

**II appello 25/2/15 — Geometria per Ingegneria Medica**  
**Prof. F. Bracci — A.A. 2014-15**

Nome e Cognome (in stampatello e leggibile): \_\_\_\_\_

---

**PARTE I:** Rispondere alle seguenti domande barrando con una crocetta tutte e sole le risposte ritenute corrette. *Non sono ammesse cancellature.* Ogni domanda contiene **almeno una (talvolta anche più di una!)** risposta corretta su 4 possibili scelte. Ogni quiz è considerato corretto se sono state indicate tutte e sole le risposte corrette.

---

**Q1)** Sia  $V$  uno spazio vettoriale di dimensione 3.

- (a) Se  $v_1, v_2, v_3 \in V$  sono linearmente indipendenti allora  $\{v_1, v_2, v_3\}$  generano  $V$ .
  - (b) Ogni insieme composto da 3 vettori di  $V$  forma una base di  $V$ .
  - (c) Se  $v_1, v_2 \in V$  sono linearmente indipendenti allora per ogni  $\lambda \neq 0$ ,  $\{\lambda v_1 + v_2, v_2\}$  sono linearmente indipendenti.
  - (d) Se  $\{v_1, v_2, v_3\}$  è un sistema di generatori di  $V$  allora  $\{v_1, v_2, v_3\}$  sono linearmente indipendenti.
- 

**Q2)** Sia  $A_\alpha$  la seguente matrice al variare di  $\alpha \in \mathbb{R}$ :

$$A_\alpha := \begin{pmatrix} 1 & \alpha & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 - \alpha & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & \alpha \end{pmatrix}.$$

- (a) Se  $\alpha \neq 0$  la matrice  $A_\alpha$  è invertibile.
  - (b) Se  $\alpha \neq 1$  la matrice  $A_\alpha$  è invertibile.
  - (c) Per ogni  $\alpha \in \mathbb{R}$  la matrice  $A_\alpha$  non è diagonalizzabile.
  - (d) Per  $\alpha = 0, 1$  l'autovalore 1 di  $A_\alpha$  ha molteplicità geometrica uguale a 1.
- 

**Q3)** Siano  $V, W$  due spazi vettoriali di dimensione  $\dim V = n, \dim W = m$ . Sia  $L : V \rightarrow W$  un operatore lineare.

- (a) Se  $L$  è iniettivo allora  $n = m$ .
  - (b) Se  $\dim \ker T > 0$  allora  $m \geq n$ .
  - (c) Se  $\text{Im } T$  ha dimensione  $m$  allora  $n \geq m$ .
  - (d) Se  $T$  è suriettivo allora  $n = m$  se e solo se  $\dim \ker T = 0$ .
-

**Q4)** Sia  $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$  uno spazio vettoriale metrico di dimensione 2 e siano  $v, w, u \in V$  tre vettori non nulli.

- (a) Se  $\langle v, w \rangle = 0$  e  $\langle u, w \rangle = 0$  allora  $u, v$  sono linearmente dipendenti.
  - (b) Se  $u, v$  sono linearmente indipendenti allora  $\langle u, v \rangle = 0$
  - (c) Se  $\langle u + v, w \rangle = 0$  allora  $\{u, w\}$  oppure  $\{v, w\}$  sono linearmente indipendenti.
  - (d) Se  $\{u, v\}$  è una base di  $V$  allora  $\langle u, w \rangle = 0$  oppure  $\langle v, w \rangle = 0$ .
- 

**Q5)** Siano  $a, b, c \in \mathbb{R}$ . Sia  $A$  la matrice

$$A := \begin{pmatrix} a & b & 0 & 1 \\ c & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & b & 0 \end{pmatrix}.$$

- (a) Se  $a \neq bc$  e  $b \neq 0$  il rango di  $A$  è 3.
  - (b) Se per ogni  $v \in \mathbb{R}^3$  il sistema  $Ax = v$  ha soluzione, per  $x \in \mathbb{R}^4$ , allora  $b \neq 0$ .
  - (c) Il rango di  $A$  è sempre 2.
  - (d) Se  $a \neq bc$  e  $b \neq 0$  il sistema  $Ax = v$ ,  $x \in \mathbb{R}^4$  ha una unica soluzione per ogni  $v \in \mathbb{R}^3$ .
- 

**Q6)** Nello spazio affine  $\mathbb{A}^3$  sia fissato un sistema di riferimento affine ortonormale con coordinate affini  $(x, y, z)$ .

