare: pianeti, satelliti, asteroidi, ecc.
- La **MECCANICA CELESTE** studia anche la dinamica dei pianeti **extrasolari** (n. **726** al 20/1/2012)
- La **DINAMICA DEL VOLO SPAZIALE** studia il moto dei satelliti artificiali e delle sonde interplanetarie (prima **missione spaziale**: Sputnik 1 il 4 Ottobre 1957)



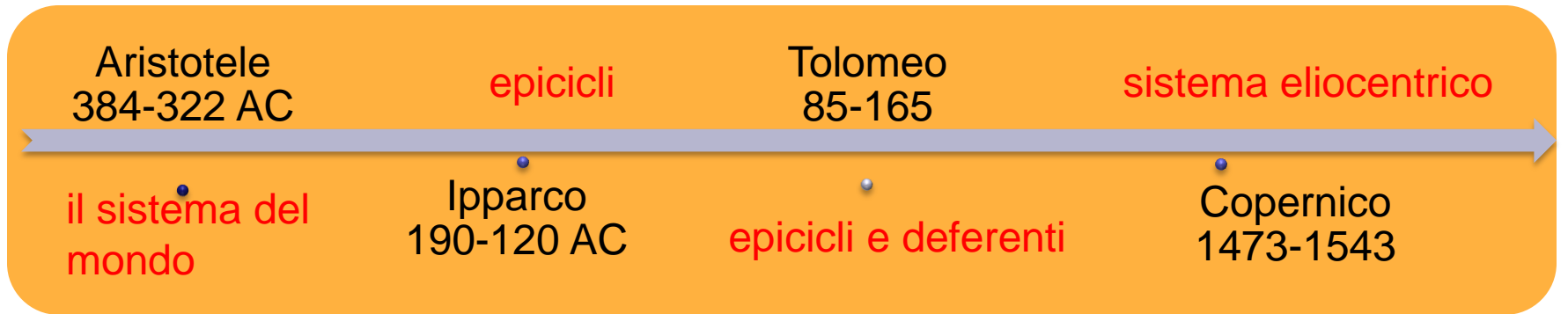
Annefrank

Wild 2

Tempel1



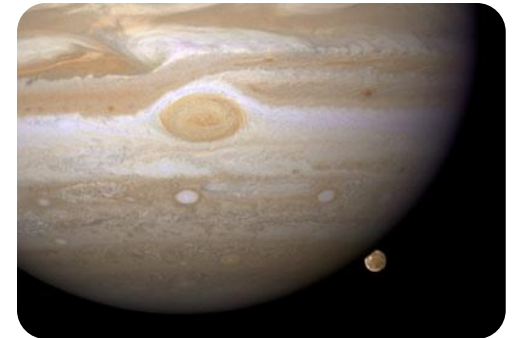
Immagini: NASA/JPL-Caltech/University of Maryland/Cornell, NASA and The Hubble Heritage Team (STScI/AURA), ESA-Hubble Collaboration, E. L. Wright (UCLA), The COBE Project, DIRBE, NASA , GALILEO/NASA/JPL



3. Il problema dei 2 corpi

- Modello *semplificato* in cui si considera solo l'interazione gravitazionale tra **2** oggetti (Sole-Terra, Terra-Luna, ecc.)
- Legge di Newton:

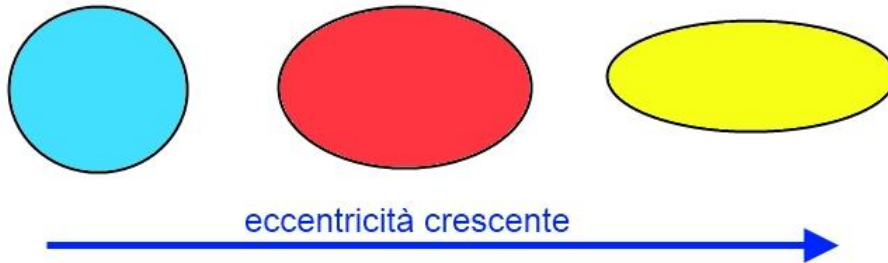
$$F = - \frac{G M m}{d^2}$$



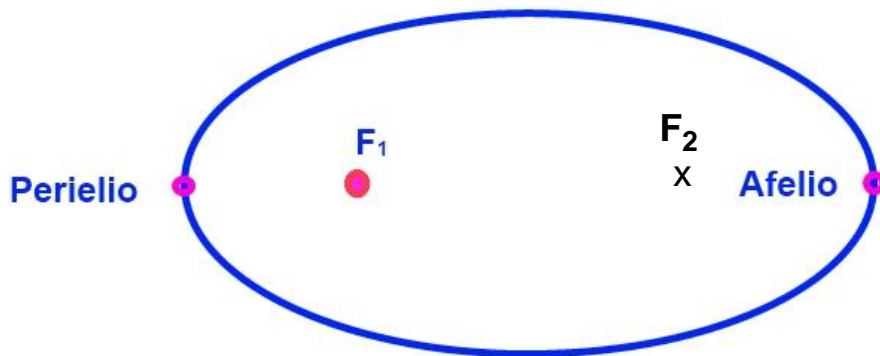
Immagini: NASA, NASA/NEAR

- **Keplero (1571-1630)** studiò i dati astronomici raccolti da **Tycho Brahe (1546-1601)** e concluse che il moto dei 2 corpi è regolato da tre leggi: i pianeti si muovono su **ELLISSI**, sono più **VELOCI** vicino al Sole, il **PERIODO** cresce all'aumentare della distanza

Le leggi di Keplero



- Diverse eccentricità:
- $e=0$ cerchio
- $0 < e < 1$ ellisse



- Il Sole in **F₁**,
il fuoco **F₂** è vuoto
- Perielio: vicino al Sole
- Afelio: lontano dal Sole

Eccentricità nel sistema solare:

*Terra: 0.017, Giove: 0.048, Mercurio: 0.206, Nettuno: 0.008,
Plutone: 0.249, Luna: 0.055, Europa: 0.0094, Tarvos: 0.5309*

I legge di Keplero:

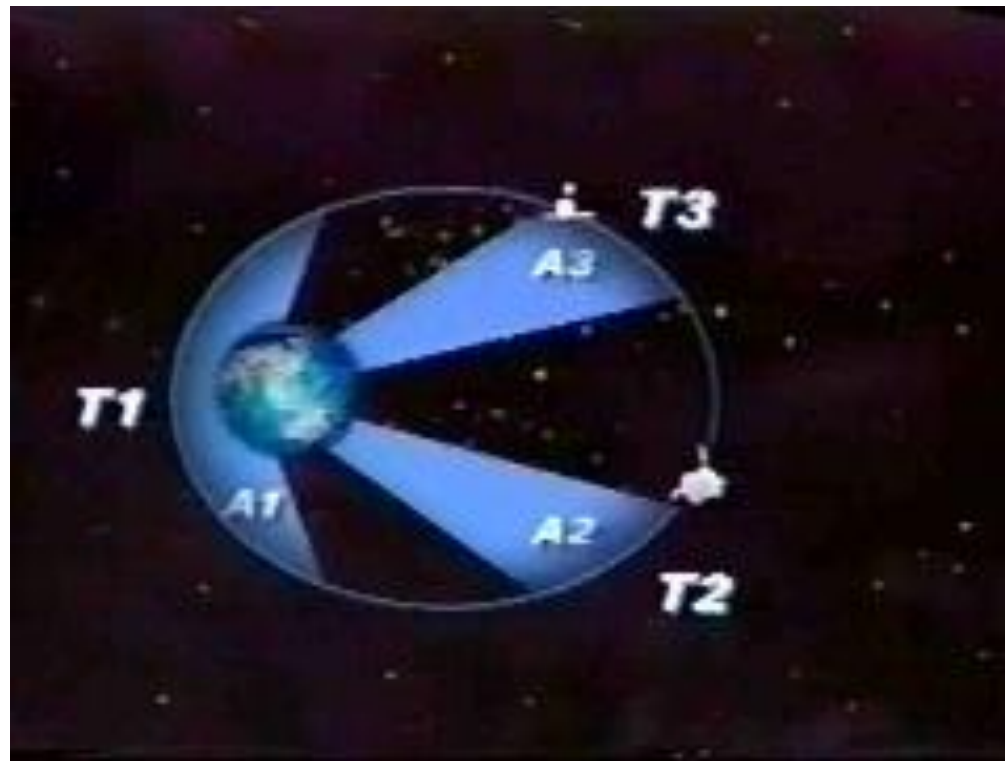
i pianeti si muovono su ellissi di cui il Sole occupa uno dei due fuochi



