

I appello 26/6/17 — Geometria per Ingegneria Civile e Ambientale  
Prof. F. Bracci — A.A. 2016-17

Nome e Cognome (in stampatello e leggibile): \_\_\_\_\_

---

**PARTE I:** Rispondere alle seguenti domande barrando con una crocetta tutte e sole le risposte ritenute corrette. *Non sono ammesse cancellature.* Ogni domanda contiene **almeno una (talvolta anche più di una!)** risposta corretta su 4 possibili scelte. Ogni quiz è considerato corretto se sono state indicate tutte e sole le risposte corrette.

---

**Q1)** Sia  $V$  uno spazio vettoriale di dimensione 3.

- (a) Se  $\{v_1, v_2, v_3\}$  è un sistema di generatori di  $V$ , allora  $\{v_1, v_2, v_3\}$  sono linearmente indipendenti.
  - (b) Se  $\{v_1, v_2, v_3, v_4\}$  sono un sistema di generatori di  $V$ , allora  $\{v_1, v_2, v_3\}$  sono una base di  $V$ .
  - (c) Se  $\{v_1, v_2\}$  generano un sottospazio di  $V$  di dimensione 2 allora  $v_1, v_2$  sono linearmente indipendenti.
  - (d) Se  $\{v_1, v_2, v_3\}$  è una base di  $V$ , allora per ogni  $v \in V$ ,  $v \neq \underline{0}$ , esistono due elementi di  $\{v_1, v_2, v_3\}$  che completano  $v$  ad una base di  $V$ .
- 

**Q2)** Siano  $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$ . Sia

$$A_{\alpha, \beta} := \begin{pmatrix} 1 & \alpha & 0 \\ 0 & 1 & \beta \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

- (a) La matrice  $A_{\alpha, \beta}$  è invertibile per ogni valore di  $\alpha, \beta$ .
  - (b) Il rango di  $A_{\alpha, \beta}$  è 2 per  $\alpha = 1, \beta = 0$ .
  - (c) Per  $\alpha = 0$  e  $\beta \neq 0$  la matrice  $A_{\alpha, \beta}$  è diagonalizzabile.
  - (d) Per  $\beta = 0$  e  $\alpha \neq 0$  la matrice  $A_{\alpha, \beta}$  è diagonalizzabile.
- 

**Q3)** Sia  $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$  uno spazio vettoriale di dimensione  $n \geq 2$  dotato di un prodotto scalare  $\langle \cdot, \cdot \rangle$ . Sia  $T : V \rightarrow V$  un operatore lineare.

- (a) Sia  $\{v_1, \dots, v_n\}$  una base di  $V$ .  $0$  è un autovalore di  $L$  se e solo se  $\{T(v_1), \dots, T(v_n)\}$  sono linearmente dipendenti.
- (b) Se  $T$  è auto-aggiunto allora  $0$  è un autovalore di  $T$ .
- (c) Se esistono due basi  $\mathcal{V} := \{v_1, \dots, v_n\}$  e  $\mathcal{W} := \{w_1, \dots, w_n\}$  ortonormali di  $V$  tali che la matrice associata a  $T$  nelle basi  $\mathcal{V}, \mathcal{W}$  è simmetrica, allora  $T$  è autoaggiunto.
- (d) Supponiamo che  $T$  sia auto-aggiunto,  $2$  sia un autovalore di  $T$  e l'autospazio  $V_2$  relativo a  $2$  abbia dimensione  $n - 1$ . Se  $v \in V$  è tale che  $\langle v, w \rangle = 0$  per ogni  $w \in V_2$ , allora esiste  $\lambda \in \mathbb{R} \setminus \{2\}$  tale che  $T(v) = \lambda v$ .

---

**Q4)** Sia  $A$  una matrice  $2 \times 2$  con autovalori reali.

- (a) Se la traccia di  $A$  è strettamente positiva allora  $A$  è invertibile.
  - (b) Se  $\det A < 0$  allora la traccia di  $A$  è  $< 0$ .
  - (c) Se  $\det A > 0$  allora la traccia di  $A$  non può essere nulla.
  - (d) Se  $\det A = 0$  e la traccia di  $A$  è nulla allora  $A$  è la matrice nulla.
- 

**Q5)** Siano  $1 \leq m < n$ . Sia  $A$  una matrice  $m \times n$  e sia  $b \in \mathbb{R}^m$ . Sia  $A'$  la matrice  $m \times (n+1)$  ottenuta aggiungendo la colonna  $b$  alla matrice  $A$ .