- (a) La retta  $x - y = 2, x + z = 1$  è contenuta nel piano  $2x - y + z = 3$ .
  - (b) L'equazione cartesiana della retta  $x = 4, y = 4 + \lambda, z = -2$ ,  $\lambda \in \mathbb{R}$  è data da  $y - x = 0, z = -2$ .
  - (c) Date due rette  $r, s$  che non si intersecano, esiste un unico piano che le contiene entrambe.
  - (d) Il piano  $x - y + 2z = 1$  è parallelo alla retta  $x + y = 0, -2x + z = 3$ .
- 

**Q7)** Nel piano affine  $\mathbb{A}^2$  sia fissato un sistema di riferimento affine ortonormale con coordinate affini  $(x, y)$ . Sia  $T : \mathbb{A}^2 \rightarrow \mathbb{A}^2$  una affinità.

- (a) Se  $A$  è un triangolo di area 2, allora  $T(A)$  è un triangolo di area 2.
  - (b) Sia  $r$  la retta  $x + y = 0$ . Allora  $T(r)$  è sempre una retta che contiene  $(0, 0)$ .
  - (c) Siano  $A = (1, -1)$  e  $B = (-1, 1)$ . Se  $T$  è una isometria, la distanza tra  $T(A)$  e  $T(B)$  è  $2\sqrt{2}$ .
  - (d) Siano  $r : x + y = 0$  e  $s : x - 2y = 0$ . Esiste una isometria  $T$  tale che  $T(r)$  ha equazione  $x = 0$  e  $T(s)$  ha equazione  $y = 0$ .
- 

**Q8)** Nel piano affine  $\mathbb{A}^2$  sia fissato un sistema di riferimento affine ortonormale con coordinate affini  $(x, y)$ . Sia  $\mathcal{C}_\alpha : x^2 + 2\alpha xy - y^2 + \alpha^2 = 0$  una famiglia di coniche al variare di  $\alpha \in \mathbb{R}$ .

- (a) Per  $\alpha = 0$  la conica è affinementemente equivalente ad una parabola.
- (b) Per  $\alpha = -\log(2)\sqrt{7}$  la conica è affinementemente equivalente ad una iperbole.
- (c) Per  $\alpha > 0$  la conica è affinementemente equivalente ad una ellisse.
- (d) Per ogni valore di  $\alpha$  la conica non è degenere.

**Soluzioni:**

Q1: a, c, d.

Q2: a, c.

Q3: c, d.

Q4: a.

Q5: a, b.

Q6: a, d.

Q7: c.

Q8: b.

**PARTE II:** Risolvere il seguente problema, scrivendo le soluzioni, ben motivate, sui fogli bianchi spillati alla fine del compito.

Sia  $V = Pol_{\leq 2}[x]$  lo spazio vettoriale dei polinomi di grado  $\leq 2$  con coefficienti reali. Sia  $L : V \rightarrow V$  l'applicazione data da

$$L(a_0 + a_1x + a_2x^2) = (a_0 - a_1 - 2a_2) + (a_1 + a_2)x + 2a_2x^2.$$

- (1) Verificare che  $L$  è lineare e determinare la matrice associata a  $L$  nella base  $\{1, x, x^2\}$  di  $V$ .
- (2) Determinare la dimensione del nucleo e dell'immagine di  $L$  e trovare una base dell'immagine di  $L$ .
- (3) Trovare gli autovalori e gli autospazi di  $L$  e dire se  $L$  è diagonalizzabile.
- (4) Trovare la matrice associata a  $L$  nella base  $\{1, 2 - x, 1 + x - x^2\}$ .