Il legge di Keplero: i pianeti spazzano aree uguali in tempi uguali



III legge di Keplero:
il quadrato del periodo di rivoluzione è
proporzionale al cubo del semiasse maggiore



4. Il problema dei 3 corpi

- Cosa succede quando si considerano 3 corpi, ad esempio **Sole-Terra-Giove** ?
- Le leggi di Keplero sono solo **un'approssimazione** del moto dei pianeti, ma il problema dei 3 corpi non si riesce a risolvere esattamente!
- **Teoria matematica delle perturbazioni:** consente di calcolare *approssimazioni successive* della soluzione del problema dei tre corpi
- **Sole-Terra-Giove:** massa(**Giove**) = massa(**Sole**) / 1000 →
2-corpi Sole-Terra
+
piccola perturbazione di Giove

• La serie geometrica:

$$\sum_{k=1}^{\infty} x^k = x + x^2 + x^3 + x^4 + \dots$$

Esempio: $x=1/4$

$$1/4 = 0.25$$

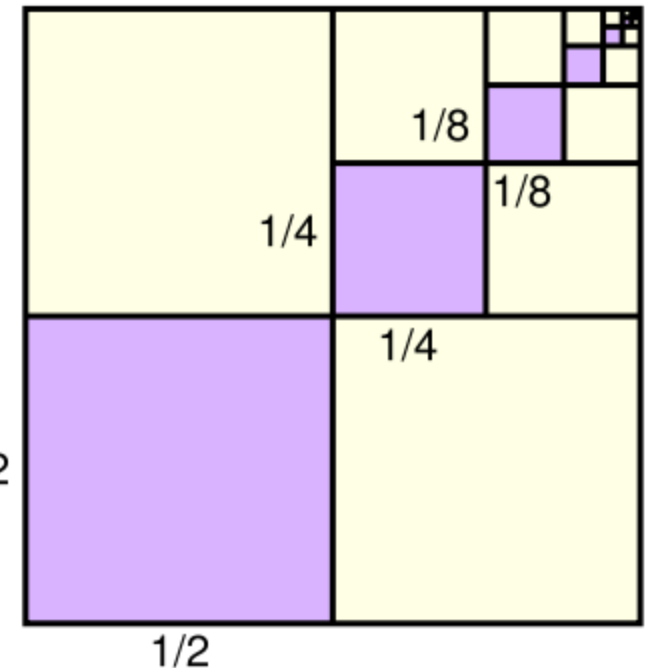
$$1/4 + 1/16 = 0.3125$$

$$1/4 + 1/16 + 1/64 = 0.328125$$

$$1/4 + 1/16 + 1/64 + 1/256 = 0.332031$$

$$1/4 + 1/16 + 1/64 + 1/256 + 1/1024 = 0.333008$$

$$1/4 + 1/16 + 1/64 + 1/256 + 1/1024 + \dots = \mathbf{1/3}$$



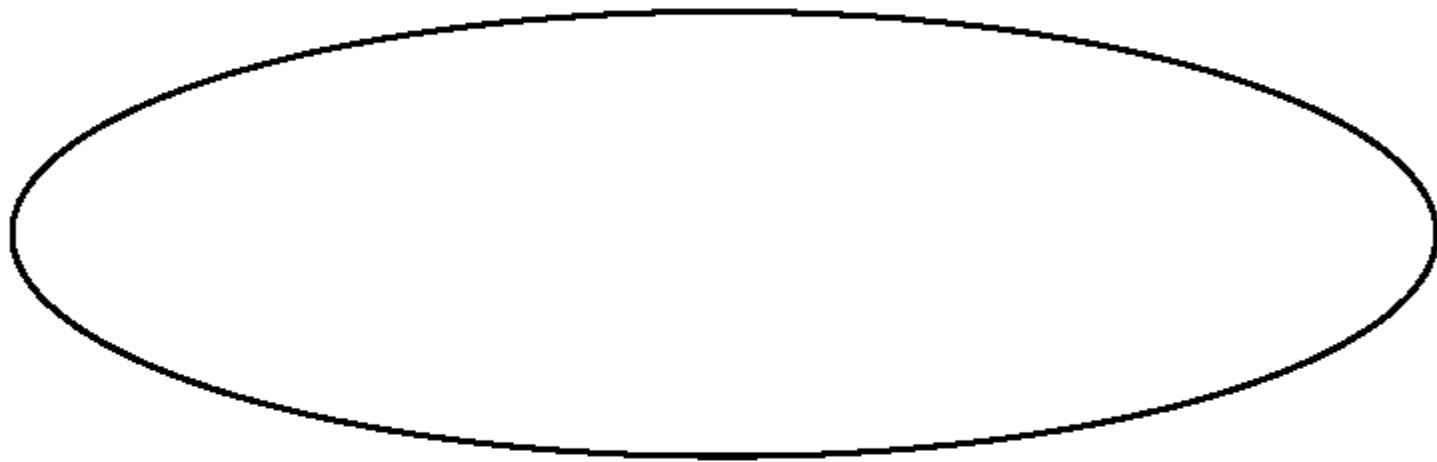
Esempio: $x=1.2$

$$1.2$$