- (a) Se il rango di  $A'$  è  $m$ , esistono soluzioni al sistema  $Ax = b$ , per  $x \in \mathbb{R}^n$ .
  - (b) Se il rango della matrice  $A$  è minore del rango di  $A'$ , allora il sistema  $Ax = b$ , per  $x \in \mathbb{R}^n$ , ammette esattamente una soluzione.
  - (c) Se il rango di  $A$  è  $m$ , allora il sistema  $Ax = b$ , per  $x \in \mathbb{R}^n$ , ammette soluzione.
  - (d) Se il sistema  $Ax = b$ , per  $x \in \mathbb{R}^n$ , ammette soluzione, allora ammette infinite soluzioni diverse.
- 

**Q6)** Nello spazio affine  $\mathbb{A}^3$  sia fissato un sistema di riferimento affine ortonormale con coordinate affini  $(x, y, z)$ . Sia  $r$  l'insieme definito da  $x = 1, y = \lambda + 1, z = \lambda + 1$  al variare di  $\lambda \in \mathbb{R}$ .

- (a)  $r$  è un piano affine di equazione  $x = 1$ .
  - (b)  $r$  è una retta affine parallela alla retta  $x = 0, x + y - z = 0$ .
  - (c) Il punto  $(1, -1, 1)$  appartiene ad  $r$ .
  - (d)  $r$  è ortogonale al piano  $x = 1$
- 

**Q7)** Nel piano affine  $\mathbb{A}^2$  sia fissato un sistema di riferimento affine ortonormale con coordinate affini  $(x, y)$ . Sia  $r$  la retta parallela alla retta  $x - y = 0$  e passante per  $(1, -1)$ .

- (a) La distanza di  $r$  da  $(0, 0)$  è  $\sqrt{2}$ .
  - (b) l'equazione parametrica di  $r$  è  $x = 1 + \lambda, y = -1 - \lambda, \lambda \in \mathbb{R}$ .
  - (c) Siano  $A, B$  due punti distinti di  $r$  e sia  $C_\mu = (\mu, \mu)$  al variare di  $\mu \in \mathbb{R}$ . L'area del triangolo di vertici  $A, B, C_\mu$  non dipende da  $\mu$ .
  - (d)  $r$  è ortogonale alla retta passante per  $(0, 0)$  e  $(0, 1)$ .
- 

**Q8)** Nel piano affine  $\mathbb{A}^2$  sia fissato un sistema di riferimento affine ortonormale con coordinate affini  $(x, y)$ . Sia  $\mathcal{C}_{\alpha, \beta} : \alpha x^2 + \beta y^2 + 2x + 1 = 0$  una famiglia di insiemi al variare di  $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$ .

- (a) Per  $\alpha > 0, \beta < 0$ ,  $\mathcal{C}_{\alpha, \beta}$  è una conica affinementemente equivalente ad una iperbole.
- (b) Per  $\alpha = \beta = 1$ ,  $\mathcal{C}_{\alpha, \beta}$  è una conica affinementemente equivalente ad una ellisse.
- (c) Non esistono valori di  $\alpha, \beta$  per cui  $\mathcal{C}_{\alpha, \beta}$  è una conica affinementemente equivalente ad una parabola.
- (d) Per  $\alpha = 0$  e per ogni valore di  $\beta$ ,  $\mathcal{C}_{\alpha, \beta}$  è una conica degenera.

**PARTE II:** Risolvere il seguente problema, scrivendo le soluzioni, ben motivate, sui fogli bianchi spillati alla fine del compito.

Nello spazio affine  $\mathbb{A}^3$  sia fissato un sistema di riferimento affine ortonormale  $\mathcal{R}$  con coordinate  $(x, y, z)$ . Sia  $\pi$  il piano ortogonale al vettore  $(1, 1, -1)$  e passante per il punto  $(-2, 1, -1)$ . Sia  $\mathcal{J}$  l'insieme formato dalle rette ortogonali a  $\pi$ .