**Soluzione:**

- (1) Per verificare che  $L$  è lineare occorre provare che
  - (a)  $L(p(x) + q(x)) = L(p(x)) + L(q(x))$  per ogni  $p(x), q(x) \in V$ ,
  - (b)  $L(\lambda p(x)) = \lambda L(p(x))$  per ogni  $\lambda \in \mathbb{R}$  e  $p(x) \in V$ .

Per verificare (1), scriviamo  $p(x) = a_0 + a_1x + a_2x^2$  e  $q(x) = b_0 + b_1x + b_2x^2$ . Dunque

$$\begin{aligned} L(p(x) + q(x)) &= L((a_0 + b_0) + (a_1 + b_1)x + (a_2 + b_2)x^2) \\ &= (a_0 + b_0 - (a_1 + b_1) - 2(a_2 + b_2)) + (a_1 + b_1 + a_2 + b_2)x + 2(a_2 + b_2)x^2 \\ &= (a_0 - a_1 - 2a_2) + (a_1 + a_2)x + 2a_2x^2 + (b_0 - b_1 - 2b_2) + (b_1 + b_2)x + 2b_2x^2 = L(p(x)) + L(q(x)). \end{aligned}$$

Per verificare (2),

$$\begin{aligned} L(\lambda p(x)) &= L(\lambda a_0 + \lambda a_1x + \lambda a_2x^2) = (\lambda a_0 - \lambda a_1 - 2\lambda a_2) + (\lambda a_1 + \lambda a_2)x + 2\lambda a_2x^2 \\ &= \lambda[(a_0 - a_1 - 2a_2) + (a_1 + a_2)x + 2a_2x^2] = \lambda L(p(x)). \end{aligned}$$

- (2) Fissiamo la base  $\{1, x, x^2\}$  di  $V$ . La matrice associata a  $L$  in tale base (in partenza e in arrivo) si ottiene tramite  $L(1) = 1$ ,  $L(x) = -1 + x$ ,  $L(x^2) = -2 + x + x^2$ . Dunque la matrice associata è

$$A := \begin{pmatrix} 1 & -1 & -2 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$$

Essendo una matrice triangolare superiore, gli elementi della diagonale principale sono gli autovalori di  $L$ . Essendo tutti diversi da 0, ne segue che il nucleo di  $L$  ha dimensione 0. L'immagine di  $L$  ha dunque dimensione 3 e coincide con  $V$ . Pertanto qualunque base di  $V$  è una base dell'immagine di  $L$ .

- (3) Dal punto precedente segue che gli autovalori di  $L$  sono 1, 2, con 1 che ha molteplicità algebrica 2 e 2 che ha molteplicità algebrica (e quindi geometrica) 1. Per calcolare  $V_1$ , l'autospazio relativo a 1, occorre risolvere il sistema

$$A \cdot \begin{pmatrix} a_0 \\ a_1 \\ a_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_0 \\ a_1 \\ a_2 \end{pmatrix}.$$

La soluzione è  $a_1 = a_2 = 0$ . Pertanto  $V_1$  ha dimensione 1 ed è generato dal polinomio  $p(x) = 1$ . Dunque la molteplicità algebrica dell'autovalore 1 è 2 e la sua molteplicità geometrica è 1, ne segue che  $L$  non è diagonalizzabile.

Per calcolare l'autospazio  $V_2$  occorre risolvere il sistema

$$A \cdot \begin{pmatrix} a_0 \\ a_1 \\ a_2 \end{pmatrix} = 2 \begin{pmatrix} a_0 \\ a_1 \\ a_2 \end{pmatrix}.$$

La soluzione è  $a_0 = -3a_2$ ,  $a_1 = a_2$ . Una base di  $V_2$  è dunque data da  $-3 + x + x^2$ .

(4) La matrice di cambiamento di base dalla base  $\{1, 2 - x, 1 + x - x^2\}$  alla base  $\{1, x, x^2\}$  è

$$C := \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 0 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}$$

Dunque la matrice associata a  $L$  nella base  $\{1, 2 - x, 1 + x - x^2\}$  è data da  $C^{-1}AC$ , ovvero

$$C^{-1}AC = \begin{pmatrix} 1 & 1 & -4 \\ 0 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$$