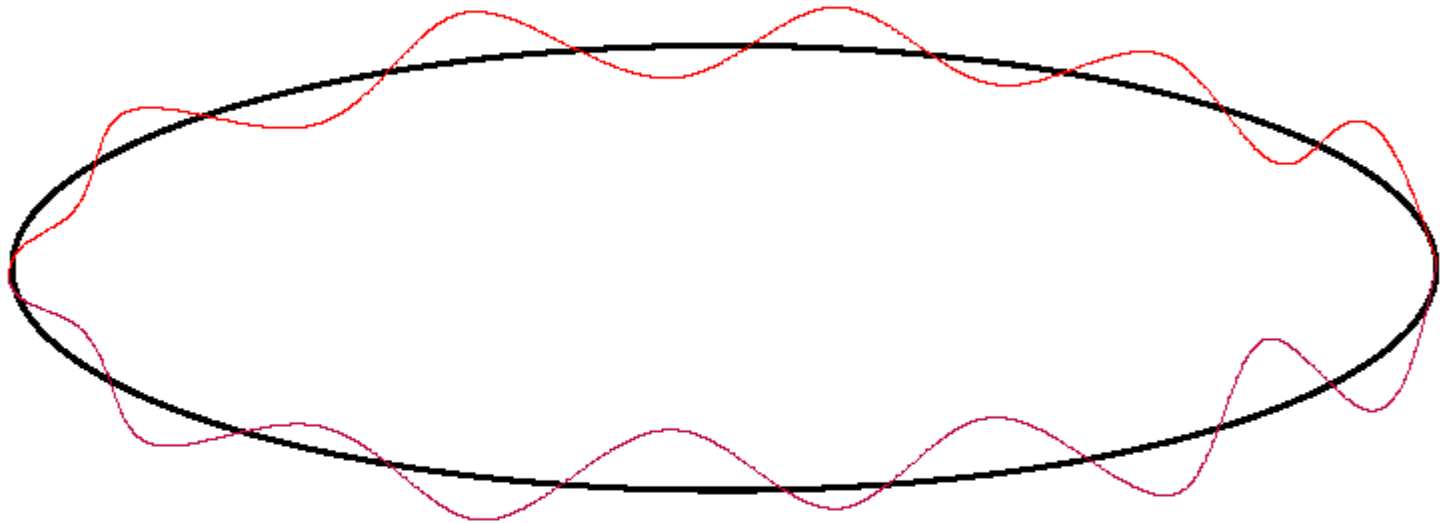
$$1.2 + 1.2^2 = 2.64$$

$$1.2 + 1.2^2 + 1.2^3 = 4.368$$

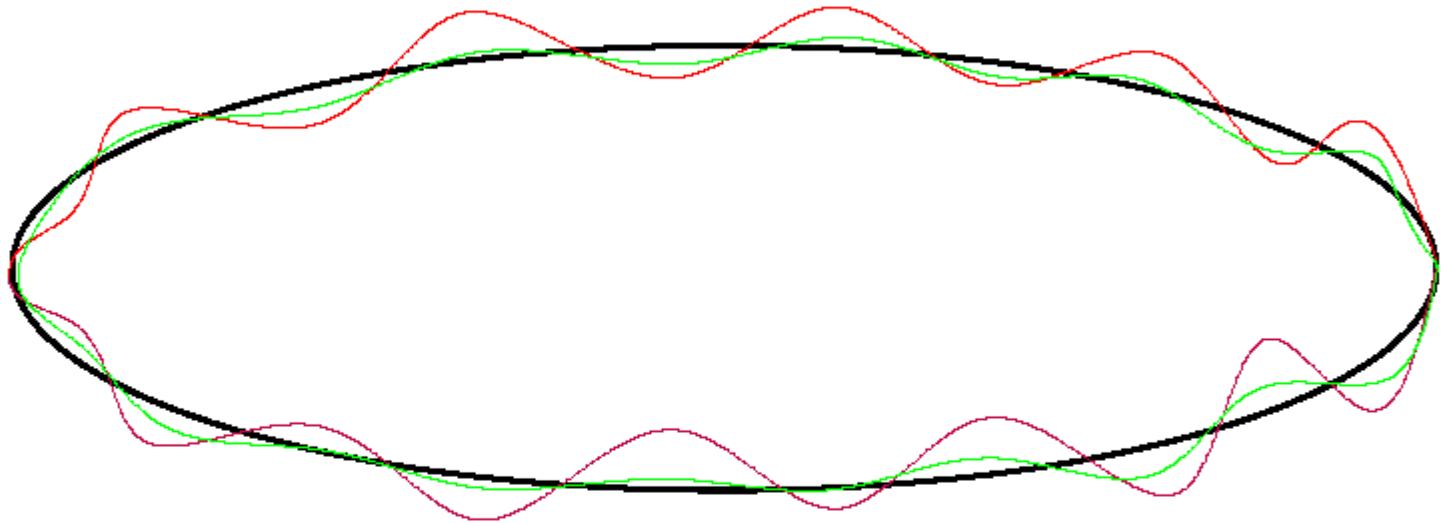
$$1.2 + 1.2^2 + 1.2^3 + 1.2^4 = 6.4416$$



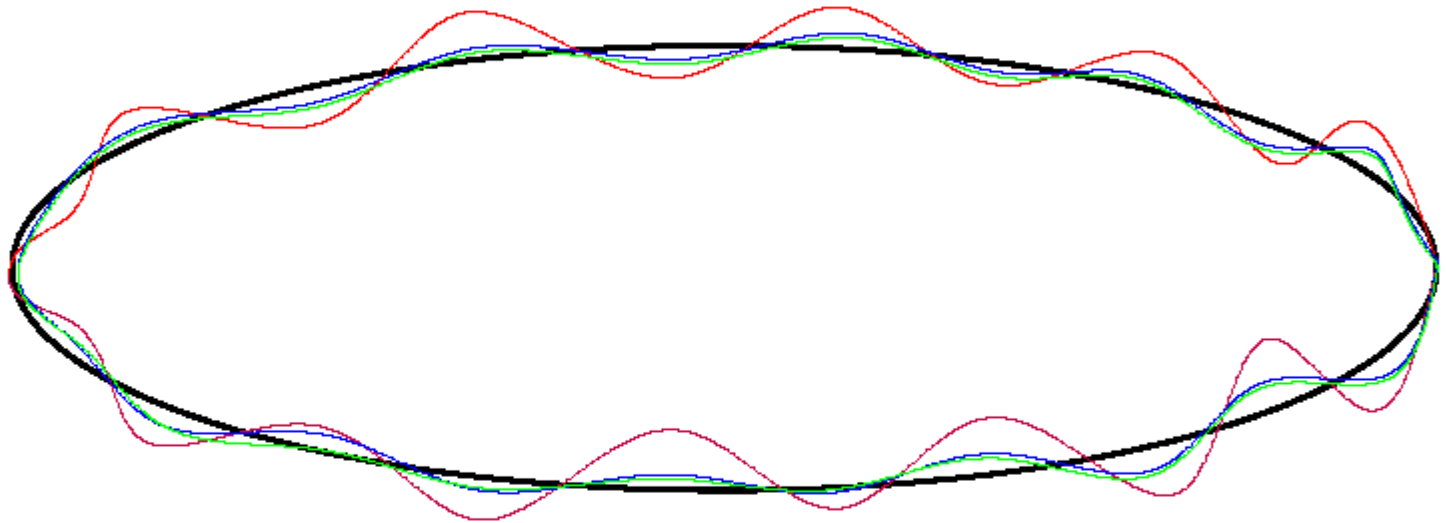
Ellisse Kepleriana: approssimazione base



Prima approssimazione (curva rossa)



Seconda approssimazione (curva verde)



Terza approssimazione (curva blu)

- La **teoria delle perturbazioni** consente di determinare una soluzione approssimata delle equazioni del moto (Laplace, Lagrange, Delaunay, Leverrier, ecc., XVIII-XIX secolo).
- **Charles Delaunay** (1816-1872) sviluppò una teoria della Luna molto precisa, basata sulla teoria delle perturbazioni.



DE LAUNAY

THÉORIE DU MOUVEMENT DE LA LUNE.

CHAPITRE PREMIER.

ÉQUATIONS DIFFÉRENTIELLES DU MOUVEMENT DE LA LUNE. — MOUVEMENT ELLIPTIQUE. — VARIATION DES CONSTANTES DU MOUVEMENT ELLIPTIQUE.

1. Soient X, Y, Z les coordonnées de la Terre rapportées à des axes rectangulaires fixes dans l'espace; ξ, η, ζ les coordonnées de la Lune, et ξ', η', ζ' celles du Soleil rapportées aux mêmes axes; M la masse de la Terre, m celle de la Lune, et m' celle du Soleil.