- (1) Trovare l'equazione cartesiana e quella parametrica del piano  $\pi$ .
- (2) Determinare l'equazione cartesiana della retta  $r \in \mathcal{J}$  che passa per il punto  $P_0 := (\frac{2}{3}, \frac{2}{3}, -\frac{2}{3})$ .
- (3) Trovare un sistema di riferimento affine ortonormale con coordinate  $(x', y', z')$  per cui la retta  $r$  abbia equazione  $x' = 0, y' = 0$ . Dire, motivando la risposta, se è possibile trovare tale sistema di riferimento affine ortonormale in modo che  $\pi$  abbia equazione  $\alpha x' + z' = \beta$  per qualche  $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$  con  $\alpha \neq 0$ .
- (4) Sia  $P_1$  il punto di intersezione di  $r$  con  $\pi$ . Determinare il luogo di punti  $Q$  di  $\pi$  per cui l'area del triangolo di vertici  $P_0, P_1$  e  $Q$  è uguale a  $\frac{1}{\sqrt{3}}$ .

**Soluzioni:**

Q1) a, c, d

Q2) a

Q3) a, d

Q4) c

Q5) c, d

Q6) b

Q7) a, c

Q8) a

**Parte II**

(1) L'equazione cartesiana di  $\pi$  è della forma  $x + y - z = c$  per  $c \in \mathbb{R}$ . Per determinare  $c$  imponiamo la condizione di passaggio per  $(-2, 1, -1)$ , da cui troviamo  $c = 0$ , ovvero  $\pi$  ha equazione cartesiana  $x + y - z = 0$ . Una equazione parametrica di  $\pi$  è data ponendo ad esempio  $x = \lambda, y = \mu, z = \lambda + \mu$ , al variare di  $\lambda, \mu \in \mathbb{R}$ .

(2) Ogni retta ortogonale a  $\pi$  deve essere tangente al vettore  $(1, 1, -1)$ , imponendo il passaggio per  $P_0$ , otteniamo l'equazione parametrica  $x = \frac{2}{3} + \lambda, y = \frac{2}{3} + \lambda, z = -\frac{2}{3} - \lambda$ , per  $\lambda \in \mathbb{R}$ . Da cui si ottiene l'equazione cartesiana di  $r$ ,  $x = y, z = -x$ .

(3) Basta prendere un sistema di riferimento affine ortonormale  $\mathcal{R}' = \{P_0; v_1, v_2, v_3\}$  dove  $\{v_1, v_2, v_3\}$  è una base ortonormale di  $\mathbb{R}^3$  tale che  $v_3$  genera lo spazio tangente a  $r$ . Ad esempio,  $v_3 = (\frac{1}{\sqrt{3}}, \frac{1}{\sqrt{3}}, -\frac{1}{\sqrt{3}})$ . Per trovare  $v_1, v_2$  si può utilizzare il procedimento di Gram-Schmidt, oppure, si vede subito che il vettore  $v_1 = (\frac{1}{\sqrt{2}}, -\frac{1}{\sqrt{2}}, 0)$  ha norma 1 ed è ortogonale a  $v_3$ . Si prende allora  $v_2 = v_3 \wedge v_1 = (-\frac{1}{\sqrt{6}}, -\frac{1}{\sqrt{6}}, -\frac{2}{\sqrt{6}})$ .

D'altra parte, non è possibile trovare un sistema di riferimento affine ortonormale con coordinate  $(x', y', z')$  in modo che  $r$  sia  $x' = y' = 0$  e  $\pi$  sia della forma  $\alpha x' + z' = \beta$  per qualche  $\alpha \neq 0, \beta \in \mathbb{R}$ . Infatti,  $\pi$  e  $r$  sono ortogonali e l'ortogonalità viene preservata nei sistemi di riferimento affine ortonormali, mentre  $x' = y' = 0$  e  $\alpha x' + z' = \beta$  non sono ortogonali se  $\alpha \neq 0$ .

(4)  $P_1 = \pi \cap r = (0, 0, 0)$  (infatti  $\pi$  e  $r$  passano per l'origine). Poiché  $r$  è ortogonale a  $\pi$ , se  $Q$  è un qualunque punto di  $\pi$ , i vettori  $Q - P_1$  e  $P_0 - P_1$  sono ortogonali. Ovvero, il triangolo di vertici  $P_0, P_1, Q$  è rettangolo. La sua area è dunque data da  $\frac{1}{2} \|P_0 - P_1\| \|Q - P_1\|$ . Risulta  $\|P_0 - P_1\| = \frac{2}{\sqrt{3}}$ . Pertanto i punti  $Q$  di  $\pi$  tali che il triangolo di vertici  $P_0, P_1, Q$  ha area  $\frac{1}{\sqrt{3}}$  è composto dai punti  $Q \in \pi$  tali che  $\|Q - P_1\| = 1$ , ovvero tale luogo di punti è un cerchio in  $\pi$  centrato nell'origine di raggio 1.