Le Soleil, la Lune et la Terre étant supposés s'attirer mutuellement d'après la loi de Newton, les équations différentielles du mouvement de la Terre sont

$$\frac{d^2 X}{dt^2} = \frac{m'(\xi - X)}{[(\xi - X)^2 + (\eta - Y)^2 + (\zeta - Z)^2]^{3/2}} + \frac{m'(\xi' - X)}{[(\xi' - X)^2 + (\eta' - Y)^2 + (\zeta' - Z)^2]^{3/2}}$$

$$\frac{d^2 Y}{dt^2} = \frac{m'(\eta - Y)}{[(\xi - X)^2 + (\eta - Y)^2 + (\zeta - Z)^2]^{3/2}} + \frac{m'(\eta' - Y)}{[(\xi' - X)^2 + (\eta' - Y)^2 + (\zeta' - Z)^2]^{3/2}}$$

$$\frac{d^2 Z}{dt^2} = \frac{m'(\zeta - Z)}{[(\xi - X)^2 + (\eta - Y)^2 + (\zeta - Z)^2]^{3/2}} + \frac{m'(\zeta' - Z)}{[(\xi' - X)^2 + (\eta' - Y)^2 + (\zeta' - Z)^2]^{3/2}}$$

T. XXVIII.

$$\begin{aligned} \frac{d^2}{dt^2} \cos(x - \nu') &= \left(1 + 2e^2 + \frac{239}{144} e^4\right) \cos(x - g' - f) \\ &+ \left(3e' + \frac{11}{4} e'^2\right) \cos(x - g' - 3f) \\ &+ \left(e' + \frac{5}{2} e'^2\right) \cos(x - g') \\ &+ \left(\frac{53}{8} e'^3 + \frac{39}{16} e'^4\right) \cos(x - g' - 3f) \\ &+ \left(\frac{11}{8} e'^3 + \frac{49}{16} e'^4\right) \cos(x - g' + f) \\ &+ \frac{77}{8} e'^4 \cos(x - g' - 4f) \\ &+ \frac{23}{12} e'^4 \cos(x - g' + 2f) \\ &+ \frac{2655}{128} e'^4 \cos(x - g' - 5f) \\ &+ \frac{343}{128} e'^4 \cos(x - g' + 3f); \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \frac{d^2}{dt^2} \cos(x - 3\nu') &= \left(1 - 6e^2 + \frac{423}{32} e^4\right) \cos(x - 3g' - 3f) \\ &+ (5e' - 22e'^2) \cos(x - 3g' - 4f) \\ &- \left(e' - \frac{5}{4} e'^2\right) \cos(x - 3g' - 2f) \\ &+ \left(\frac{127}{8} e'^3 - \frac{3665}{48} e'^4\right) \cos(x - 3g' - 5f) \\ &+ \left(\frac{1}{8} e'^3 + \frac{1}{48} e'^4\right) \cos(x - 3g' - f) \\ &+ \frac{163}{4} e'^4 \cos(x - 3g' - 6f) \\ &+ \frac{35413}{384} e'^4 \cos(x - 3g' - 7f) \dots \\ &+ \frac{1}{384} e'^4 \cos(x - 3g' + f); \end{aligned}$$

(*) La valeur de $\frac{d^2}{dt^2} \cos(x - 3\nu')$, calculée jusqu'aux quantités du quatrième ordre par rapport à e', ne renferme aucun terme en $\cos(x - 3g')$.

**“Theorie du Mouvement de la Lune”
C. Delaunay**

Calcoli preliminari

auquel on aurait dû s'arrêter, d'après ce qui vient d'être dit, et cela pour des raisons spéciales qui seront indiquées plus tard (chapitre IV).

Ajoutons encore que, e' étant environ trois fois plus petit que γ et e , dans le rejet des termes d'un ordre supérieur à celui auquel on voulait s'arrêter, on a regardé e'' , e''' , $e^{(4)}$, comme des quantités des quatrième, cinquième, sixième ordres; $e^{(4)}$ comme une quantité du huitième ordre, etc.

En opérant conformément aux explications qui précèdent, on a trouvé pour R la valeur suivante :

$$\begin{aligned}
 R = & \frac{c}{2a} \\
 & + \frac{m^2 a^2}{2a^2} \left[\frac{1}{4} \gamma^2 - \frac{3}{8} \gamma^2 e + \frac{3}{8} e^2 + \frac{1}{8} \gamma^2 e^2 - \frac{1}{8} \gamma^2 e^3 + \frac{9}{16} \gamma^2 e^4 + \frac{15}{16} e^4 e^2 \right. \\
 & + \frac{9}{8} \gamma^2 e^3 + \frac{9}{8} \gamma^2 e^4 - \frac{27}{8} \gamma^2 e^5 - \frac{45}{16} \gamma^2 e^6 + \frac{45}{64} e^6 e^2 \\
 & + \left(\frac{9}{64} - \frac{45}{16} \gamma^2 + \frac{45}{64} e^2 + \frac{45}{64} e^4 \right) \frac{a^2}{a^3} \\
 & + \left[\frac{3}{4} - \frac{3}{2} \gamma^2 - \frac{15}{8} e^2 - \frac{15}{8} \gamma^2 e + \frac{3}{4} \gamma^2 e^2 + \frac{15}{4} \gamma^2 e^3 + \frac{15}{4} \gamma^2 e^4 + \frac{69}{64} e^4 e^2 + \frac{75}{64} e^4 e^3 \right. \\
 & + \frac{39}{64} e^4 e^4 - \frac{15}{8} \gamma^2 e^5 - \frac{15}{8} \gamma^2 e^6 - \frac{69}{32} \gamma^2 e^7 - \frac{75}{8} \gamma^2 e^8 e^2 - \frac{65}{384} e^8 e^3 - \frac{145}{128} e^8 e^4 \\
 & - \left(\frac{5}{16} - 5\gamma^2 + \frac{5}{16} e^2 + \frac{5}{16} e^4 \right) \frac{a^2}{a^3} \cos(2h+2g+2l-2h'-2g'-2l') \\
 & + \left[-\frac{1}{2} e + 3\gamma^2 e + \frac{1}{16} e^3 - \frac{3}{4} e^5 - 3\gamma^2 e^3 - \frac{3}{8} \gamma^2 e^5 + \frac{9}{4} \gamma^2 e^7 - \frac{1}{384} e^7 \right. \\
 & \left. + \frac{3}{32} e^7 e^2 - \frac{15}{16} e^7 e^4 - \frac{9}{16} e^7 e^6 \right] \cos l \\
 & + \left[\frac{3}{4} \gamma^2 - \frac{9}{8} \gamma^2 e - \frac{9}{8} e^2 e^2 + \frac{27}{32} e^2 e^3 - \frac{9}{8} \gamma^2 e^4 - \frac{27}{4} \gamma^2 e^5 e^2 - \frac{81}{16} \gamma^2 e^5 e^3 \right. \\
 & \left. + \frac{161}{256} e^5 e^4 + \frac{27}{4} \gamma^2 e^6 e^2 + \left(\frac{45}{64} e^6 - \frac{225}{16} \gamma^2 e^6 + \frac{225}{64} e^6 e^2 \right) \frac{a^2}{a^3} \right] \cos l
 \end{aligned}$$

T. XXVIII.

(C,C)

(C,C-2)

(C,C)

(C,C)

$$\begin{aligned}
 & + \left[\frac{51}{8} e^6 e^2 - \frac{51}{4} \gamma^2 e^6 e^3 - \frac{969}{64} e^6 e^4 - \frac{115}{8} e^6 e^5 \right] \cos(2h+2g+2l-2h'-2g'-2l') \\
 & + \left[-\frac{153}{8} e^6 e^3 + \frac{153}{4} \gamma^2 e^6 e^4 + \frac{663}{64} e^6 e^5 + \frac{345}{8} e^6 e^6 \right] \cos(2h+2g+2l-2h'-2g'-2l') \\
 & + \left[\frac{845}{64} e^6 e^4 - \frac{845}{32} \gamma^2 e^6 e^5 - \frac{4325}{128} e^6 e^6 - \frac{3255}{1024} e^6 e^7 \right] \cos(2h+2g+2l-2h'-2g'-2l') \\
 & + \left[\frac{1}{64} e^6 e^5 - \frac{1}{32} \gamma^2 e^6 e^6 - \frac{5}{128} e^6 e^7 + \frac{11}{1024} e^6 e^8 \right] \cos(2h+2g+2l-2h'-2g'-2l') \\
 & + \left[\frac{3}{2} \gamma^2 e - \frac{3}{2} \gamma^2 e^2 - \frac{57}{16} \gamma^2 e^3 + \frac{9}{4} \gamma^2 e^4 \right] \cos(2g+2l) \\
 & + \left[-\frac{9}{2} \gamma^2 e + \frac{9}{2} \gamma^2 e^2 + \frac{39}{16} \gamma^2 e^3 - \frac{27}{4} \gamma^2 e^4 - \frac{29}{16} \gamma^2 e^5 \right. \\
 & \left. + \frac{5}{128} \gamma^2 e^6 + \frac{112}{32} \gamma^2 e^7 \right] \cos(2g+l) \\
 & + \left[\frac{3}{2} \gamma^2 e - \frac{9}{4} \gamma^2 e^2 - \frac{45}{8} \gamma^2 e^3 + \frac{81}{32} \gamma^2 e^4 \right] \cos(2g+2l+l') \\
 & + \left[\frac{3}{2} \gamma^2 e - \frac{9}{4} \gamma^2 e^2 - \frac{45}{8} \gamma^2 e^3 + \frac{81}{32} \gamma^2 e^4 \right] \cos(2g+2l-l') \\
 & + \left[-\frac{3}{2} \gamma^2 e + \frac{3}{4} \gamma^2 e^2 + \frac{3}{16} \gamma^2 e^3 + \frac{15}{4} \gamma^2 e^4 - \frac{3}{16} \gamma^2 e^5 \right. \\
 & \left. - \frac{1}{128} \gamma^2 e^6 - \frac{15}{32} \gamma^2 e^7 e^2 \right] \cos(2h+l-2h'-2g'-2l') \\
 & + \left[-\frac{3}{2} \gamma^2 e + \frac{3}{4} \gamma^2 e^2 + \frac{3}{16} \gamma^2 e^3 + \frac{15}{4} \gamma^2 e^4 \right] \cos(2h-l-2h'-2g'-2l') \\
 & + \left[\frac{81}{4} \gamma^2 e^5 - \frac{81}{4} \gamma^2 e^6 + \frac{63}{8} \gamma^2 e^7 e^2 - \frac{269}{32} \gamma^2 e^7 e^3 - \frac{63}{8} \gamma^2 e^7 e^4 \right] \cos(2h-2h'-2g'-2l') \\
 & + \left[-\frac{3}{4} \gamma^2 e^2 + \frac{3}{4} \gamma^2 e^3 - \frac{9}{8} \gamma^2 e^4 e^2 + \frac{3}{32} \gamma^2 e^4 e^3 - \frac{9}{8} \gamma^2 e^4 e^4 \right] \cos(2h-2h'-2g'-2l') \\
 & + \left[-\frac{1}{32} e^4 + \frac{1}{4} \gamma^2 e^4 + \frac{1}{32} e^5 - \frac{1}{16} e^5 e^2 \right] \cos 4l
 \end{aligned}$$

(4,0)

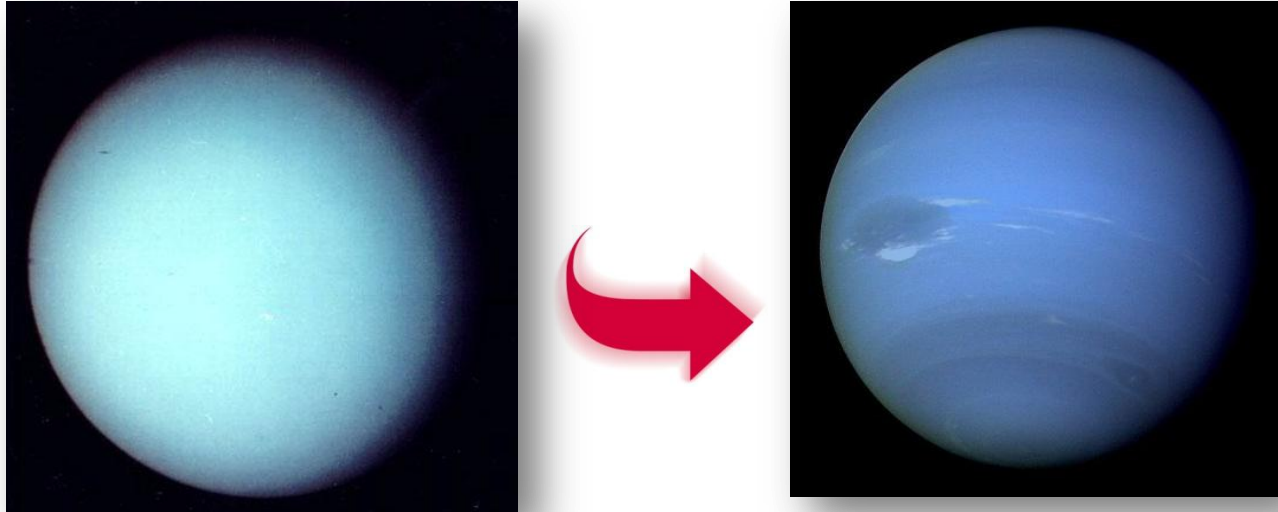
$$\begin{aligned}
 & - \frac{169}{64} e^2 \cos \gamma h + \alpha g + 6l - \gamma h - \alpha g' - 3l' \\
 & - \frac{37}{64} e^2 \cos \gamma h + \alpha g + 6l - \gamma h - \alpha g' - l' \\
 & - \frac{31}{128} e^2 \cos \gamma h + \alpha g - 2l - \gamma h - \alpha g' - 3l' \\
 & + \frac{1}{128} e^2 \cos \gamma h + \alpha g - 2l - \gamma h - \alpha g' - l' \\
 & + \frac{165}{64} e^2 \cos (\gamma h + \alpha g + 5l - \gamma h - \alpha g' - 4l') \\
 & - \frac{119}{64} e^2 \cos (\gamma h + \alpha g - l - \gamma h - \alpha g' - 4l') \\
 & + \frac{815}{16} e^2 \cos (\gamma h + \alpha g - 4l - \gamma h - \alpha g' - 5l') \\
 & + \frac{1}{64} e^2 \cos (\gamma h + \alpha g + 4l - \gamma h - \alpha g' - l') \\
 & - \frac{1225}{128} e^2 \cos (\gamma h + \alpha g - \gamma h - \alpha g' - 5l') \\
 & + \frac{5}{128} e^2 \cos \gamma h + \alpha g - \gamma h - \alpha g' + l' \\
 & - \frac{159}{64} e^2 \cos \gamma h + \alpha g + 3l - \gamma h - \alpha g' - 6l' \\
 & - \frac{1}{35} e^2 \cos \gamma h + \alpha g + 3l - \gamma h - \alpha g' + 2l' \\
 & - \frac{479}{64} e^2 \cos \gamma h + \alpha g + l - \gamma h - \alpha g' - 6l' \\
 & - \frac{1}{32} e^2 \cos \gamma h + \alpha g + l - \gamma h - \alpha g' + 2l' \\
 & + \frac{12317}{5120} e^2 \cos (\gamma h + \alpha g + 2l - \gamma h - \alpha g' - 2l') \\
 & - \frac{113}{5120} e^2 \cos (\gamma h + \alpha g + 2l - \gamma h - \alpha g' + 3l') \\
 & + \frac{25}{16} e^2 \cos \alpha g + 5l
 \end{aligned}$$

T XXVIII.

$$\begin{aligned}
 & - \frac{35}{12} e^2 \cos \gamma h - \alpha g - 1g + 5l - 4h - 1g' - 2l' \\
 & - \frac{105}{32} e^2 \cos \gamma h + 4g + 3l - 4h - 4g' - 1l' \\
 & - \frac{155}{128} e^2 \cos \gamma h + 4g - 4l - 4h - 4g' - 5l' \\
 & - \frac{105}{128} e^2 \cos \gamma h + 4g - 4l - 4h - 4g' - 3l' \\
 & + \frac{105}{64} e^2 \cos \gamma h + 4g - 6l - 4h - 4g' - 4l' \\
 & + \frac{117}{32} e^2 \cos \gamma h + 4g + 3l - 4h - 4g' - 4l' \\
 & + \frac{155}{64} e^2 \cos \gamma h + 4g + 5l - 4h - 4g' - 5l' \\
 & - \frac{105}{64} e^2 \cos \gamma h + 4g + 5l - 4h - 4g' - 3l' \\
 & - \frac{1305}{64} e^2 \cos \gamma h + 4g + 3l - 4h - 4g' - 5l' \\
 & - \frac{115}{64} e^2 \cos \gamma h + 4g + 3l - 4h - 4g' - 3l' \\
 & + \frac{185}{128} e^2 \cos \gamma h + 4g + 4l - 4h - 4g' - 6l' \\
 & - \frac{35}{128} e^2 \cos \gamma h + 4g + 4l - 4h - 4g' - 3l' \\
 & - \frac{35}{16} e^2 \cos \gamma h + 4g + 4l - 2h' - \alpha g' - 2l' \\
 & + \frac{35}{16} e^2 \cos (\gamma h + \alpha g - 2l - 4h - 4g' - 1l') \\
 & - m \frac{e^2}{a^3} \left[\frac{63}{128} \cos \gamma h + 3g + 5l - 5h' - 5g' - 5l' \right]
 \end{aligned}$$

45. Au moyen du développement de R qui vient d'être donné, on pourra déterminer les valeurs de I, G, H, l, g, h, en fonction du temps, en se servant des équations (9). Les valeurs de ces six quantités devront ensuite être substituées dans les expressions des coordonnées de la Lune, ce qui donnera définitivement ces coordonnées en fonction du temps.

- **Nettuno** venne scoperto *a tavolino* da **Leverrier** (1811-1877) e **Adams** (1819-1892) sulla base di perturbazioni anomale della traiettoria di Urano.



DOMANDA: I pianeti rimarranno vicini alle loro orbite attuali oppure gli effetti cumulativi di piccole perturbazioni cambieranno le orbite su tempi lunghi, fino a farli collidere con il Sole o ad essere espulsi dal sistema solare?

5. Caos

- Caos: moto irregolare di un sistema che mostra una *estrema sensibilità alla scelta delle condizioni iniziali*.
- **Poincaré**: scopre il caos studiando il problema dei 3-corpi
- Traiettorie di due palline inizialmente molto vicine
- Se la loro distanza aumenta (esponenzialmente) nel tempo si ha un moto *caotico*.
- In questo caso è impossibile eseguire una predizione a lungo termine: piccole incertezze sulla posizione iniziale vengono amplificate in un tempo breve.
- *Dire che un sistema è caotico NON vuole dire che sia instabile, ma piuttosto imprevedibile*

Video interessante: <http://www.youtube.com/watch?v=QsQuNu4NBmQ>

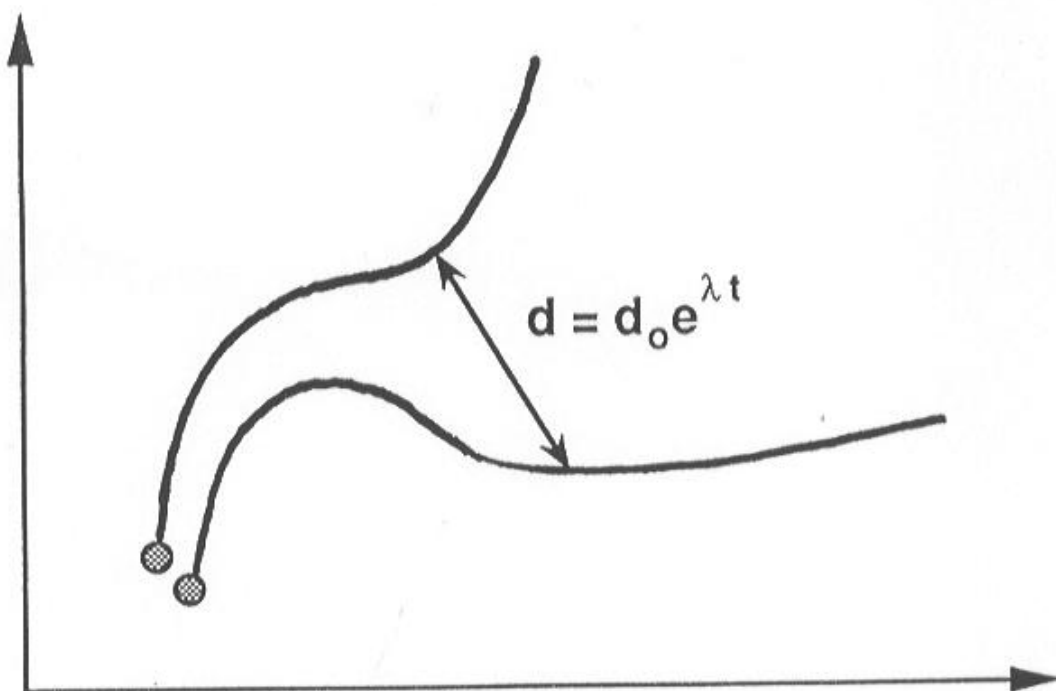


- Henri Poincaré: è la *fine* del determinismo assoluto!

- Un sistema caotico è caratterizzato da:

- (i) due sistemi con condizioni molto vicine possono avere un futuro radicalmente diverso;

- (ii) l'evoluzione su tempi lunghi, maggiori del *tempo di Lyapunov*, è imprevedibile.



- d_0 è la distanza iniziale
- d è la distanza al tempo t
- l'esponente di Lyapunov λ stima la distanza

- L'effetto Butterfly

- Nel 1962 il meteorologo Edward Lorenz mostrò che un semplice sistema meteorologico (descritto da semplici equazioni matematiche) passava rapidamente dal sereno alla tempesta e viceversa. Ad innescare questi “salti” bastavano delle minime perturbazioni.

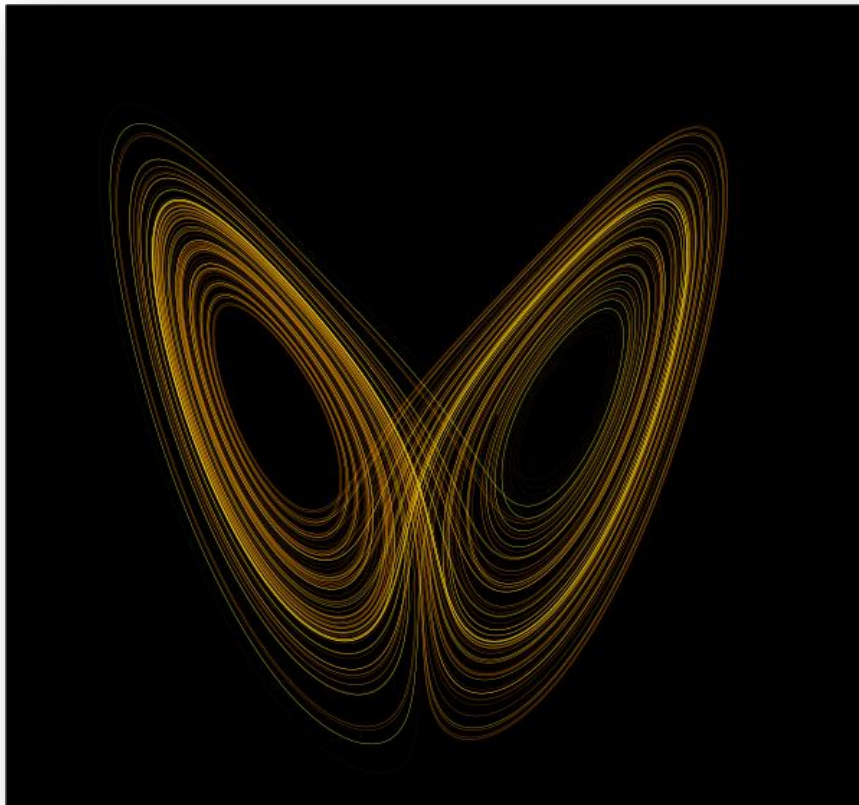


Immagine: Wikipedia

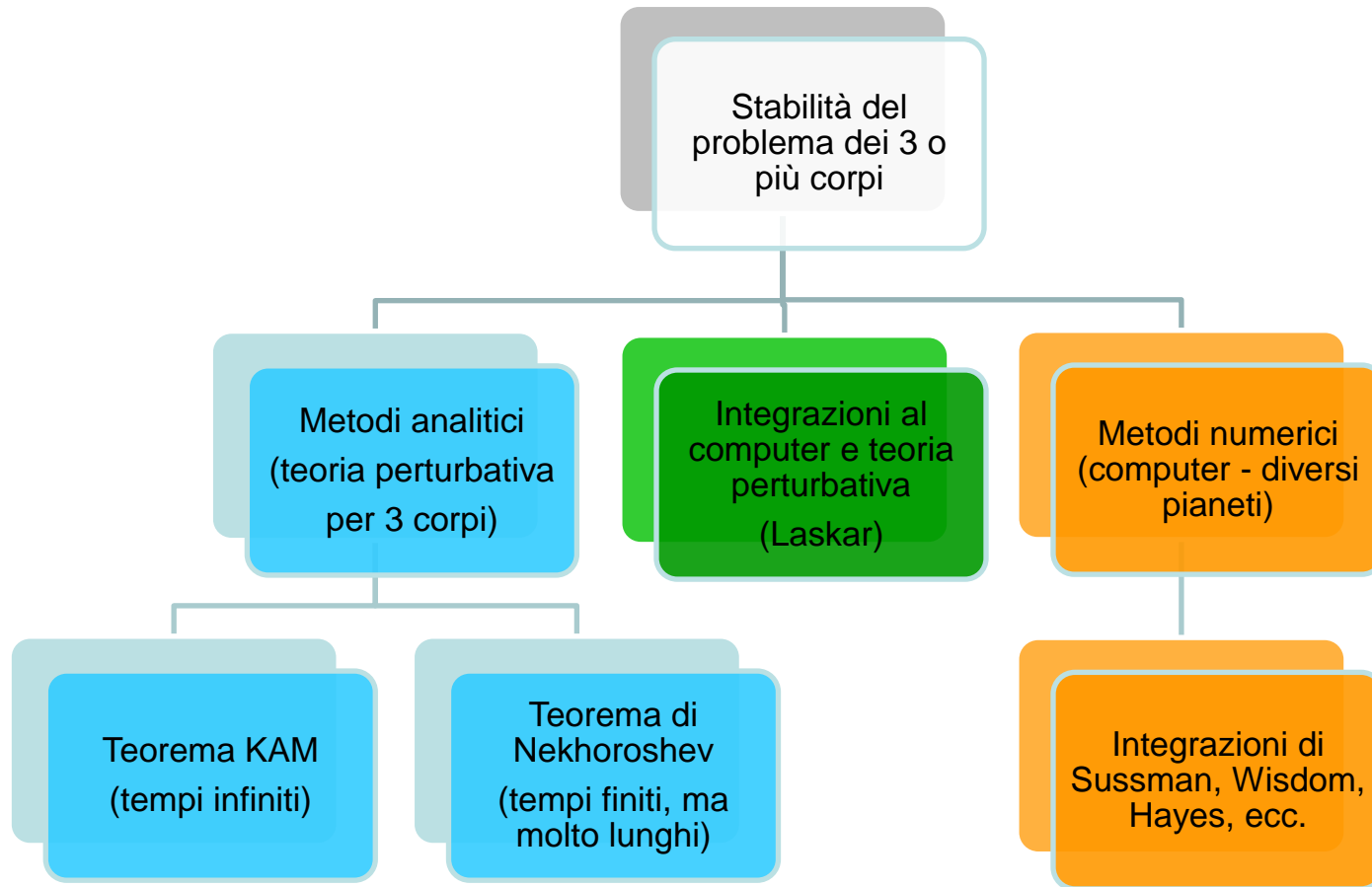
- Nel 1972 Lorenz intitola una conferenza:

“Predicibilità: può il battito d’ali di una farfalla in Brasile scatenare un tornado in Texas?”,

Nasce l’**effetto farfalla**, sinonimo di sensibilità alle condizioni iniziali e quindi di caos.



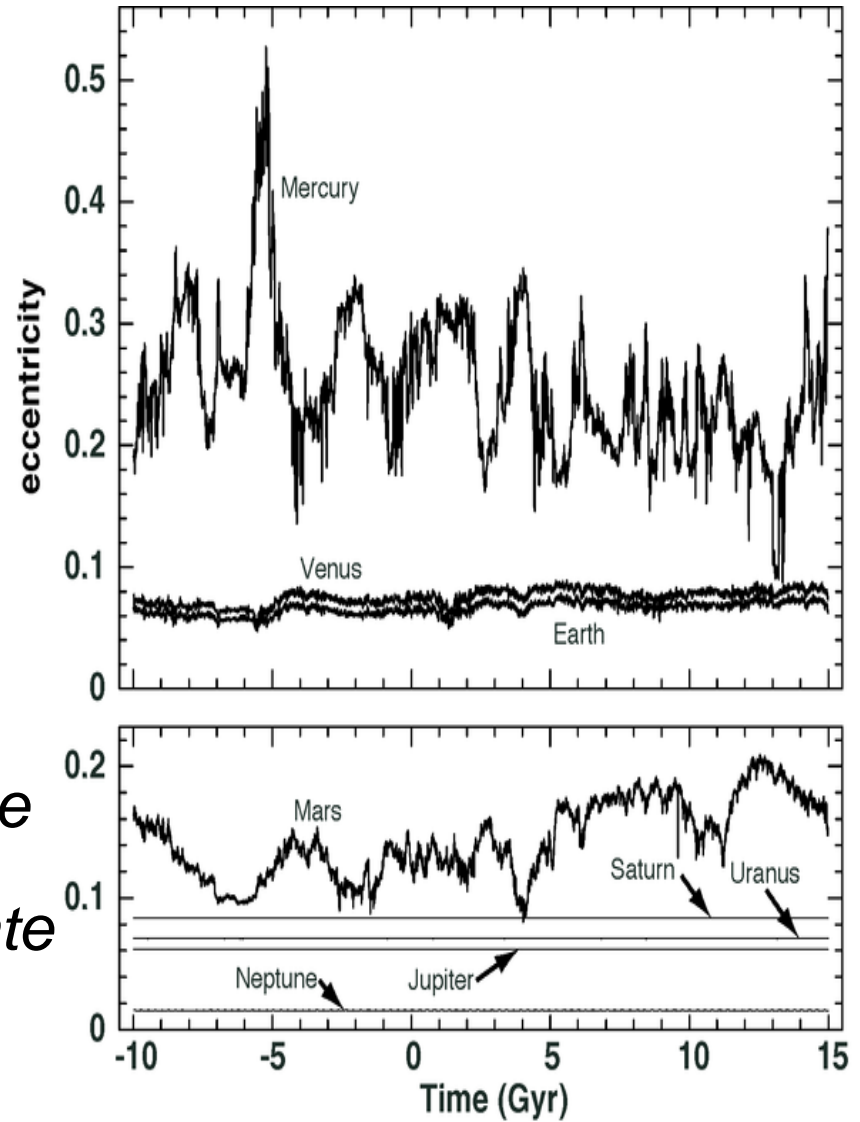
6. La caotica armonia dei pianeti





- Laskar: il sistema solare INTERNO è CAOTICO.
- Da un errore di 15 metri sulla posizione iniziale della Terra:
errore 150 m dopo 10 milioni di anni
errore 150 milioni di km dopo 100 milioni di anni, impendendo ulteriori predizioni!

□ **Risultato:**

- **Mercurio** e **Marte** decisamente caotici
- **Venere** e **Terra** moderatamente caotici
- I pianeti **esterni** sono regolari
- **Plutone** è molto caotico



- ***E gli altri oggetti del sistema solare?***
- Pianeti nani, asteroidi, comete, oggetti di Kuiper possono essere regolari (come Cerere) o caotici, con il pericolo che si scontrino con la Terra.
- ***Apophis*** (il distruttore): 350 metri, 46 miliardi di kg.
- Avvicinamento alla Terra: 13 Aprile 2029 
- Possibile collisione con la Terra: 13 Aprile 2036 (fortunatamente la probabilità è molto bassa, da 1/6000 nel 2005 a 1/250.000 nel 2009) 

8. Conclusione

- L'umanità ha sempre osservato un cielo immobile, ma non dimentichiamo che il Sole diventerà una **gigante rossa**...
- Teoria perturbativa + computer: i pianeti interni sono caotici e non si possono fare previsioni su tempi lunghi (oltre 100 milioni anni).
- Asteroidi, comete, oggetti di Kuiper: possono avere un destino **REGOLARE** o **CAOTICO**.

- **OSSIMORO**, dal greco ὀξύμωρον: è una figura retorica che consiste nell'accostamento di due termini in forte antitesi.

Un urlo pacato

Un silenzio assordante

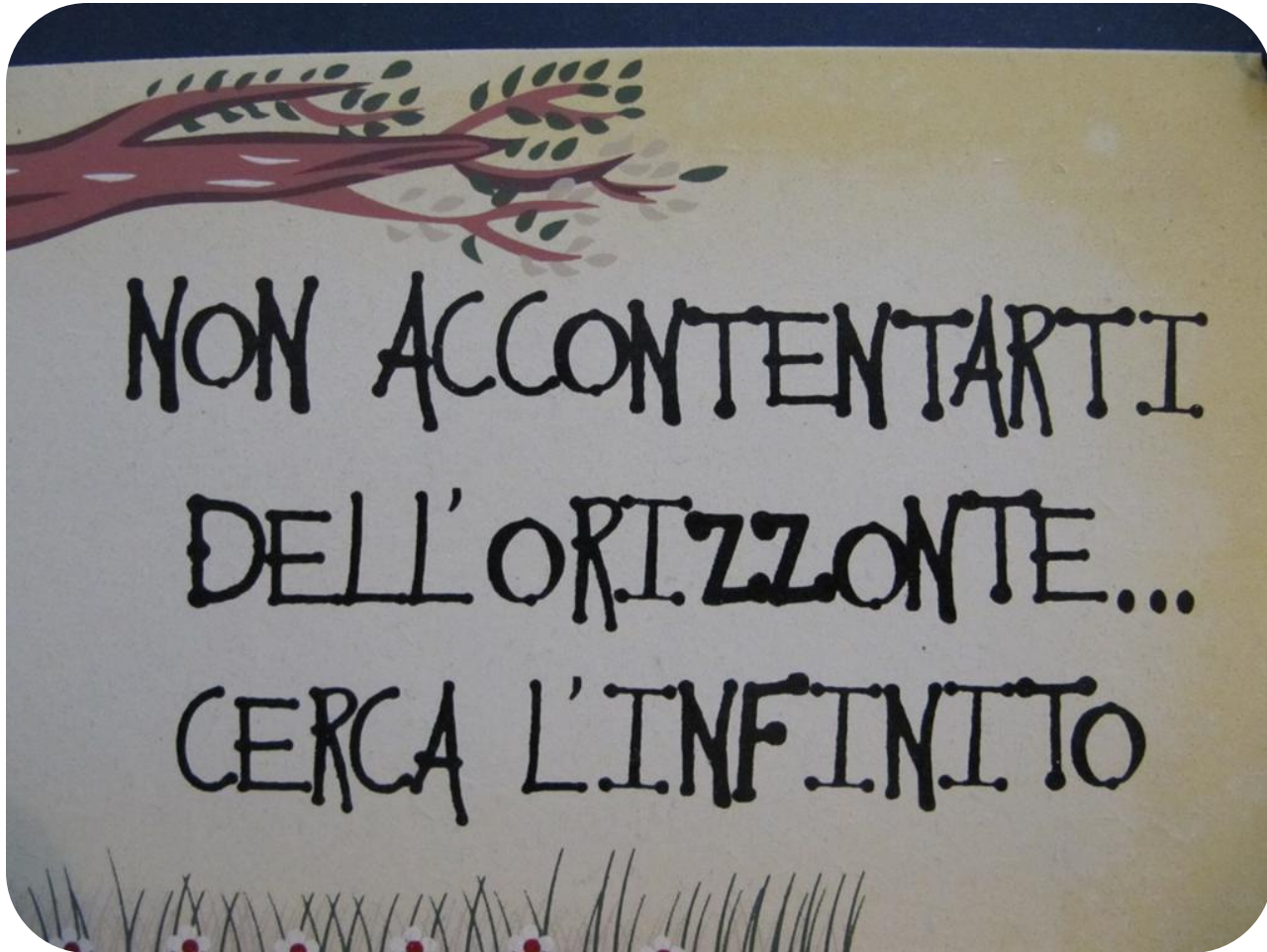
Affrettati lentamente

OSSIMORO PLANETARIO:

**LA CAOTICA ARMONIA DEI
PIANETI**

oppure

**IL REGOLARE DISORDINE DEI
PIANETI!**



NON ACCONTENTARTI
DELL'ORIZZONTE...
CERCA L'INFINITO



Jim Morrison

FINE